
ClicBot[®]

entertaining and educational toy



KEYi TECH.

1-22 English

23-43 简体中文

44-64 日本語

65-85 Deutsche

86-106 Español

Install ClicBot App

You can search "ClicBot App" in App Store/Android app store or scan the QR code below to download it.

 It supports iOS 10.0, Android 5.0 and above.



Advices

For the Operation Manual and the FAQs, please refer to the ClicBot Space Travel Guide. Please refer to the User's Manual for information of ClicBot, including module specifications, assembly, usage, connection settings, battery recharging, security & privacy, after-sale services, and FAQs.

Precautions

- 1.Contains small parts. Not suitable for children under 3 years old;
- 2.Contains precision parts. Prevent it from high drop;
- 3.Not fireproof.
- 4.Not waterproof.
- 5.Keep the golden "po-go" pins away from metal;
- 6.Do not directly or indirectly connect two or more Brain together;
- 7.Do not remove or replace the built-in battery; please contact our after-sales service team for repairs in case of battery damage;
- 8.Please use the charger recommended only (output voltage recommended: DC 5V/2A);
- 9.Do not play with it while charging;
- 10.Do not rotate ClicBot when the movement function is locked;
- 11.Do not touch the moving ClicBot;
- 12.ClicBot should be recycled to prevent environment pollution;
- 13.This package contains important information, please keep it properly.

Contents

Contents

3	Introduction	10	Suction Cup	17	RF Specification
4	Brain	11	Distance Sensor	17	User Privacy
5	Joint	12	Grasper	17	After-Sales Service
6	Skeleton	13	Assembly	18	FAQs
7	Wheel	14	Holder	19	FAQs
8	Mount	14	Battery Capacity and Charging	20	Warranty description
8	Locker	15	Security and Privacy	21	Warranty Card
9	Smart Foot	16	Security and Privacy		

Introduction

Introduction

ClicBot is an intelligent robot for kids with built-in educational and entertaining functions.

ClicBot is of unique modular design that is easy to assemble and disassemble, and allows the creation of varied imaginative robots as building bricks. ClicBot is more than just a robot or a toy, it is the companion of children. It has a big blinking eye, like a curious kid looking around. ClicBot is able to interact with you. If it recognizes you, it will greet you warmly. When you pet its head, it will play cute; If you block its way, it will take detours curiously. The ClicBot App also provides various functions and applications, such as galloping racing robots, cute animal robots, climbing robots, bionic walking robots, satisfying children's every imagination of robots.

ClicBot is designed to help children shaping the future. The ClicBot App has two creative tools: motion script or graphical programming. With motion script, users can easily control the movement and direction of ClicBot remotely, through directly adjusting the posture of the robot in turn, or pushing the robot to move in all directions like a toy car. For more intermediate and advanced actions, users can use the drag & drop graphical programming feature to create a wider variety of amazing programs and actions. To help children fully exert their ideas and creativity, ClicBot App will continue to update the STEAM videos under its ClicBot CollegeAcademy function, so as to better guide children on how to build, program, and play with different robotic creations. Additionally, users can also upload their works to the ClicBot App Community for sharing with others.

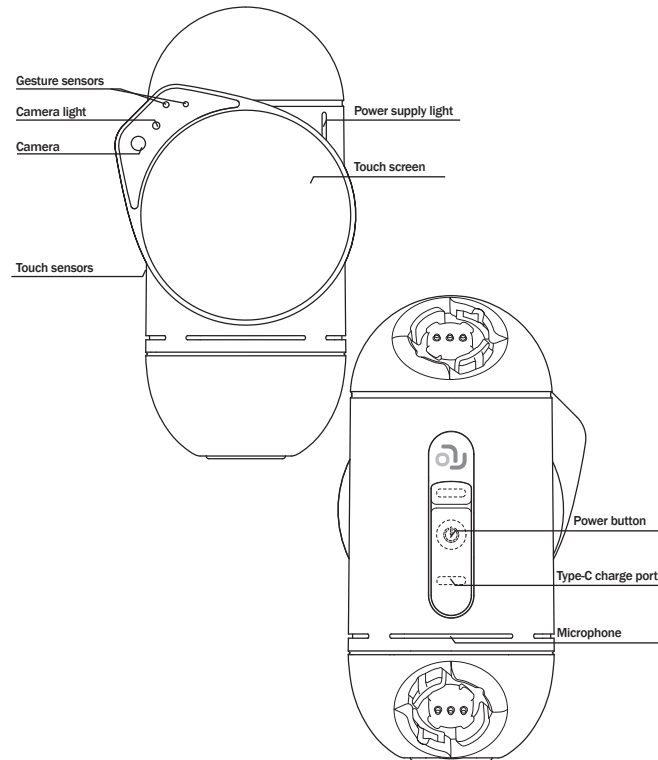
Specification of Modules

Brain

The Brain is the master control and power supply unit of the ClicBot. It uses an ARM-A7 processor and includes a rechargeable polymer lithium battery with a capacity of 1550mAh. The eye of the ClicBot is a 2.1-inch rotational, circular touch screen. Visual sensors, gesture sensors and camera lights are located at the upper-left corner. There are three touch sensors located on the upper, left, and right side of the Brain respectively; two connectors are located on the upper and bottom rear side. The Brain also contains such functional modules as accelerometer, gyroscope, microphone, loudspeaker, and Wi-Fi module.

Size	66.7*66.5*124.8 mm	Touch sensors	Upper, left and right side
Weight	275g	Microphone	Support volume detection
Touch screen size	2.1"	Loudspeaker	Single track
Screen rotate angle	-24° - +24°	WiFi	2.4 G/5G
Camera	2-megapixel Support face detection & recognition, motion detection Recognition distance ≤ 5m	Battery	1550mAh
		Charge port	USB-C
		Connector	Upper and bottom rear side
Gesture recognition sensors	8 gestures can be recognized at a distance of ≤ 20cm		

Brain



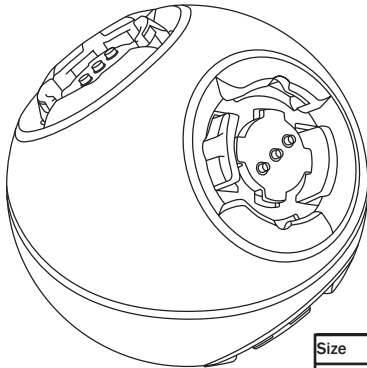
Specification of Modules

Joint

Joint is used for integrated motion.

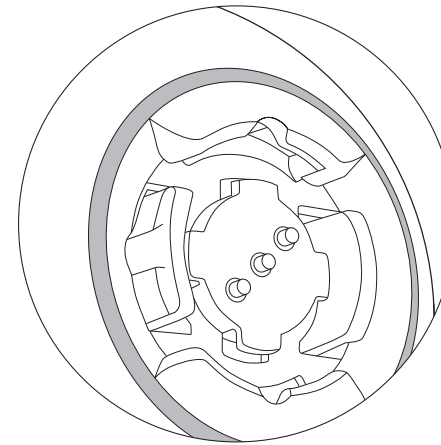
It is a high-precision servo system, in which contains a DC geared motor, and sensors such as angular rate/angle position sensors.

There are four connectors, two in each hemisphere. Each connector has a status indicator showing the connection and update status.



Size	55 mm (diameter)
Weight	65 g
Motor rated power	2.64 W
Maximum rotation speed	216° /s
Connection light	Two each in the upper and lower hemisphere

Joint



*Status of Joint's indicator

Connection Status

- Light on→Connected correctly
- Flashing→Waiting for module connection
- Flashing quickly→Wrong connection

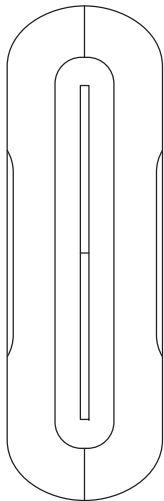
Update Status

- Light on→Updated successfully
- Flashing→Module needs updating

Specification of Modules

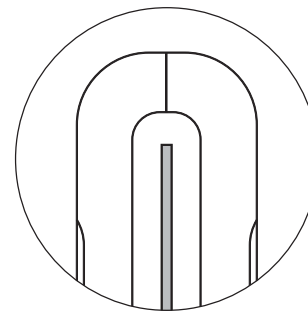
Skeleton

The Skeleton, “bone” of the ClicBot, is used for connecting limbs of the robot. There are two connectors, locating at the top and bottom of the Skeleton. Two strip status indicators are located on the front, which show the connection and update status.



Size	37.8*37*120 mm
Weight	50 g
Connector position	Upper and bottom rear side

*Status of Skeleton's indicator

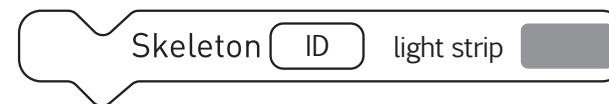


Connection Status

- Light on→Connected correctly
- Flashing→Waiting for module connection
- Flashing quickly→Wrong connection

Update Status

- Light on→Updated successfully
- Flashing→Module needs updating

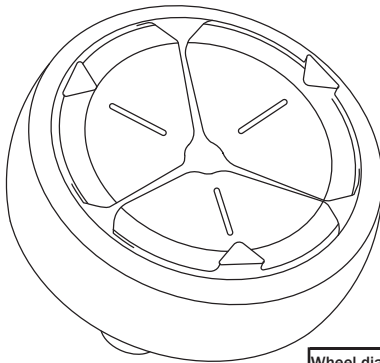


The color of Skeleton's indicator can be changed via graphical programming.

Specification of Modules

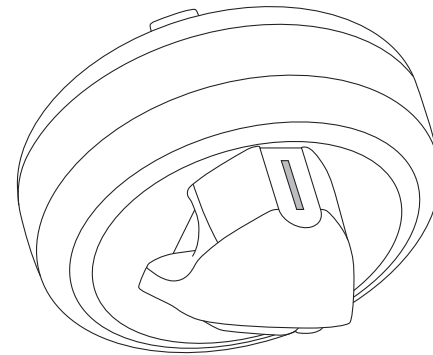
Wheel

Wheel is a functional actuator module used for vehicle setups. The Wheel includes a DC geared motor and a magnetic speed sensor, with a maximum rotation speed of 4.5 rounds-per-second. It also has a status indicator near the main connector, showing the connection and update status.



Wheel diameter	83.8 mm
Weight	130g
Motor rated power	2.4W
Maximum rotation	4.5 rounds / second
Connector position	1

Wheel



*Status of Wheel's indicator

Connection Status

·Light on→Connected

correctly

·Flashing→Waiting for module connection

·Flashing quickly→Wrong connection

Update Status

·Light on→Updated

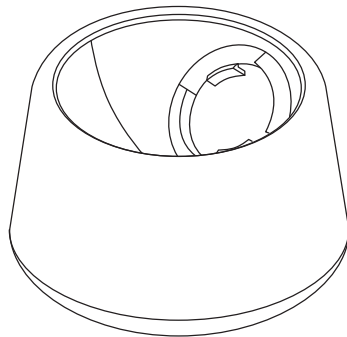
successfully

·Flashing→Module needs updating

Specification of Modules

Mount

The Mount can be used to fix your ClicBot to a table with Mount Stickers.

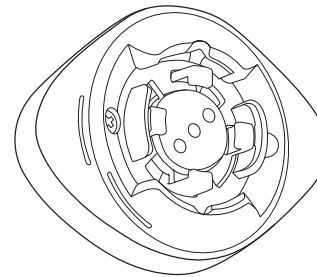


Size	75.3*75.3*45.8 mm
Weight	60g

i Please use the Mount stickers provided by KEYi Tech to ensure firm adhesion.

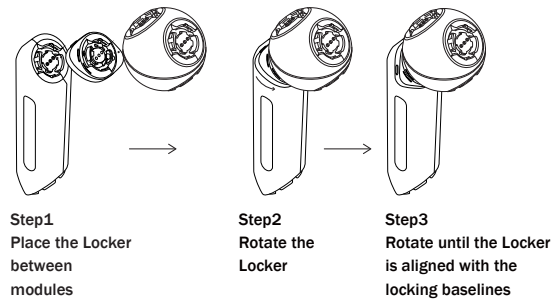
Locker

The Locker is used to reinforce connections between two modules.



Size	47*36*15.4 mm
Weight	60g

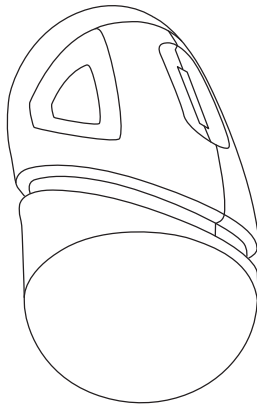
i It can be used for connecting modules when additional Lockers are required.



Specification of Modules

Smart Foot

The Smart Foot is a functional sensor module that serves as the 'feet' of the ClicBot. The Smart Foot includes a highly sensitive pressure sensor and a micro-processor to control and measure terminal pressure.

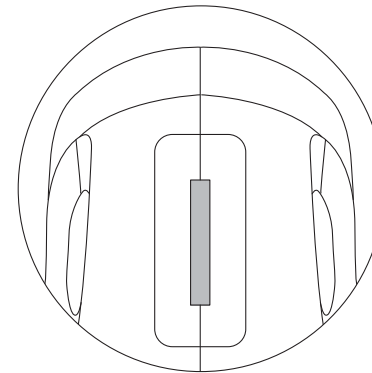


Size	41.8*41.8*71.2 mm
Weight	50g
Pressure detection range	2N
Connector position	Upper side

i Do not apply too much pressure, otherwise the pressure detection function of Smart Foot may be damaged.

Smart Foot

Above the Smart Foot, there is an orange indicator. After connecting onto ClicBot, the luminance of the indicator will change along with the pressure. The indicator can also indicate the connection status and update status.



Connection Status

- Light on→Connected correctly
- Flashing→Waiting for module connection
- Flashing quickly→Wrong connection

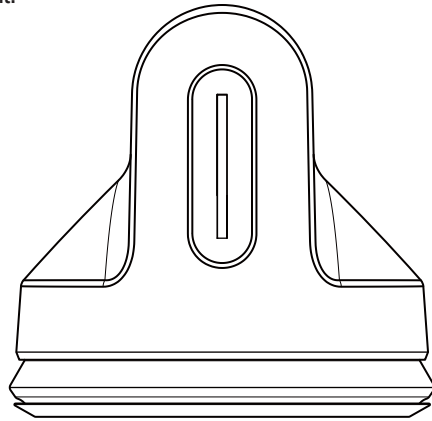
Update Status

- Light on→Updated successfully
- Flashing→Module needs updating

Specification of Modules

Suction Cup

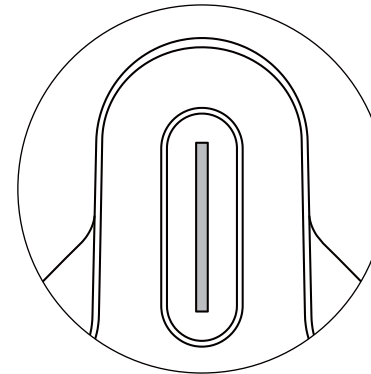
The Suction Cup is a functional actuator module. The Suction Cup includes a negative pressure pump and a solenoid valve. By utilizing a micro-processor, it can control the air current and on/off the vacuum, allowing the ClicBot to perform climbing functions. It also uses the air pressure sensor to proactively check the stability of the ClicBot's movement.



Size	83*83*91 mm
Weight	200 g
Suction weight	Maximum weight in vertical direction 20 kg Maximum weight in horizontal direction 5 kg
Connector position	Bottom

Suction Cup

Suction Cup has a green indicator. The indicator presents breathing effect when Suction Cup is functioning and stays on if the suction is successful. The indicator can also indicate the connection and update status.



Connection Status

- Light on→Connected correctly
- Flashing→Waiting for module connection
- Flashing quickly→Wrong connection

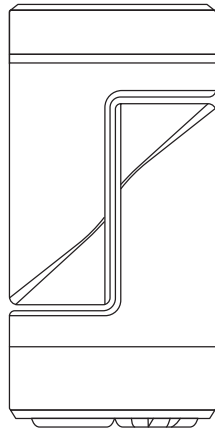
Update Status

- Light on→Updated successfully
- Flashing→Module needs updating

Specification of Modules

Distance Sensor

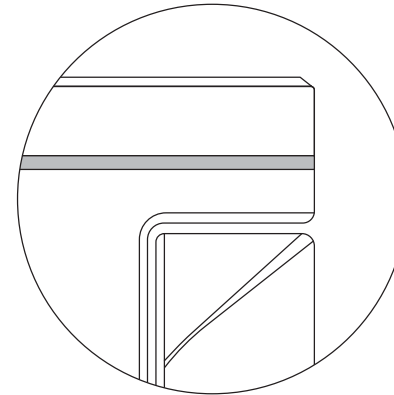
The Distance Sensor is a functional sensor module, which uses a high-precision infrared probe and built-in micro-processor to control and measure the distance from an obstacle.



Size	40*40*82.4 mm
Weight	60 g
Detection distance range	2-100 cm
Degree of freedom control	Control range of universal joint at the Bottom: 0° ~ 180° Body left-right rotation control range: -90° ~ 90°
Connector position	Bottom

Distance Sensor

It has a red indicator. After connecting Distance Sensor, the luminance of indicator will become brighter when the distance is shortening. The indicator can also indicate the connection status and update status.



Connection Status

- Light on→Connected correctly
- Flashing→Waiting for module connection
- Flashing quickly→Wrong connection

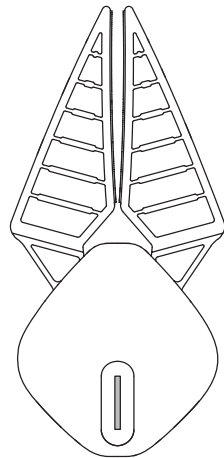
Update Status

- Light on→Updated successfully
- Flashing→Module needs updating

Specification of Modules

Grasper

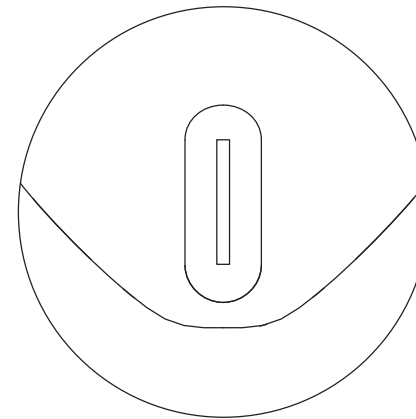
Grasper is a functional actuator module. It adopts flexible bionic design and can be controlled by a built-in micro-processor for grasping objects of various shapes and sizes.



Size	165*80*57mm
Weight	90g
Maximum grasping weight	250g
Maximum grasping size	6cm
Connector position	Bottom

Grasper

Grasper has a yellow indicator which can also indicate the connection status and update status.



Connection Status

- Light on→Connected correctly
- Flashing→Waiting for module connection
- Flashing quickly→Wrong connection

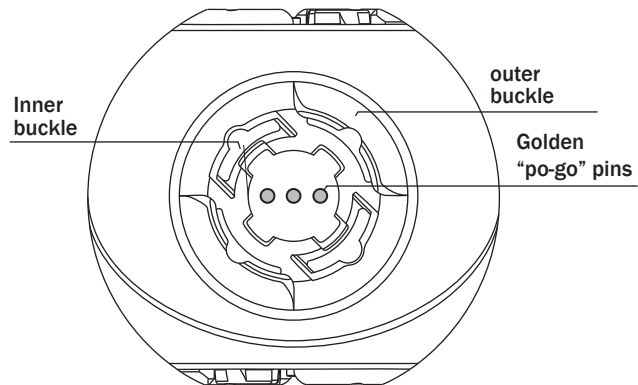
Update Status

- Light on→Updated successfully
- Flashing→Module needs updating

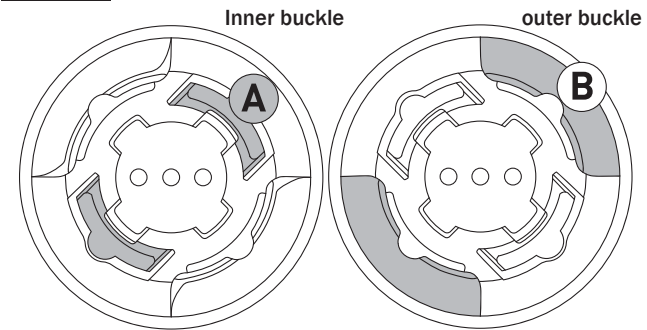
Specification of Modules

Assembly

All ClicBot modules are connected by connectors. Each connector has an inner buckle, an outer buckle and golden “po-go” pins. You can connect two modules by interlacing the inner buckle and outer buckle, while the golden “po-go” pins are used for transferring instruction and supplying power.

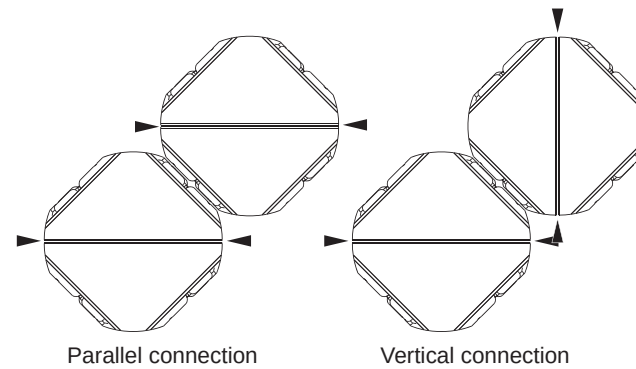


Assembly



*When connecting two modules, please align the inner buckle of one module with the outer buckle of the another module

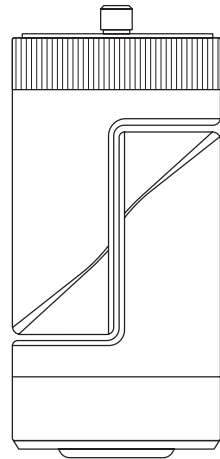
*Any two modules can be connected in parallelly or otherwise.



Specification of Modules

Holder

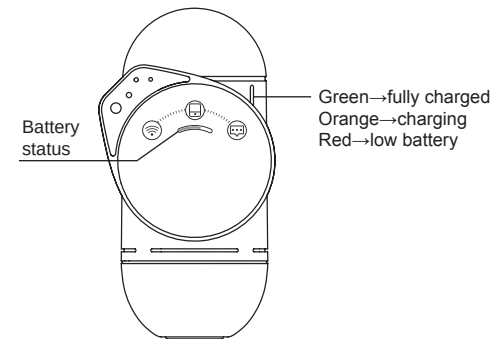
The top of the Holder is standard 1/4 screw, which can be used for connecting a cellphone or sports camera to ClicBot.



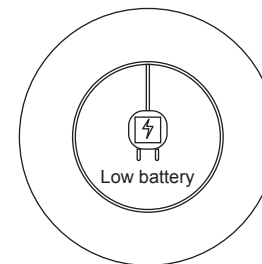
Size	39.8*39.8*79.6 mm
Weight	60g
Degree of freedom contro	Control range of universal joint at the Bottom:0° -180° Body left-right rotation control range: -90° -90°
Connector position	Bottom

Battery Capacity and Charging

Different colors on the Brain indicate the battery status of the ClicBot.
You can also check the power on the system menu.



When the power is low, an alert will be displayed on the screen.
Please charge the battery to ensure its normal operation and better maintain the battery performance.



Security and Privacy

Security and Privacy

Security Information



GB19865-2005、GB6675.1-2014、GB6675.2-2014、
GB6675.3-2014、GB6675.4-2014



This device complies with part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the condition that this device does not cause harmful interference (1) this device may not cause harmful interference, and (2) this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation. Any changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

NOTE: This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to Part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television

reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.
- Increase the separation between the equipment and receiver.
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.

The device has been evaluated to meet general RF exposure requirement. This equipment should be installed and operated with minimum distance 20cm between the radiator & your body.

FCC ID: 2AWR5-KY002B

IC

RSS-Gen Issue 4 December 2014" & "CNR-Gen 4e Décembre 2014:

–English:

This device complies with Industry Canada licence-exempt RSS standard(s).

Operation is subject to the following two conditions: (1) This device may not cause interference, and (2) This device must accept any interference, including interference that may cause undesired operation of the device.

–French:

Le présent appareil est conforme aux CNR d'Industrie Canada applicables aux appareils radio exempts de licence. L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes:

- (1) l'appareil ne doit pas produire de brouillage, et
- (2) l'utilisateur de l'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

IC : **26344-KY002B**



Manufacturer's Name: Beijing Ke Yi Technology Co., Ltd.

Address: 8th Floor, Dimeng Building, Huayuan Road, Haidian District, Beijing, China

Product Name: ClicBot Modular Entertaining and Educational Toy

Trade Mark: ClicBot

Model number: KY002CK10

Operating Temperature: -10 ° C to 40 ° C

This device is in compliance with the essential requirements and other relevant provisions of Directive 2014/53/EU. All essential radio test suites have been carried out.

Detailed DOC file please visit our website: www.keyirobot.com.

The device complies with RF specifications when the device is used at 20cm from your body.

Care for the environment! Must not be discarded with household waste.

Security and Privacy

RF Specification

This product can be used across EU member states.

Function	Operation Frequency	Max RF output power	Limit
2.4G WIFI 802.11b/g/n (HT20,HT40)	802.11b/g/n(20MHz): 2412~2472MHz; 802.11n(40MHz):2422 ~2462MHz	13.02 dBm	30 dBm.
5G WIFI 802.11a/n/ac (20/40/80)	802.11a/n(HT20)/ac(VHT20): 5745-5825MHz; 802.11n(HT40)/ac(VHT40): 5755-5795MHz; 802.11ac(VHT80):5775MHz	10.57 dBm	30 dBm.

User Privacy

We value personal information security, and will make every effort to protect your personal information. We will take all reasonable and practicable means to avoid collecting irrelevant information. If it is necessary for us to collect your information, we will obtain your authorization first, and store such information on a local hard drive in accordance with relevant standards. Unless absolutely necessary, we will give priority to processing your personal information on the local hard drive, so as to avoid any unauthorized access, disclosure, improper usage, modification, damage or loss of your information. For specific privacy policies, please refer to the ClicBot App or visit www.keyirobot.com.

After-Sales Service

We will provide a 12-month free maintenance service for any material and technological defects to your ClicBot or its accessories, and a 6-month free maintenance service for materials or motors from the date of purchase, provided that such defects fall within the scope of product warranty as confirmed by test technicians of KEYi TECH.

Please contact support@keyirobot.com or visit your local retailer for after-sales services.

Please keep your receipt secure for after-sales services.

FAQs

■ 1. How to turn on/off ClicBot?

To turn on ClicBot, you can press and hold the power button on the rear side of Brain for 3 seconds. To turn off it, you can press the power button on the rear side of Brain and then choose turn off icon on the screen; or press and hold the power button for 6 seconds to trigger a force shutdown.

■ 2. Why does my ClicBot shut down automatically?

To maintain the battery and motor performance, ClicBot will shut down automatically in the following situation:

1. No operation for over 20 minutes;
2. Battery capacity below 10%.

■ 3. How long does it take for ClicBot to be fully charged, and how long can a completely charged ClicBot run?

It takes 3 hours to fully charge it with a 5V/2A charger. It can run continuously up to 4 hours. (as the case may be).

■ 4. Does the ClicBot have to be connected to the network while operating?

No, but it does when checking available updates.

■ 5. Does the ClicBot Robot have to be used with the ClicBot App?

Not necessary. It can be controlled manually with the Bac/Bic function on the Brain.

■ 6. What is the maximum distance of remote control with ClicBot App?

It's up to the connection mode: When connecting via a router, it is up to 10m which may be different due to the performance of router. When connecting via hotspot, it is up to 5m.

■ 7. Can ClicBot's functions be updated?

All ClicBot modules can be upgraded online.

For checking/downloading new functions, please connect the Brain to Wi-Fi, swipe upwards to enter the system menu and select [Upgrade]. Upon connecting other modules to Brain, a prompt for upgrading will pop up on the screen when it finds available update. You can follow the instructions on the screen to upgrade modules.

■ 8. How far can Brain recognize blocking or gestures like waving?

The gesture sensor is located in the upper-left triangle area of the screen of Brain Module. Blocking or gestures can be recognized at a distance of 5-20 cm.

■ 9. How far can Brain detect obstacle?

The gesture sensor is located in the upper-left triangle area of the screen of Brain Module. Obstacle can be detected at a distance of 5-20 cm.

FAQs

■ 10. How far can Brain recognize human face?

Camera & Face Recognition module is located in the upper-left triangle area of the screen on the Brain. Human faces can be recognized at a distance of around 1 meter.

■ 11. How far can Brain recognize motion?

The camera for motion detection is located in the upper-left triangle of the screen on the Brain. Motion can be detected at a distance range between 1 and 5 m.

■ 12. What is the purpose of the camera on the Brain?

The Brain is equipped with a 2-megapixel camera that enables robot's functions such as first-person perspective control, face detection & recognition, motion detection, etc.

■ 13. What is the rotation range of the screen on the Brain?

The screen can be rotated up to 24° either to the left or right. You can set up the rotation via drag & drop graphical programming in ClicBot App. Please do not rotate the screen manually.

■ 14. How to assemble a ClicBot Robot?

The ClicBot is designed with a smart assembling guidance. After choosing the robot is to be assembled, there will be a step-by-step instruction shown on the screen of the Brain, and the indicator light will flash as indication. The system will

automatically check whether the modules have been assembled correctly. Alert message will be prompted on the screen when assemble is wrong, while the indicator light of the wrongly-connected module will flash quickly. The system will automatically adjust the angle of connection as long as the two modules are correctly assembled.

■ 15. Why do the indicator lights of a module flash?

The indicator lights indicates the status of a module. Statuses include:

Constant on - Operation normally

Breathing - In preparation

Flashing - Module assembly required

Flashing quickly - Wrong assembly

■ 16. What programming languages does the ClicBot support?

Currently, ClicBot supports graphical programming and Python programming.

■ 17. Which modules of ClicBot are programmable?

The ClicBot has over 20 programmable modules, including the screen of the Brain, microphone, Joint, Wheel, and the color of the lights of Skeleton.

Warranty description

Dear Customers,

Thank you for choosing ClicBot. As former children too interested in computers, all of us here at ClicBot remember dreaming of building a custom robot we could truly call our own, but being constrained by the technology of our time. We made ClicBot to fulfill this dream, and hope you enjoy it as much as we have. If you want to learn more configurations for ClicBot, or share one you made, check out the ClicBot Facebook community. We've seen some truly extraordinary custom builds made by our users.

ClicBot is covered by a one-year hardware warranty so if anything starts acting funny, please tell us!

This product is near and dear to our heart, and we care about your feedback. If you've got any thought, opinions, or questions, send us an email at feedback@global.keyirobot.com and we'll reply to you within ONE business day.

Welcome to the world of ClicBot.

479 Jessie St, San Francisco, CA 94103 USA
<http://keyirobot.com/>

Description of Warranty Terms

1. This warranty policy is valid for one year.
2. Within warranty period, KEYi Tech will provide free repairs and replacements for all defective modules that cease functioning during normal usage.
3. Within warranty period, KEYi Tech will charge for all repairs and replacements under the following circumstances:
 1. Fail to provide a valid warranty card or proof of purchase.
 2. Improper usage not in compliance with user manual, or self-conducted modifications that lead to broken product.
 3. Transportation, movement or falling that leads to broken product.
 4. Other force majeure that lead to broken products. Example of force majeure: Earthquake.
4. This warranty term does constitute an implicit promise. KEYi Tech is not responsible for unique, coincidental and indirect damages, no matter contractual, civil negligence or other stipulations.
5. If a customer's country of residence has relevant laws regarding warranty terms, then those laws will prevail.

After sales service email
feedback@global.keyirobot.com

Warranty Card

Warranty Card

[KEYi Tech's Copy]

Model/SKU _____

SK number (Located on back of box)

Purchase date _____ Year _____ Month _____ date

Customer name _____

Phone number _____

Customer address _____

Copy

1.Warranty program_____

After sales agent_____

Customer signature_____

2.Warranty program_____

After sales agent_____

Customer signature_____

ClicBot App 安装

在 App Store 或安卓应用商店搜索 ClicBot 下载安装, 或扫描二维码下载安装 ClicBot App。

❶ ClicBot App 支持 iOS 10.0, 安卓 5.0 及以上系统版本。



使用建议

你可以从《快速入门手册》了解 ClicBot 的操作手册和问题手册。《用户手册》中详细介绍 ClicBot 的产品信息, 包括模块规格、拼接使用、连接设置、电池充电、安全隐私、售后服务与常见问题解答。

使用注意

1. 内含小零件, 不适合3岁以下儿童使用;
2. 玩具包含精密零件, 请避免从高处摔落;
3. 玩具不防火, 请勿靠近火源;
4. 玩具不防水, 请保持干燥, 避免淋湿或放入水中;
5. 请勿用金属直接接触玩具的金色连接触点;
6. 请勿将多个主脑模块直接或间接拼接在一起;
7. 内置电池, 不可拆卸或更换, 如损坏应联系售后进行维修;
8. 充电器不是玩具, 玩具只能使用推荐的充电器 (推荐使用规格: 输出DC 5V/2A);
9. 充电时不建议继续使用玩具;
10. 玩具运动锁定时请勿强行用力转动;
11. 玩具运动过程中请勿用手触碰;
12. 随意丢弃此玩具, 可能会对环境造成影响, 请妥善回收处理;
13. 此包装内含重要信息, 请保留。

产品目录

产品目录

24	产品简介	30	行走足底 Smart Foot	36	安全信息
25	主脑模块Brain	31	吸盘 Suction Cup	37	安全隐私
26	驱动球模块 Joint	32	测距模块 Distance Sensor	38	安全隐私
27	延长杆模块 Skeleton	33	机械手 Grasper	39	常见问题
28	车轮模块 Wheel	34	模块拼接	40	常见问题
29	基座配件 Mount	35	固定配件 Holder	41	保修说明
29	加固配件 Locker	35	电量与充电	42	产品保修卡

产品简介

ClicBot 是一款为孩子设计的具有娱乐与教育功能的智能机器人玩具。

ClicBot 采用易拼拆的模块化设计, 让孩子能够像使用拼接积木一样简单地创造各种有趣的机器人。ClicBot 机器人是孩子们的小伙伴, 它眨巴着大眼睛, 好奇地观察着周围。它还能和你互动, 如果发现认出了你, 它会热情地打招呼; 你伸手抚摸它的头, 它会对你撒娇卖萌; 当你挡在它面前, 它会好奇地左右躲闪……在ClicBot App中还提供了各种功能和应用的机器人, 有疾驰的赛车机器人、可爱的动物机器人、炫酷的攀爬机器人、仿生的行走机器人等等, 满足孩子对机器人的所有想象。

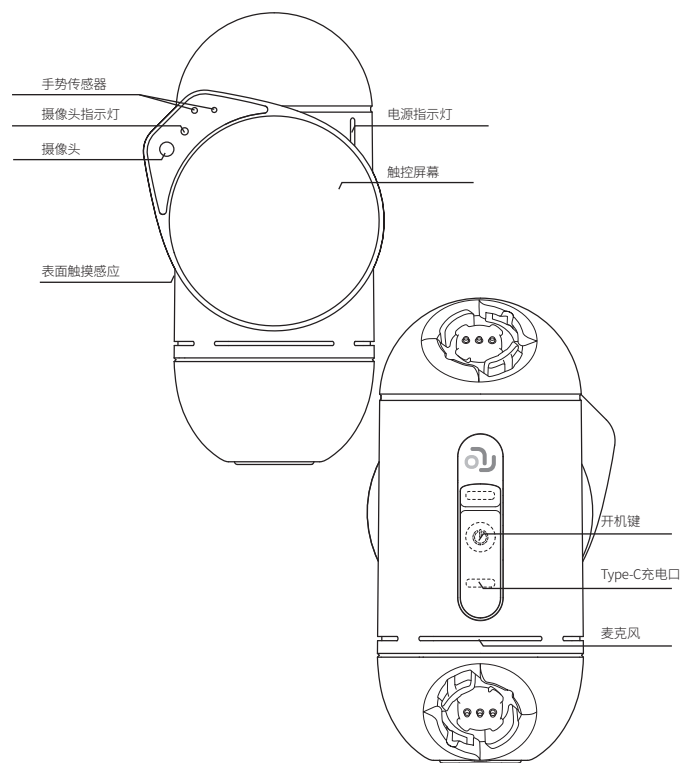
ClicBot更能和孩子动手去创造未来。ClicBot App有运动脚本编辑和图形化编程两种创造工具。借助运动脚本编程, 孩子直接动手依次调整摆出机器人运动中的姿态, 或像玩具车那样推机器人向各方向运动, 就可以完成流畅的机器人动作和方向盘遥控; 结合图形化编程, 孩子按照指令顺序拖拽图形化程序模块, 就能完成机器人的智能程序应用。为帮助孩子更好地实现想法和创造, ClicBot App的学院功能会持续更新 STEAM课程视频引导孩子学习了解机器人运动、AI编程等知识。孩子还可以把自己创造的机器人上传到ClicBot App的社区, 和更多人分享, 收获满足和成就感。

模块规格

主脑模块Brain

主脑模块Brain是ClicBot机器人的控制与供电中心。主脑模块采用ARM-A7架构处理器，内置有1550mAh可充电锂聚合物电池。正面2.1”可转动的圆形触控屏幕正是ClicBot机器人的大眼睛。屏幕的左上区域包含视觉传感器、手势传感器以及摄像头工作指示灯。主脑模块有3个表面电容触控区，分别位于上侧、左侧及右侧；2个拼接卡扣分位于背面上、下侧。主脑模块同时还集成了加速度传感器与陀螺仪、麦克风、扬声器、Wi-Fi模组等功能单元。

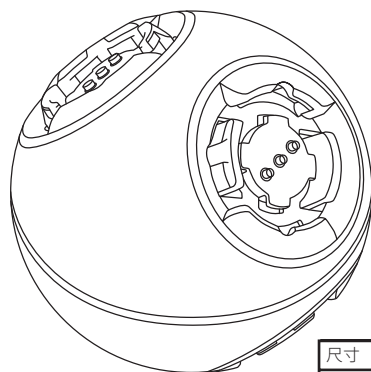
尺寸	66.7*66.5*124.8 mm	表面电容触摸感应	上侧及左、右侧
重量	275g	麦克风	支持音量检测
触控屏尺寸	2.1”	扬声器	单声道
屏幕旋转角度	-24° - +24°	WiFi	2.4 G/5G
摄像头	200万像素 支持人脸检测识别、 物体运动检测 识别距离≤5m	电池	1550mAh
		充电口	USB-C
手势识别传感器	支持八种手势操作识别 识别距离≤20cm	拼接卡口	背面上、下侧



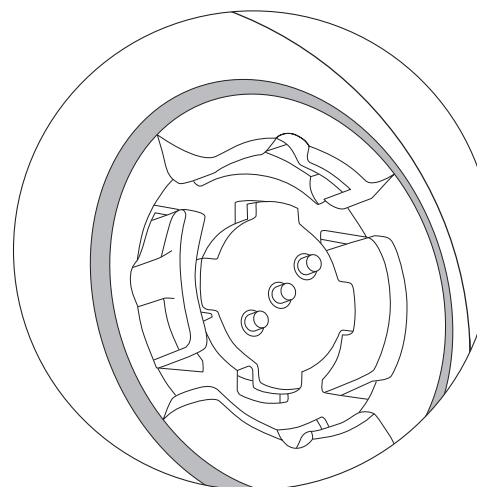
驱动球模块 **Joint**

驱动球模块**Joint**是**ClicBot**机器人的“关节”，用于驱动机器人驱动。

驱动球模块是一个高精度的伺服系统，内置直流减速电机、角速度传感器与角位置等传感器。驱动球模块共有**4**个拼接卡扣，每个半球各**2**个，每个拼接卡扣设计有环形指示灯，可以通过不同灯效提示拼接引导与更新功能的状态。



尺寸	55mm (直径)
重量	65 g
电机额定功率	2.64 W
最大转速	216° /s
拼接指示灯	上、下半球各两个



*驱动球模块的环形指示灯状态说明

拼接状态功能

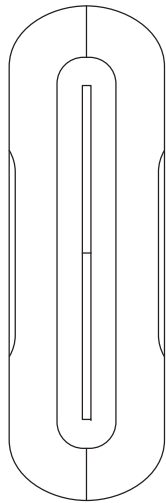
- 常亮→拼接正常
- 闪烁→待拼接模块
- 快速闪烁→拼接错误

更新功能

- 常亮→更新完成
- 闪烁→待更新模块

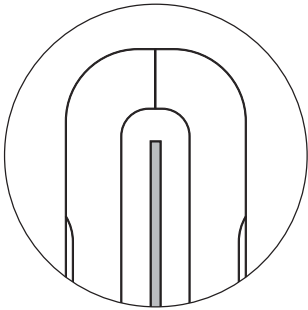
延长杆模块 Skeleton

延长杆模块Skeleton是ClicBot机器人的“骨骼”，用于拼接机器人的身体四肢。延长杆模块有2个拼接卡扣，位于上、下两端。延长杆模块正面有两端条形指示灯，通过不同灯效提示两端卡扣拼接引导和模块更新功能的状态。



尺寸	37.8*37*120mm
重量	50g
拼接口卡扣位置	上下侧

*延长杆模块的条形指示灯状态说明



拼接状态功能

- 常亮→拼接正常
- 闪烁→待拼接模块
- 快速闪烁→拼接错误

更新功能

- 常亮→更新完成
- 闪烁→待更新模块

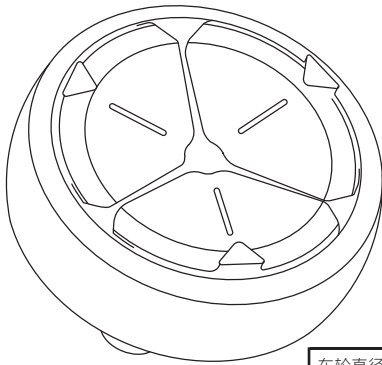


图形化编程可以设置Skeleton 的条形指示灯的颜色。

模块规格

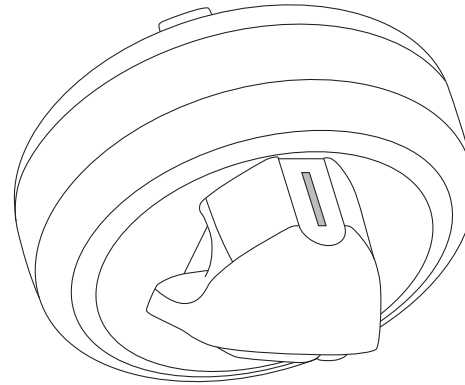
车轮模块 Wheel

车轮模块Wheel是ClicBot机器人的执行功能模块。用于车类机器人的拼接。车轮模块内置直流减速电机与磁角速度位置传感器，最大转速4.5圈每秒。车轮模块的卡扣附近设计有条形指示灯，可以通过不同灯效提示拼接引导与更新功能的状态。



车轮直径	83.8mm
重量	130g
电机额定功率	2.4W
最大转速	4.5 圈/S
拼接卡扣位置	1个

*车轮模块的条形指示灯状态说明



拼接状态功能

- 常亮→拼接正常
- 闪烁→待拼接模块
- 快速闪烁→拼接错误

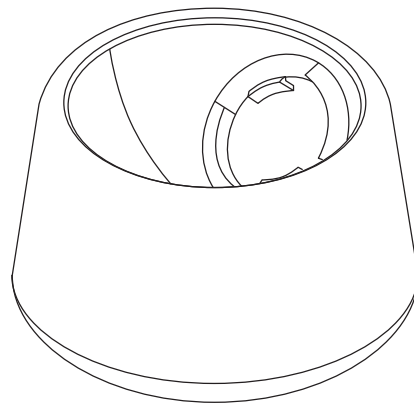
更新功能

- 常亮→更新完成
- 闪烁→待更新模块

模块规格

基座配件 Mount

基座配件用于将ClicBot机器人通过基座胶粘贴固定在桌面上。

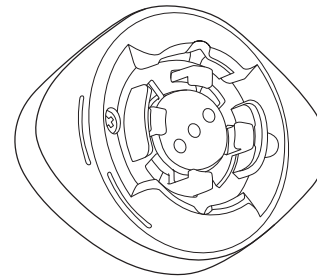


尺寸	75.3*75.3*45.8mm
重量	60g

❶ 为确保粘贴固定效果, 请使用官方提供的基座胶。

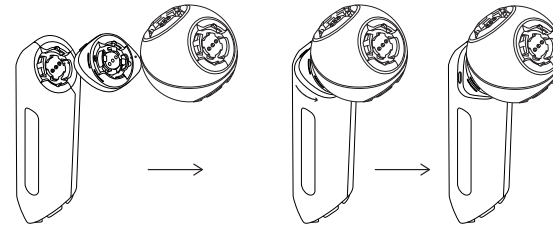
加固配件 Locker

加固配件可用于加强模块间的拼接强度。



尺寸	47*36*15.4mm
重量	11g

❶ 当机器人某一拼接位置处受力较大容易断开时, 可使用加固配件加固。



第一步
将加固配件
拼接在模块
中间

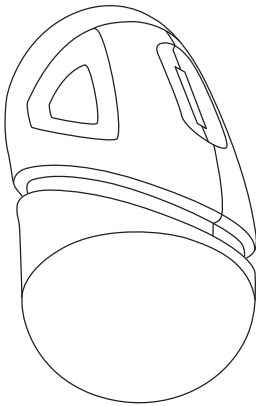
第二步
旋转加固配
件

第三步
旋转至锁定
基准线对齐

模块规格

行走足底 Smart Foot

行走足底是ClicBot的感知功能模块, 可以作为机器人的足底。行走足底内置高灵敏度的压力传感器, 并采用微运算处理器控制检测末端的压力大小。

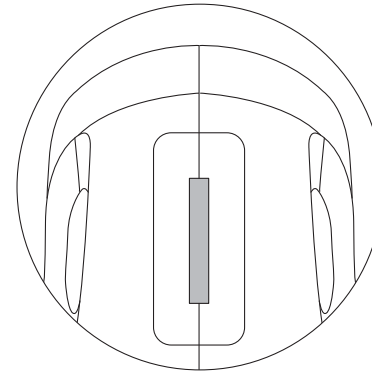


尺寸	41.8*41.8*71.2mm
重量	50g
压力检测范围	2N
拼接口位置	上侧

❶ 避免施加超过检测范围的压力, 否则可能损坏模块的压力[增加足底使用场景提示]检测功能。

行走足底 Smart Foot

行走足底上部有橙色的条形指示灯。拼接在ClicBot机器人上, 行走足底的指示灯亮度默认会根据检测压力变大而变亮。行走足底的条形指示灯还可以通过不同灯效提示拼接引导和更新功能的状态。



拼接状态功能

- 常亮→拼接正常
- 闪烁→待拼接模块
- 快速闪烁→拼接错误

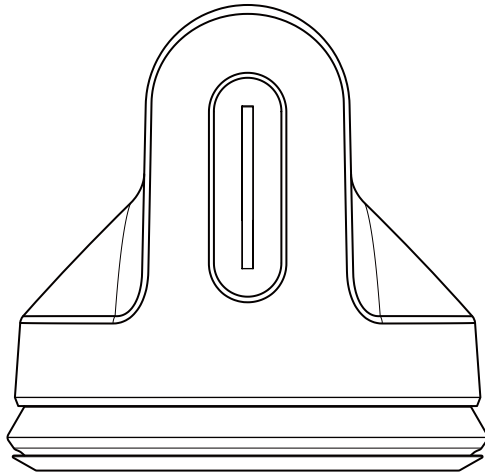
更新功能

- 常亮→更新完成
- 闪烁→待更新模块

模块规格

吸盘 Suction Cup

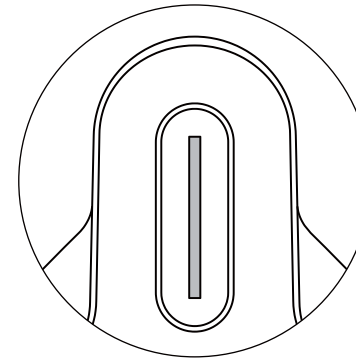
吸盘是ClicBot的执行功能模块。吸盘内置负压气泵与电磁阀，通过位运算处理器控制气泵吸气放气与电磁阀开关状态，让ClicBot机器人实现攀爬等应用。吸盘内部还嵌入气压传感器，能够主动检测是否吸附牢固。



尺寸	83*83*91mm
重量	200 g
吸附重量	垂直方向最大20 kg 水平方向最大5 kg
拼接口位置	底部

吸盘 Suction Cup

吸盘模块有绿色的条形指示灯。当吸盘开始吸附时，指示灯会显示呼吸灯效；当吸盘吸附牢固，指示灯会显示常亮灯效。吸盘模块的条形指示灯还可以通过不同灯效变化提示拼接引导与更新功能的状态。



拼接状态功能

- 常亮→拼接正常
- 闪烁→待拼接模块
- 快速闪烁→拼接错误

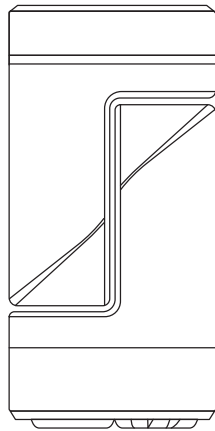
更新功能

- 常亮→更新完成
- 闪烁→待更新模块

模块规格

测距模块 Distance Sensor

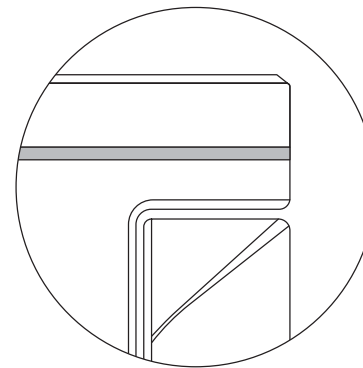
测距模块是ClicBot机器人的感知功能模块。测距模块采用高精度红外激光探头,通过内置的微运算处理器控制检测与障碍物的距离。



尺寸	40*40*82.4mm
重量	60 g
检测距离范围	2-100 cm
自由度调节	底部万向节调节范围0° ~180° 主体左右旋调节范围-90° ~90°
拼接口位置	底部

测距模块 Distance Sensor

测距模块上部有红色的环形指示灯。拼接在ClicBot机器人上,测距模块的指示灯的亮度默认会根据检测距离变小而变亮。测距模块的环形指示灯还可以通过不同灯效提示拼接引导与更新功能的状态。



拼接状态功能

- 常亮→拼接正常
- 闪烁→待拼接模块
- 快速闪烁→拼接错误

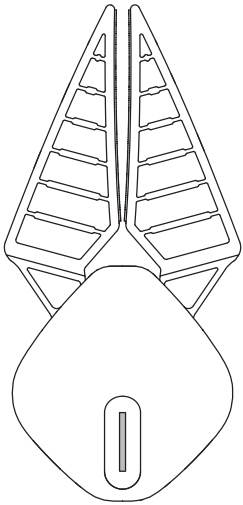
更新功能

- 常亮→更新完成
- 闪烁→待更新模块

模块规格

机械手 Grasper

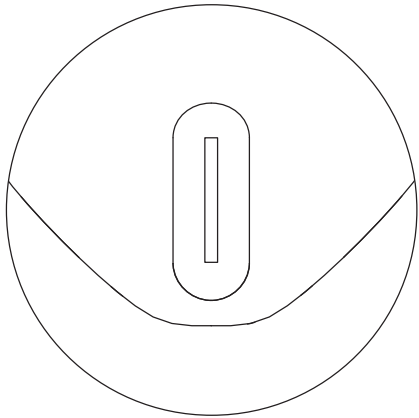
机械手是ClicBot机器人的执行功能模块。机械手采用仿生柔性设计，通过内置的微运算处理器控制电机运动，能够抓取各种形状的物体。



尺寸	165*80*57mm
重量	90g
最大抓取重量	250g
最大抓取大小	6cm
拼接口位置	底部

机械手 Grasper

机械手有黄色条形指示灯，可以通过不同的灯效提示拼接引导与更新功能的状态。



拼接状态功能

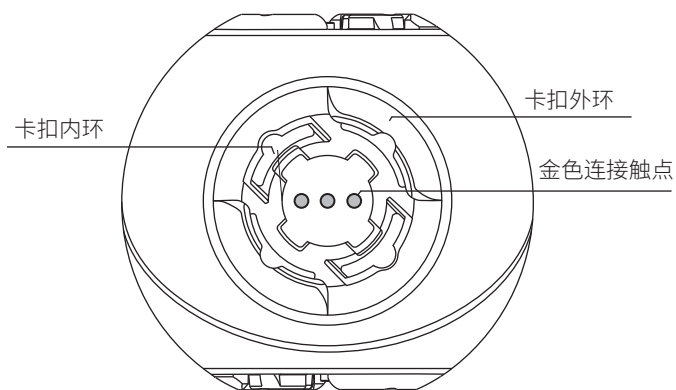
- 常亮→拼接正常
- 闪烁→待拼接模块
- 快速闪烁→拼接错误

更新功能

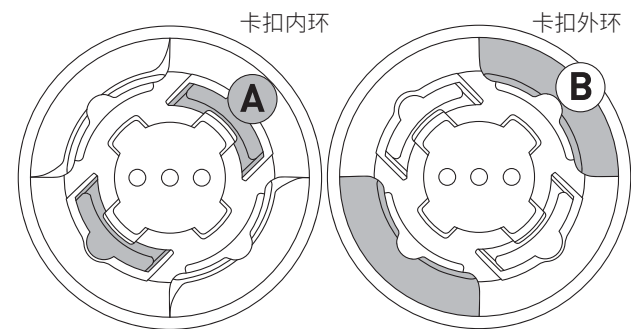
- 常亮→更新完成
- 闪烁→待更新模块

模块拼接

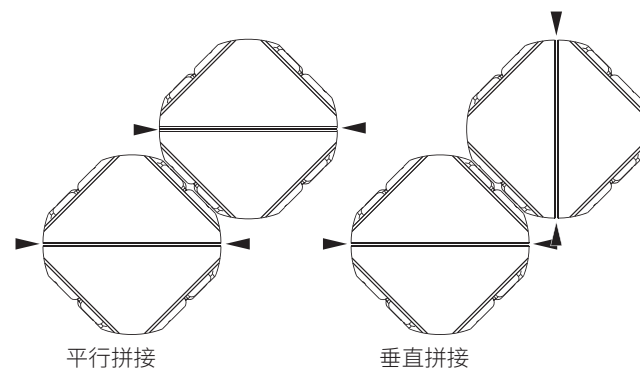
ClicBot的模块都是通过拼接卡扣实现拼接。拼接卡扣由内环、外环和金色连接触点组成。两个模块通过内、外环交错扣合连接在一起，金色连接触点用于传输指令与供电。



模块拼接



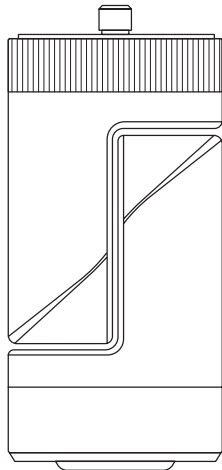
拼接模块时, 注意将模块的卡扣内环对准另一模块的卡扣外环
任意两个模块都有平行与非平行两种拼接方向。



模块规格

固定配件 Holder

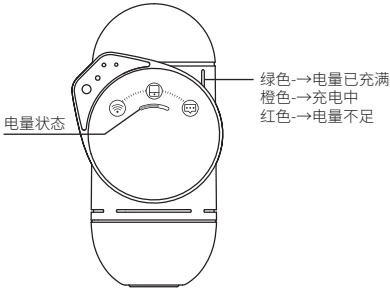
固定配件顶部有1/4标准螺丝, 可以将手机、运动相机等拼接在 ClicBot机器人上。



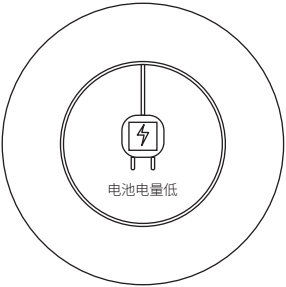
尺寸	39.8*39.8*79.6mm
重量	60g
自由度调节	底部万向节调节范围0°~180° 主体左右旋调节范围-90°~90°
拼接卡扣位置	底部

电量与充电

Brain主控模块的电源指示灯的颜色代表ClicBot机器人的电量状态, 进入系统菜单也可以查看电量。



Brain主控模块的电源指示灯的颜色代表ClicBot机器人的电量状态, 进入系统菜单也可以查看电量。
当ClicBot机器人的电量过低时, 屏幕会提示电池电量低, 须充电。为确保机器人的正常运行, 保养维护电池使用寿命, 在电池电量低时, 请及时充电。



安全信息

GB19865-2005、GB6675.1-2014、GB6675.2-2014、
GB6675.3-2014、GB6675.4-2014



This device complies with part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the condition that this device does not cause harmful interference (1) this device may not cause harmful interference, and (2) this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation. Any changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

NOTE: This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to Part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.
- Increase the separation between the equipment and receiver.
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.

The device has been evaluated to meet general RF exposure requirement. This equipment should be installed and operated with minimum distance 20cm between the radiator & your body.

FCC ID: 2AWR5-KY002B

IC

RSS-Gen Issue 4 December 2014" & "CNR-Gen 4e Décembre 2014:

–English:

This device complies with Industry Canada licence-exempt RSS standard(s).

Operation is subject to the following two conditions: (1) This device may not cause interference, and (2) This device must accept any interference, including interference that may cause undesired operation of the device.

–French:

Le présent appareil est conforme aux CNR d'Industrie Canada applicables aux appareils radio exempts de licence. L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes:

- (1) l'appareil ne doit pas produire de brouillage, et
- (2) l'utilisateur de l'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

IC : 26344-KY002B



Manufacturer's Name: Beijing Ke Yi Technology Co., Ltd.

Address: 8th Floor, Dimeng Building, Huayuan Road, Haidian District, Beijing, China

Product Name: ClicBot Modular Entertaining and Educational Toy

Trade Mark: ClicBot

Model number: KY002CK10

Operating Temperature: -10° C to 40° C

This device is in compliance with the essential requirements and other relevant provisions of Directive 2014/53/EU. All essential radio test suites have been carried out.

Detailed DOC file please visit our website: www.keyirobot.com.

The device complies with RF specifications when the device is used at 20cm from your body.

Care for the environment! Must not be discarded with household waste.

安全隐私

RF Specification:

This product can be used across EU member states.

Function	Operation Frequency	Max RF output power	Limit
2.4G WIFI 802.11b/g/n (HT20,HT40)	802.11b/g/n(20MHz): 2412~2472MHz; 802.11n(40MHz):2422 ~2462MHz	13.02 dBm	30 dBm.
5G WIFI 802.11a/n/ac (20/40/80)	802.11a/n(HT20)/ac(VHT20): 5745-5825MHz; 802.11n(HT40)/ac(VHT40): 5755-5795MHz; 802.11ac(VHT80):5775MHz	10.57 dBm	30 dBm.

用户隐私

我们深知个人信息安全的重要性, 并会尽全力保护所有用户的个人信息安全。我们会采取一切合理可行的措施, 确保未收集无关的个人信息。若在产品使用过程中需要用户提供一些个人信息, 我们也会首先获得用户授权, 并用符合业界标准的安全防护措施, 将用户提供的个人信息只保存在设备本地。在功能使用非必要连接网络的情况, 我们也将优先采用本地运算处理技术使用用户提供的个人信息, 以防止数据遭到互联网上未经授权访问、公开披露、使用、修改、损坏或丢失。

您可以在 ClicBot App 或访问公司官网www.keyirobot.com 查看具体的隐私政策。

售后维修

我们承诺ClicBot 模块化机器人产品及配件, 在按照产品说明指导使用过程中出现的材料和工艺问题, 经可以科技公司的技术检测人员确认符合产品保修范围, 提供自产品购买日起1年的电子器件的免费维修服务, 6个月的材料与电机的免费维修服务。

您可以联系我们support@keyirobot.com 或产品购买渠道, 享受产品售后服务。

为确保您能顺利享受产品的售后服务, 请妥善保管产品购买发票。

常见问题

■ 1.ClicBot怎么开机和关机？

长按主脑模块Brain背面的开关机键约3秒,可以开机;开机后按一次主脑模块Brain背面的开关机键,然后在触控屏幕上选择关机,可以关机;开机后长按约6秒,也可以强制关机。

■ 2.ClicBot为什么会自动关机？

为维护ClicBot机器人的电池和电机性能,以下情况ClicBot会自动关机:

- 1.超过20min没有操作使用ClicBot 机器人;
- 2.ClicBot 机器人的电量小于10%。

■ 3.ClicBot充满电需要多长时间?充满电可以使用多长时间？

使用5V/2A的充电器,充满电需要3小时。使用时间会根据机器人的大小变化,Bac机器人充满电最长可以连续使用4个小时。

■ 4.ClicBot需要连接网络吗？

ClicBot不连接网络也可以使用。连接网络可以检查升级新功能。

■ 5.ClicBot机器人需要连接App使用吗？

ClicBot机器人可以不连接App使用。不连接App可以在Brain主脑模块的屏幕上选择 Bac/Bic角色机器人的功能。

■ 6.ClicBot APP与机器人的最远操控距离是多少？

不同的连接方式,ClicBot App与机器人的最远操控距离不同。使用路由连接,ClicBot App与机器人的最远操控距离约为10m。路由器的性能也会影响操控距离。使用热点连接,ClicBot App与机器人的最远操控距离约为5m。

■ 7.ClicBot的功能可以升级吗？

Los módulos de ClicBot son todos compatibles con la actualización en ClicBot的模块都支持新功能在线升级。
主脑模块Brain连接Wi-Fi无线网络后,从底部向上滑动进入系统菜单选择「更新」,就可以检查、下载升级新功能;
将其他模块拼接在主脑模块Brain上,软件自动检查有新功能的升级时,主脑模块屏幕会提示新功能升级,按照提示操作就可以升级模块。

■ 8.主脑模块Brain可检测遮挡、挥动等手势操作的距离是多少？

主脑模块Brain的收拾操作识别传感器位于屏幕的左上方三角区域内。进行遮挡、挥动等手势操作时,请保持5~20cm的距离。

■ 9.主脑模块Brain可检测障碍物距离是多少

主脑模块Brain的手势操作识别传感器位于屏幕的左上方三角区域内,可检测到前方5~20cm 的障碍物。

■ 10.主脑模块 Brain 可检测识别人脸距离是多少

主脑模块Brain的人脸检测识别摄像头位于屏幕的左上方三角区域内。进行人脸检测识别时,请保持1m左右的距离。

常见问题

■ 11.主脑模块Brain可检测物体运动距离是多少

主脑模块Brain的物体运动检测摄像头位于屏幕的左上方三角区域内。进行物体运动检测时, 请保持1~5m的距离。

■ 12.主脑模块Brain的摄像头有什么作用?

主脑模块Brain使用的是一颗200W像素的摄像头, 可以实现机器人的第一视角操控、人脸检测识别、物体运动检测等功能。

■ 13.主脑模块Brain屏幕可以转动的范围是多少?

主脑模块Brain屏幕向左或向右最大可转动**24°**。你可以在**ClicBot App** 使用图形化编程控制屏幕转动到特定位置。注意请勿用手转动屏幕。

■ 14.如何拼接ClicBot机器人?

ClicBot有智能拼接引导功能。选择机器人后, 主脑模块**Brain**的屏幕会分步显示需要拼接的模块, 拼接位置的指示灯也会闪烁提示。拼接模块后软件自动检查是否正确。模块拼接错误, 主脑模块**Brain**的屏幕会提示错误信息, 拼接错误模块的指示灯也会快速闪烁; 模块拼接正确, 软件会自动校正拼接模块的角度。

■ 15.模块的指示灯为什么闪烁?

模块的指示灯用于提示模块的功能状态。指示灯主要有以下提示效果:

常亮 – 功能正常

呼吸 – 准备状态

闪烁 – 需要拼接模块

快速闪烁 – 拼接错误

■ 16.ClicBot支持哪些编程语言?

ClicBot目前支持图形化编程和Python编程。

■ 17.ClicBot支持可编程的模块有哪些?

ClicBot目前编程可控部件超过20个, 包括主脑模块Brain屏幕、扬声器、驱动球 Joint 电机、车轮模块 Wheel 电机、延长杆 Skeleton模块灯条颜色等。

保修说明

保修说明

本公司模块化编程机器人保修期为一年（自产品售出之日起计算）。在保修期内，凡属于正常使用情况下由于产品本身质量问题引起的故障，本公司将负责给予免费维修。在保修期内，凡属于正常使用情况下由于产品本身质量问题引起的故障，本公司将负责给予免费维修。

1.本产品保修期为壹年。

2.在保修期间，按照使用说明书进行正常使用的状况下产生的故障，予以免费保修服务。

3.在保修期间，如发生以下情况之一，必须作为收费保修服务：

- 1.不能够提供本保证书或有效购货凭证。
- 2.错误使用以及自行不当的修理所造成的故障及损坏。
- 3.买入后的运送、搬动、跌落造成的故障或损坏。
- 4.其它不可避免的外来因素造成故障及损坏。

4.仅作以上保证，不作其它任何明示或默示性的保证，不论在合同中、民事过失上、还是其它方面，本公司不对任何特殊的、偶然的或间接的损害负责。

5.本保证书只在中华人民共和国大陆内有效。

售后客服邮箱

feedback@global.keyirobot.com

产品保修卡

产品保修卡
(客户联)

产品型号: _____

出厂编号: _____

购买日期: _____ 年 _____ 月 _____ 日

客户名称: _____

联系电话: _____

客户地址: _____

存根

1.保修内容: _____

售后: _____

客户签字: _____

2.保修内容: _____

售后: _____

客户签字: _____

ClicBot Appのインストール

ClicBot Appのインストール

App StoreやAndroid App StoreでClicBotを検索してダウンロードしてインストールするか、QRコードをスキャンして ClicBot Appをダウンロードしてインストールしてください。

① ClicBot App は、iOS 10.0、Android 5.0 以上のシステムバージョンに対応しています。



使用方法について

「ClicBot Planet Wanderer's Guide」より、ClicBotの操作マニュアルと問題マニュアルについてご参考ください。「ユーザーマニュアル」には、モジュールの仕様、組み立ての使用方法、接続の設定、バッテリーの充電方法、セキュリティとプライバシー、アフターサービス、FAQなど、ClicBot の詳細な製品情報が記載されています。

使用上の注意

1. 小さなパーツを含んでいるので、3歳以下の子供の利用には適していません。
2. おもちゃには精密なパーツが使われていますので、高いところからの落下は避けてください。
3. おもちゃは耐火性ではありませんので、火気から遠ざけてください。
4. おもちゃは防水ではありませんので、商品の乾燥を維持し、水に濡らしたり、水の中に入れたりしないでください。
5. おもちゃの金色の接点を直接に金属で接触しないでください。
6. 複数のブレインモジュールを、直接的に、または間接的に組み立てはいけません。
7. バッテリーは内蔵されており、取り外しや交換はできませんので、破損した場合はアフターサービスにご連絡ください。
8. 充電器はおもちゃではなく、おもちゃは推奨された充電器 (推奨仕様: 出力DC 5V/2A) のみ使用できます。
9. 充電中におもちゃの利用はお控えください。
10. おもちゃの動きがロックされたときに、無理にを回さないでください。
11. おもちゃが動いている間は、手でおもちゃを触らないでください。
12. おもちゃを捨てる時、環境に影響を与える可能性がありますので、正しく回収と廃棄してください。
13. このパッケージには重要な情報が含まれていますので、保管しておいてください。

目次

目次

45	製品概要	51	ウォーキングフット スマート・フット	57	セキュリティ情報
46	マスターブレインモジュールブレイン	52	サクシヨンカップ Suction Cupについて	58	Seguridad y Privacidad
47	駆動ボールモジュールジョイント	53	距離モジュール 距離センサー	59	Seguridad y Privacidad
48	駆動ボールモジュールジョイント	54	マジックハンド グラスパー	60	よくある質問
49	ホイールモジュール Wheel	55	モジュール組み立て	61	よくある質問
50	ベースパーツ マウント	56	固定パーツ ホルダー	62	Warranty description
50	強化パーツ ロッカー	56	パワー&充電	63	Warranty Card

製品概要

製品概要

ClicBot は、子供向けのエンターテインメント機能と教育機能を備えたスマートロボットおもちゃです。

ClicBot は、組み立てや分解が簡単なモジュラーデザインを採用しており、パズルブロックを組み立てるようにたくさんのロボットを作って楽しめます。ClicBot 子供の仲間みたいなロボットで、大きな目をぱちぱちさせて、好奇心を沸いて周りを観察しています。また、子どもとコミュニケーションを取ることにも出来ます。あなたのことを分かれば、元気よく挨拶します。頭を撫でてくれれば、ペットみたいに喜んで甘えたりします。歩く道を邪魔をすると左右に避けたりもします..... また、ClicBot Appでは、様々な機能や応用を持つロボットが用意されています。疾走できるレースロボット、かわいい動物ロボット、クールなクライミングロボット、バイオニックなウォーキングロボットなど、お子さまのロボットに対する想像力を限りなく満たすことができます。

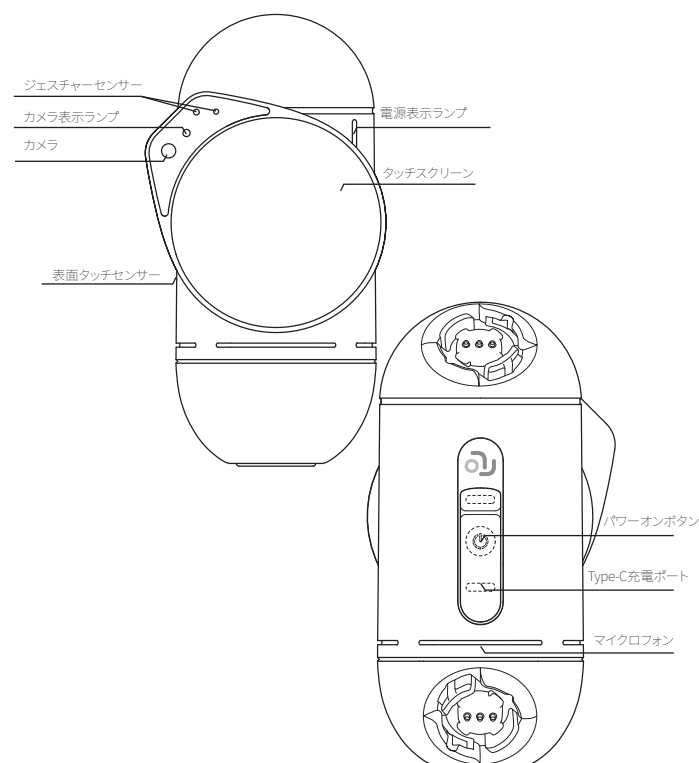
ClicBotは、子どもと一緒に手を動かして未来を作ります。ClicBot Appには、モーションスクリプト編集とグラフィカルプログラミングの二種類のツールがあります。モーションスクリプトを使えば、子どもはロボットの動くポーズを直接に手で調整したり、またおもちゃの車のようにロボットを各方向に押せば、スムーズなロボットの動きやハンドル・コントロールを完成できます；グラフィカル・プログラミングと組み合わせれば、子どもは指令の順番によって、グラフィカル・プログラム・モジュールを移動させれば、ロボットのコーディングを完成できます。子どものアイデアや創造性をより向上させるために、ClicBotアプリのアカデミー機能では、ロボットの動きやAIプログラミングなどを勉強できるように、STEAMカリキュラムのビデオが継続的に更新されます。また、子どもは自分の作ったロボットをClicBot Appのコミュニティにアップロードして、より多くの人と共有し、満足感や達成感を得られます。

モジュール仕様

マスターブレインモジュールブレイン

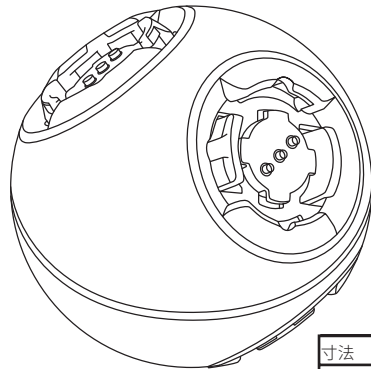
Brainは、ClicBotロボットの制御とパワーの中心です。Brainモジュールは、ARM-A7アーキテクチャのプロセッサを搭載し、1550mAhの充電式リチウムポリマーバッテリーを内蔵しています。正面にある2.1”回転式円形タッチスクリーンは、ClicBotロボットの大きな目です。画面の左上には、視覚センサー、ジェスチャーセンサー、カメラの動作表示ランプがあります。ブレインモジュールには、上面、左面、右面に3面の静電容量式タッチエリアがあり、背面の上面と下面に2個の組み立てスナップがあります。また、ブレイン・モジュールには、加速度センサーやジャイロ스코プ、マイク、スピーカー、Wi-Fiモジュールなどの機能ユニットが統合されています。

寸法	66.7*66.5*124.8 mm	表面の静電容量式タッチセンサー	上面と左と右の側面
重量	275g	マイクロフォン	ボリュウム検出に対応出来ます
タッチスクリーンサイズ	2.1”	スピーカー	モノ
画面の回転角度	-24° - +24°	WiFi	2.4 G/5G
カメラ	200 万画素 顔認識、物体の動き検出に対応 認識距離≤5m	バッテリー	1550mAh
		充電口	USB-C
		組み立て	背面の上側と下側
ジェスチャー認識センサー	8種類のジェスチャー操作に対応、認識距離は20cmまで。		

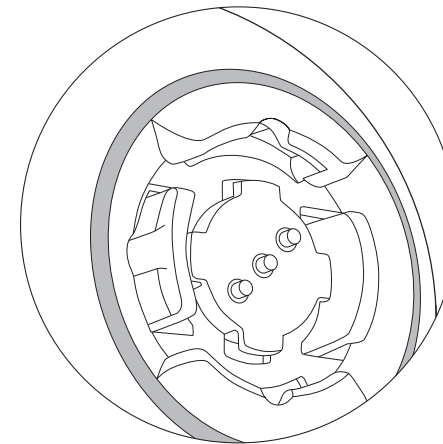


駆動ボールモジュールジョイント

駆動ボールモジュール ジョイントは、ClicBotの「ジョイント」として、ロボットのモーションを駆動するものです。
ジョイントには、DCギヤードモーター、角速度センサー、角位置などのセンサーを内蔵した高精度のサーボシステムです。ジョイントには、半球ごとに2個、合計4個の組み立てスナップがあり、各スナップにはリング型の表示ランプが設計され、ランプの光効果によって組み立てガイダンスとアップデート機能の状態を示しています。



寸法	55 mm (直径)
重量	65 g
モーター定格出力	2.64 W
最大出力速度	216° /s
組み立て表示ランプ	上と下の半球 にそれぞれ2 つずつ



* 駆動ボールモジュールのリング表示ランプの状態の説明

組み立て状態の表示機能

- ・常に点灯 → 組み立て正常
- ・点滅 → モジュールは組み立ての途中
- ・急速に点滅する → 組み立てエラー

アップデート機能

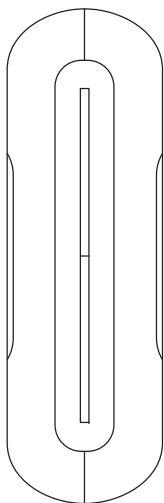
- ・常に点灯 → アップデート完成
- ・点滅 → アップデート待ちのモジュール

モジュール仕様

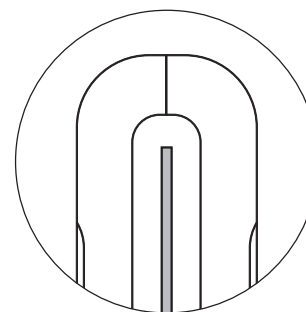
駆動ボールモジュールジョイント

エクステンショントッドモジュール スケルトン

エクステンショントッドモジュールスケルトンは、 ClicBotロボットのスケルトンであり、ロボットのボディーと手足を組み立てることができます。スケルトンは、上端と下端に2個の組み立てスナップが配置されています。スケルトンの正面には、両端にバー表示ランプがあり、ランプの光効果によって組み立てガイダンスとアップデート機能の状態を示しています。



寸法	37.8*37*120mm
重量	50 g
組み立てスナップ位置	上側、下側



*エクステンションバーモジュールのバー表示ランプの状態説明

組み立て状態機能
 ・常に点灯 → 組み立て正常
 ・点滅 → モジュールは組み立ての途中
 ・急速に点滅する → 組み立てエラー

アップデート機能
 ・常に点灯 → アップデート完成
 ・点滅 → アップデート待ちのモジュール

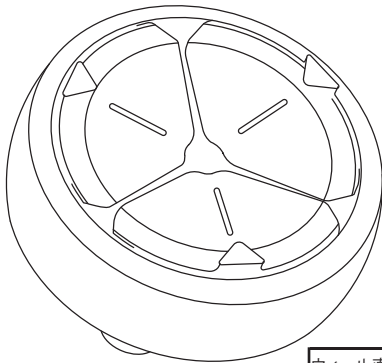


グラフィカル・プログラミングでは、スケルトンのバー表示ランプの色を設定することができます。

モジュール仕様

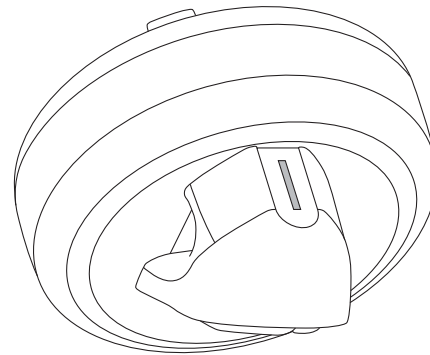
ホイールモジュール Wheel

ホイールモジュールWheelは、ClicBotロボットの実行機能モジュールです。車型ロボットの組み立てに使用されています。ホイールモジュールには、DCギヤードモーターと磁気角速度位置センサーが内蔵されており、最大回転数は4.5/秒です。ホイールモジュールは、スナップ付近にバー表示ランプを配置し、ランプの光効果によって組み立てガイドとアップデート機能の状態を示しています。



ホイール直径	83.8 mm
重量	130g
モーター定格出力	2.4W
最大回転数	4.5 ターン/S
組み立てスナップ ボジション	1個

* ホイールモジュールのバー表示ランプの状態の説明



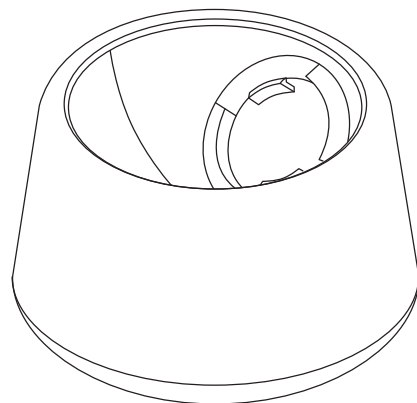
組み立て状態の表示機能
・常に点灯 → 組み立て正
常
・点滅 → モジュールは組み
立ての途中
・急速に点滅する → 組み立
てエラー

アップデート機能
・常に点灯 → アップデート完
成
・点滅 → アップデート待ちの
モジュール

モジュール仕様

ベースパーツ マウント

ベースパーツは、ClicBotのロボットをベースの接着剤でテーブルに取り付けるパーツです。

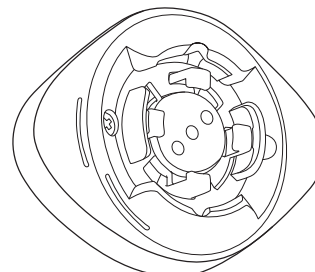


寸法	75.3*75.3*45.8mm
重量	60g

- ❶ 接着固定の効果を確保するために、公式提供したベース接着剤をご使用ください。

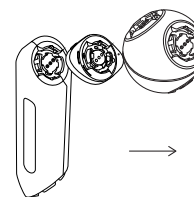
強化パーツ ロッカー

強化パーツは、モジュール間の組み立ての強度を強化するために使用できます。

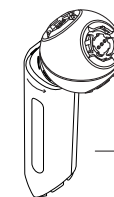


寸法	47*36*15.4mm
重量	11g

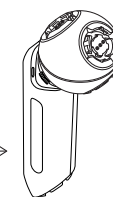
- ❶ あるつなぎ目でのプレッシャが大きすぎてロボットが壊れやすい場合は、強化キットを使って固定を補強することができます。



第1ステップ
強化パーツ
をモジュール
の真ん中に
組み立てる



第2ステップ
強化パーツ
を回転させ
る

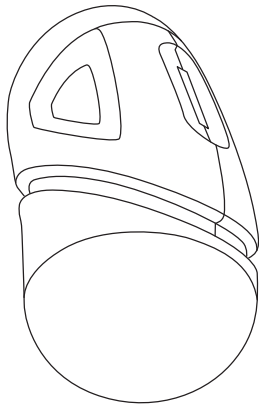


第3ステップ
ロック基準線が
揃うまで回転させ
る

モジュール仕様

ウォーキングフット スマート・フット

ウォーキングフットは、ClicBotの感覚機能モジュールで、ロボットのフットベッドとして使用することができます。ウォーキングフットには高感度の圧力センサーが内蔵されており、マイクロプロセッサを利用して検出端の圧力レベルを制御しています。

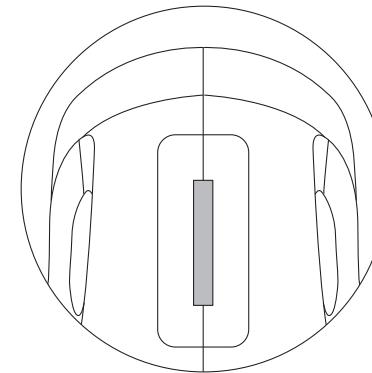


寸法	41.8*41.8*71.2mm
重量	50g
圧力検出範囲	は 2N
組み立てスナップの位置	上側

❗ モジュールの圧力検出機能を損傷する可能性があるため、検出範囲を超える圧力を加えないようにしてください。

ウォーキングフット スマート・フット

ウォーキングフットの上部には、オレンジ色のバー表示ランプがあります。ClicBotロボットに組み立てると、検出された圧力が大きくなると、デフォルトでウォーキングフットの底の表示ランプが明るくなります。ウォーキングフットの底面にあるバー表示ランプは、ランプの光効果によって組み立てガイダンスとアップデート機能の状態を示しています。



組み立て状態の表示機能

- ・常に点灯 → 組み立て正常
- ・点滅 → モジュールは組み立ての途中
- ・急速に点滅する → 組み立てエラー

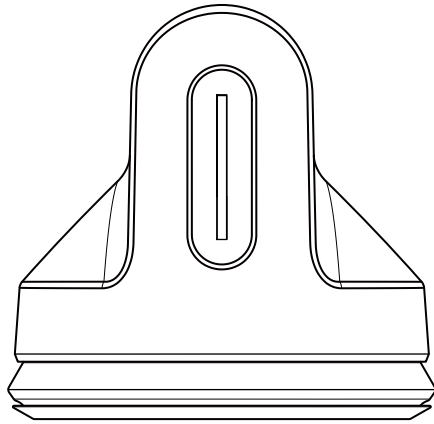
アップデート機能

- ・常に点灯 → アップデート完成
- ・点滅 → アップデート待ちのモジュール

モジュール仕様

サクシオンカップ Suction Cupについて

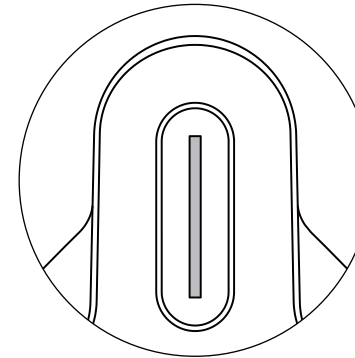
サクシオンカップは、ClicBotの実行機能モジュールです。サクシオンカップには負圧のエアポンプと電磁弁が内蔵されており、ビットプロセスを介してエアポンプの吸排気や電磁弁のON/OFFを制御することで、ClicBotロボットのクライミングなどの応用を実現しています。また、サクシオンカップの内部には空気圧センサーが内蔵されており、サクシオンがしっかりとくっ付いているかどうかを検知することができます。



寸法	83*83*91mm
重量	200 g
サクシオン重量	垂直方向の最大20 kg 水平方向の最大5 kg
組み立てスナップの位置	ボトム

サクシオンカップ Suction Cupについて

サクシオンカップモジュールには、緑のバー表示ランプが付いています。サクシオンカップが吸着を始めると、表示ランプが呼吸の光り効果を表示し、サクシオンカップがしっかりとくっ付くと、表示ランプが常に点灯する状態になります。サクシオンカップモジュールのバー表示ランプは、ランプの光効果によって組み立てガイダンスとアップデート機能の状態を示しています。

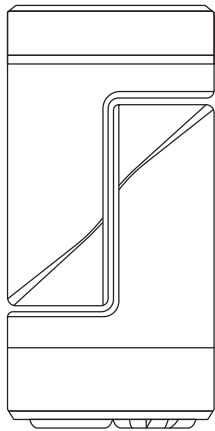


組み立て状態の表示機能
 ・常に点灯 → 組み立て正常
 ・点滅 → モジュールは組み立ての途中
 ・急速に点滅する → 組み立てエラー

モジュール仕様

距離モジュール 距離センサー

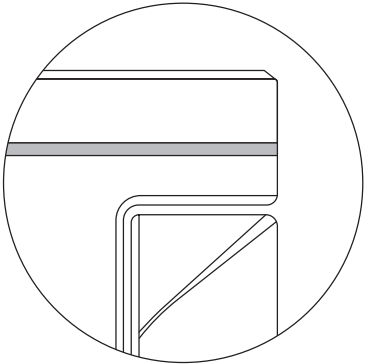
距離センサーは、ClicBotロボットのセンシング機能モジュールです。距離センサーは高精度の赤外線レーザープローブを使用し、内蔵されたマイクロプロセッサの制御により障害物までの距離を検出します。



寸法	40*40*82.4mm
重量	60g
検出距離範囲	2-100cm
自由度調整	ボトムユニバーサルジョイントの調整範囲0°~180°。 本体左右回転の範囲-90°~90°。
組み立てスナップの位置	ボトム

距離モジュール 距離センサー

距離測定モジュールの上部には、赤いリング状の表示ランプが付いています。ClicBotロボットに組み立てると、検知距離が小さくなるほど、モジュールの表示ランプの明るさがデフォルトで明るくなります。また、距離測定モジュールのリング表示ランプは、ランプの光効果によって組み立てガイダンスとアップデート機能の状態を示しています。



組み立て状態の表示機能

- ・常に点灯 → 組み立て正常
- ・点滅 → モジュールは組み立ての途中
- ・急速に点滅する → 組み立てエラー

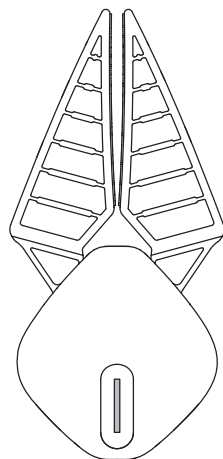
アップデート機能

- ・常に点灯 → アップデート完成
- ・点滅 → アップデート待ちのモジュール

モジュール仕様

マジックハンド グラスパー

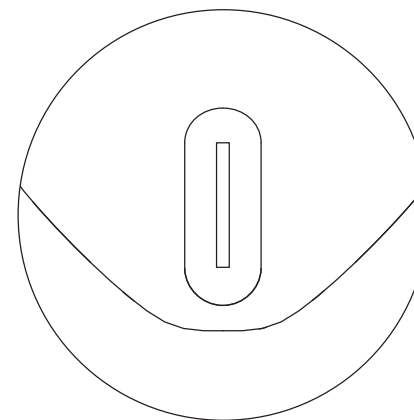
マジックハンドは、ClicBotロボットの実行機能モジュールです。マジックハンドは、バイオフィニックな柔軟性を持ったデザインで、内蔵されたマイクロコンピュータ・プロセッサによってモーターの動きを制御し、様々な形状の物体を捕まります。



寸法	165*80*57mm
重量	90g
最大握れる重量	250g
最大握れるサイズ	6cm
組み立てスナップの位置	ボトム

マジックハンド グラスパー

このロボットには黄色のバー表示ランプが搭載されており、ランプの光効果によって組み立てガイダンスとアップデート機能の状態を示しています。



組み立て状態の表示機能

- ・常に点灯 → 組み立て正常
- ・点滅 → モジュールは組み立ての途中
- ・急速に点滅する → 組み立てエラー

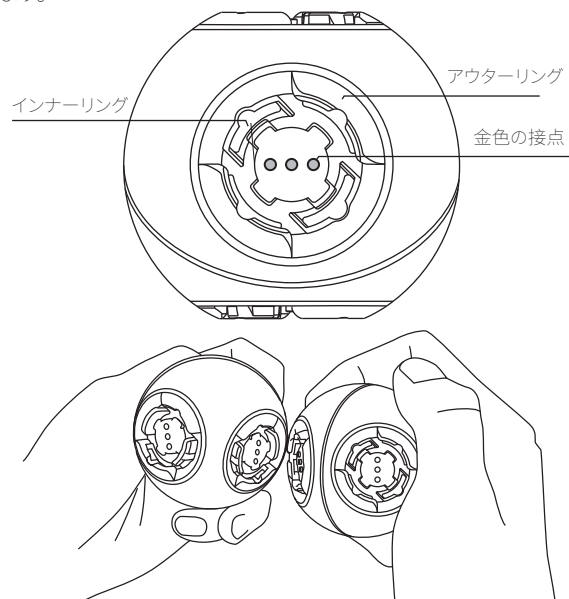
アップデート機能

- ・常に点灯 → アップデート完成
- ・点滅 → アップデート待ちのモジュール

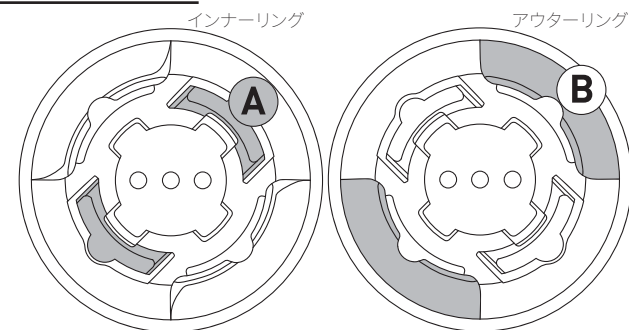
モジュール仕様

モジュール組み立て

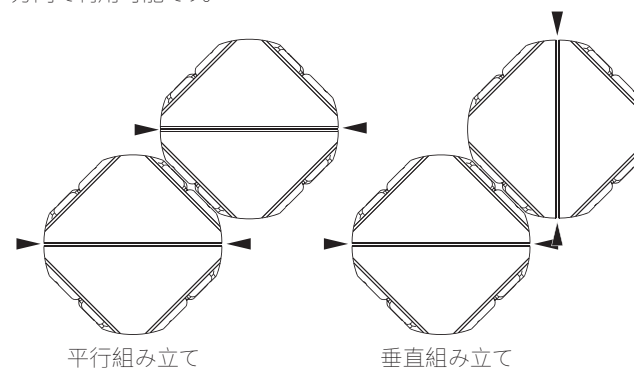
ClicBotのモジュールは、すべて組み立てスナップによって組み立てられています。組み立てスナップは、インナーリング、アウターリング、金色の接点で構成されています。2つのモジュールは、インナーリング、アウターリングをずらして接続し、金色の接点でコマンドや電力を伝達します。



モジュール組み立て



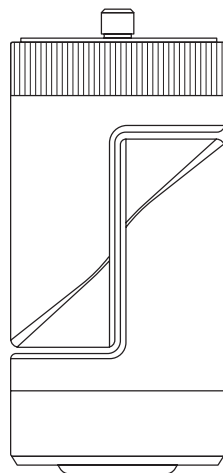
* モジュールを組み立てる際には、モジュールの内側のリングと他のモジュールの外側のリングを合わせるように組み立ててください。
* 任意の2つのモジュールは、平行および非平行の二種類の組み立て方向で利用可能です。



モジュール仕様

固定パーツホルダー

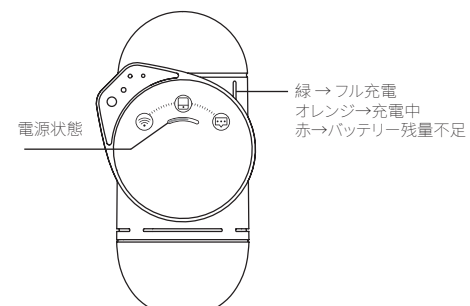
ホルダーの上部には1/4規格のネジがあり、携帯電話やスポーツカメラなどを ClicBot ロボット



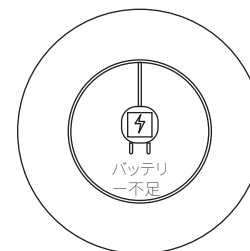
寸法	39.8*39.8*79.6mm
重量	60g
自由度調整	ボトムのユニバーサルジョイントの調整範囲0° -180°。 ボディー本体の左右回転の調整範囲-90° -90°。
組み立てスナップポジション	ボトム

パワー&充電

Brainのモジュールパワー表示ランプの色は、ClicBotロボットのパワー状態を表しており、システムメニューでパワーレベルを確認することができます。



ClicBotロボットのパワーが低下すると、画面にバッテリー残量が不足で充電してくださいと表示されます。ロボットの正常な動作を確保し、バッテリー寿命を維持・保全するために、バッテリーの残量が不足になったら適時充電してください。



セキュリティ情報



GB19865-2005、GB6675.1-2014、GB6675.2-2014、
GB6675.3-2014、GB6675.4-2014



This device complies with part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the condition that this device does not cause harmful interference (1) this device may not cause harmful interference, and (2) this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation. Any changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

NOTE: This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to Part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.
- Increase the separation between the equipment and receiver.
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.

The device has been evaluated to meet general RF exposure requirement. This equipment should be installed and operated with minimum distance 20cm between the radiator & your body.

FCC ID: 2AWR5-KY002B

IC

RSS-Gen Issue 4 December 2014" & "CNR-Gen 4e Décembre 2014:

–English:

This device complies with Industry Canada licence-exempt RSS standard(s).

Operation is subject to the following two conditions: (1) This device may not cause interference, and (2) This device must accept any interference, including interference that may cause undesired operation of the device.

–French:

Le présent appareil est conforme aux CNR d'Industrie Canada applicables aux appareils radio exempts de licence. L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes:

- (1) l'appareil ne doit pas produire de brouillage, et
- (2) l'utilisateur de l'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

IC : 26344-KY002B



Manufacturer's Name: Beijing Ke Yi Technology Co., Ltd.

Address: 8th Floor, Dimeng Building, Huayuan Road, Haidian District, Beijing, China

Product Name: ClicBot Modular Entertaining and Educational Toy

Trade Mark: ClicBot

Model number: KY002CK10

Operating Temperature: -10 ° C to 40 ° C

This device is in compliance with the essential requirements and other relevant provisions of Directive 2014/53/EU. All essential radio test suites have been carried out.

Detailed DOC file please visit our website: www.keyirobot.com.

The device complies with RF specifications when the device is used at 20cm from your body.

Care for the environment! Must not be discarded with household waste.

RF Specification:

This product can be used across EU member states.

Function	Operation Frequency	Max RF output power	Limit
2.4G WIFI 802.11b/g/n (HT20,HT40)	802.11b/g/n(20MHz): 2412~2472MHz; 802.11n(40MHz):2422 ~2462MHz	13.02 dBm	30 dBm.
5G WIFI 802.11a/n/ac (20/40/80)	802.11a/n(HT20)/ac(VHT20): 5745-5825MHz; 802.11n(HT40)/ac(VHT40): 5755-5795MHz; 802.11ac(VHT80):5775MHz	10.57 dBm	30 dBm.

ユーザープライバシー

当社は、個人情報保護の重要性を確実に認識し、すべてのユーザーの個人情報の安全性を守るために最大限の努力をいたします。関連性のない個人情報が収集されないよう、あらゆる合理的かつ実践的な手段を講じています。製品の使用において一部の個人情報を提供する場合、当社はまずユーザーから承認を得て、業界基準に沿ったセキュリティ保全措置を用いて、ユーザーから提供された個人情報をローカルデバイスにのみ保存します。また、機能によるネットワークへの非必須接続を使用する場合は、ユーザーが提供した個人情報をローカルコンピューティング技術を用いて優先的に使用し、インターネット上のデータへの不正アクセス、公開、使用、変更、損害または損失を防ぎます。

具体的なプライバシーポリシーは、ClicBot App または、会社のホームページ www.keyirobot.com でご覧いただけます。

アフターサービス

当社は、ClicBot モジュール型ロボット製品およびそのパーツについて、製品の取扱説明書に従って使用中に発生した材料および製造上の問題で、Keyirobotの技術検査係が製品保証の対象であることを確認した場合、製品購入日から電子パーツには1年、材料およびモーターに対し6ヶ月間、無償で保証サービスを提供することを約束します。

製品のアフターサービスをご利用の場合は、<4389>support@keyirobot.com </4389>または製品の購入チャネルにご連絡ください。

製品のアフターサービスをスムーズにご利用いただくために、製品購入時の請求書を適切に保管してください。

このデバイスのWLAN機能は、5180～5240MHzの周波数範囲で動作している場合にのみ屋内での使用に制限されます。

よくある質問

■ 1.ClicBotの電源の入り方、切り方はどうすればいいですか？

ブレインモジュールBrainの背面にあるオン/オフ・ボタンを約3秒間ほど長押しすれば、電源のをオンにできます；オンにした後にブレインモジュールBrainの背面にあるオン/オフ・ボタンを1回押し、タッチスクリーンでシャットダウンを選択してロボットをオフにできます。またオンにした後に約6秒間ボタンを長押しすると、強制的にシャットダウンできます。

■ 2.ClicBotが自動的にシャットダウンしたのはなぜですか？

ClicBotのバッテリーやモーターの性能を維持するために、ClicBotは下記の場合では、自動的にシャットダウンします。

1. 20分以上、ClicBot を操作していない場合；
- 2.ClicBot のパワーが10%以下になった場合。

■ 3.ClicBotのフル充電にはどのくらいの時間がかかりますか？

フル充電した後でどのくらい使用できますか？

5V/2Aの充電器では、フル充電に3時間かかります。使用時間はロボットの大きさによります。Bacロボットは、フル充電で最大4時間連続して使用することができます。

■ 4.ClicBotは、インターネットに接続する必要がありますか？

ClicBotは、ネットワークに接続しなくても使用できます。ネットワークに接続することで、最新機能へのアップグレードをチェックできます。

■ 5.ClicBotロボットを使用するには、Appとの接続が必要ですか？

ClicBotのロボットは、Appに接続しなくても使用できます。Appに接続せずに、Brainモジュールの画面で、Bac/Bicキャラクターボット機能を選択できます。

■ 6.ClicBot APPとロボットの間の制御可能な最大距離はどのくらいですか？

接続方法によって、ClicBot Appとロボットの間の最大制御距離が変わります。ルーター接続の場合、ClicBot Appの最大制御距離はロボットから約10mとなります。また、ルーターの性能が操作距離に影響します。ホットスポット接続の場合、ClicBot Appの最大制御距離は、ロボットから約5mとなります。

■ 7.ClicBotの機能をアップグレードすることはできますか？

ClicBotのすべてのモジュールは、最新機能のオンライン・アップグレードに対応しています。

ブレインモジュールBrainがWi-Fiネットワークに接続した後、下から上にスワイプしてシステム・メニューに入り、「アップデート」を選択すると、最新機能のアップグレードを確認・ダウンロードすることができます。ブレインモジュールBrainに他のモジュールを組み立てると、ソフトウェアが自動的に新機能のアップグレードをチェックする時に、ブレインモジュールの画面に新機能のアップグレードが表示され、その指示に従ってモジュールをアップグレードできます。

■ 8. ブレインモジュールBrainがブロックや手を振るなどのジェスチャー操作を検知できる距離はどのくらいですか？

ブレインモジュールBrainのジェスチャー操作認識センサーは、画面左上の三角形の部分にあります。ブロックや手を振るなどのジェスチャーを行う際は、5~20cmの距離以内にキープしてください。

■ 9. ブレイン・モジュールBrainが障害物を検知できる距離は？

ブレインモジュールBrainのジェスチャー操作認識センサーは、画面の左上の三角形に配置されており、前方5~20cm の障害物を検知することができます。

よくある質問

■ 10.ブレインモジュール Brain は、顔を認識できる距離は？

ブレインモジュールBrainの顔検出・認識カメラは、画面の左上の三角形の部分にあります。顔検出認識を行う際は、1m程度の距離をキープしてください。

■ 11.ブレインモジュールBrainが物体のモーションを検知できる距離はどのくらいですか？

ブレインモジュールBrainのオブジェクトモーション検出カメラは、画面の左上の三角形に配置されています。物体のモーションを検出する際には、1~5mの距離をキープしてください。

■ 12.ブレインモジュールBrainのカメラの作用は何ですか？

ブレインモジュールBrainには、200W画素のカメラが使用されており、ロボットのファーストビュー制御、顔検出認識、物体のモーション検出などができます。

■ 13.ブレインモジュールBrainの画面が回転できる範囲はどのくらいですか？

ブレインモジュールBrainの画面は、左右に24°まで回転させることができます。ClicBot App でのグラフィカルプログラミングにより、画面の回転を特定の位置に制御することができます。注意 画面を手で回さないでください。

■ 14.「ClicBot」ロボットを組み立てるにはどうしたらいいですか？

ClicBotはインテリジェントな組み立てガイド機能を搭載しています。ロボットを選択すると、ブレインモジュールBrainの画面に、組み立てるモジュールが段階的に表示され、組み立ての位置の表示灯が点滅して提示します。モジュールを組み立てた後、ソフトウェアが自動的に組み立てが正しいかどうかをチェックします。モジュールが正しく組み立てていない場合は、ブレイン・モジュールBrainの画面にエラーが表示され、組み立てが間違ったモジュールの表示灯が高速で点滅します。モジュールを正しく組み立てると、ソフトウェアが組み立てたモジュールの角度を自動的に補正します。

■ 15. モジュールのランプが点滅しているのはなぜですか？

モジュールのランプは、モジュールの機能状態を示しています。表示ランプには、主に以下の注意喚起の効果ががあります。
常時点灯 -- 正常に機能している。
呼吸 -- 待機状態
点滅 -- モジュールを組み立てる必要があります。
高速点滅 -- 組み立てエラー

■ 16.ClicBotでどのプログラミング言語を対応していますか？

ClicBotは現在、グラフィカルプログラミングとPythonのプログラミングをサポートしています。

■ 17.ClicBotが対応しているプログラミングできるモジュールは何ですか？

ClicBotは現在、20個以上のプログラミング可能なパーツがあります。ブレインモジュールBrainのスクリーン、スピーカー、駆動ボール Joint のモーター、ホイールモジュール Wheel のモーター、エクステンションバー Skeletonモジュールのランプの色などを含んでいます。

Dear Customers,

Thank you for choosing Clicbot. As former children too interested in computers, all of us here at ClicBot remember dreaming of building a custom robot we could truly call our own, but being constrained by the technology of our time. We made ClicBot to fulfill this dream, and hope you enjoy it as much as we have. If you want to learn more configurations for ClicBot, or share one you made, check out the ClicBot Facebook community. We've seen some truly extraordinary custom builds made by our own customers.

ClicBot is covered by a one-year hardware warranty so if anything starts acting funny, please tell us!

This product is near and dear to our heart, and we care about your feedback. If you've got any thoughts, opinions, or questions, send us an email at feedback@global.keyirobot.com and we'll reply to you within ONE business day.

Welcome to the world of ClicBot.

479 Jessie St, San Francisco, CA 94103 USA
<http://keyirobot.com/>

Description of Warranty Terms

1. This warranty policy is valid for one year.
2. Within warranty period, KEYi Tech will provide free repairs and replacements for all defective modules that cease functioning during normal usage.
3. Within warranty period, KEYi Tech will charge for all repairs and replacements under the following circumstances:
 1. Fail to provide a valid warranty card or proof of purchase.
 2. Improper usage not in compliance with user manual, or self-conducted modifications that lead to broken product.
 3. Transportation, movement or falling that leads to broken product.
 4. Other force majeure that lead to broken products. Example of force majeure: Earthquake.
4. This warranty term does constitute an implicit promise. KEYi Tech is not responsible for unique, coincidental and indirect damages, no matter contractual, civil negligence or other stipulations.
5. If a customer's country of residence has relevant laws regarding warranty terms, then those laws will prevail.

After sales service email
feedback@global.keyirobot.com

Warranty Card

Warranty Card

[KEYi Tech's Copy]

Model/SKU _____

SK number (Located on back of box)

Purchase date _____ Year _____ Month _____ date

Customer name _____

Phone number _____

Customer address _____

Copy

1. Warranty program _____

After sales agent _____

Customer signature _____

2. Warranty program _____

After sales agent _____

Customer signature _____

Installation von ClicBot App

Suchen Sie bitte im App Store oder Android App Store nach ClicBot, oder scannen den QR-Code, um die ClicBot App herunterzuladen und zu installieren.

❗ ClicBot App unterstützt die Systemversionen iOS 9.0, Android 5.0 und höher.



Verwendungsvorschläge

Sie können die Verwendung und Problemlösung von ClicBot im „Schnellstart“ kennenlernen. Das „Benutzerhandbuch“ enthält detaillierte Produktinformationen von ClicBot, inkl. Modulspezifikationen, Kombinationsvarianten, Verbindungseinstellungen, Batterieladung, Sicherheit und Datenschutz, Kundendienst und häufig gestellten Fragen (FAQ). Die Funktionen und Verwendung der Module sind in der „Modulfunktionskarte“ beschrieben.
Produktmodell: KY002CK10

Achtung!

1. Es enthält Kleinteile und ist nicht für Kinder unter 3 Jahren geeignet;
2. Das Spielzeug enthält Präzisionsteile. Bitte vermeiden Sie das Fallenlassen von hohen Stellen;
3. Das Spielzeug ist nicht feuerfest. Stellen Sie es bitte nicht in der Nähe der Feuerquelle auf;
4. Das Spielzeug ist nicht wasserdicht. Halten Sie es trocken und schützen es vor Nässe. Bitte vermeiden Sie, es ins Wasser einzulegen;
5. Verwenden Sie kein Metall, um die goldfarbenen Verbindungskontakte des Spielzeugs direkt zu berühren;
6. Spleißen Sie nicht mehrere Steuerungszentrum-Module direkt oder indirekt zusammen;
7. Die eingebaute Batterie kann nicht entfernt oder ersetzt werden. Wenn sie beschädigt ist, wenden Sie sich an den Kundendienst zur Reparatur;
8. Das Ladegerät ist kein Spielzeug und es darf nur das empfohlene Ladegerät verwendet werden (empfohlene Spezifikation: Ausgang DC 5V / 2A);
9. Es wird nicht empfohlen, das Spielzeug während des Ladevorgangs weiter zu verwenden;
10. Drehen Sie das Spielzeug nicht mit Gewalt, wenn die Bewegung verriegelt ist;
11. Berühren Sie das Spielzeug während der Bewegung nicht mit den Händen;
12. Die Entsorgung des Spielzeugs kann die Umwelt beeinträchtigen, bitte entsorgen Sie es daher ordnungsgemäß;
13. Dieses Benutzerhandbuch enthält wichtige Informationen, bitte bewahren Sie es gut auf.

Tabla de Contenido

Tabla de Contenido

66	Einführung des Produkts	73	Saugnapf (Suction Cup)	78	Sicherheit und Datenschutz
67	Steuerungszentrum-Modul (Brain)	74	Abstandsmessmodul (Distance Sensor)	79	Sicherheit und Datenschutz
68	Antriebskugelmodul (Joint)	75	Manipulator (Grasper)	80	Datenschutz
69	Verlängerungsstangenmodul (Skeleton)	76	Manipulator (Grasper)	80	Kundendienst
70	Radmodul (Wheel)	76	Montaje de Módulos	81	Häufige Fragen
71	Unterbauteile (Mount)	77	Befestigungsteile (Holder)	82	Häufige Fragen
71	Verstärkungsteile (Locker)	77	Batteriekapazität und Aufladung	83	Warranty description
72	Lauffuß (Smart Foot)			84	Warranty Card

Einführung des Produkts

ClicBot ist ein intelligentes Roboterspielzeug für Kinder mit Unterhaltungs- und Bildungsfunktionen.

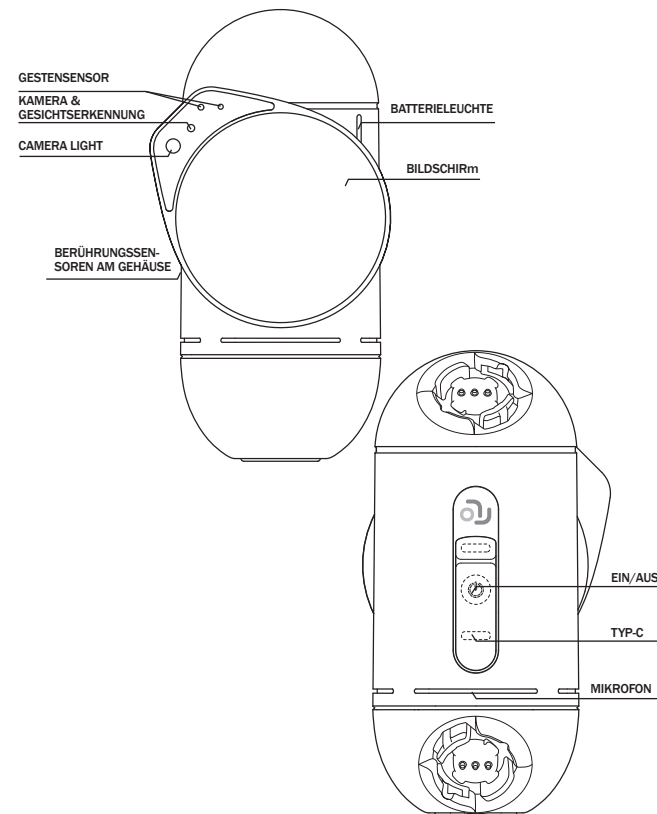
ClicBot verfügt über ein modulares Design, das leicht zusammenzubauen und zu zerlegen ist. Es ermöglicht Kindern, verschiedene interessante Roboter so einfach wie mit Baukasten zu bauen. Der ClicBot-Roboter ist wie ein kleiner Freund für die Kinder. Er blinzelt mit den großen Augen und beobachtet neugierig seine Umgebung. Außerdem kann er mit Ihnen interagieren. Wenn er Ihnen erkennt, wird er begeistert begrüßen. Wenn Sie seinen Kopf berühren, verhält er sich niedlich und kokett. Wenn Sie davor stehen, wird er neugierig links und rechts ausweichen... Roboter mit verschiedenen Funktionen und Anwendungen, einschließlich galoppierender Rennroboter, niedlicher Tierroboter, cooler Kletterroboter, bionischer Laufroboter usw., werden über die ClicBot App bereitgestellt, sodass die ganze Roboterfantasie aller Kinder von Robotern befriedigt wird. Darüber hinaus kann ClicBot Kinder bei der Zukunftsgestaltung unterstützen. ClicBot APP verfügt über zwei kreative Tools: Programmierung von Bewegungsskripten und grafische Programmierung. Durch die Bewegungsskriptprogrammierung können Kinder die Roboterhaltung manuell einstellen und speichern, um reibungslose Roboterbewegungen zu erzielen. In Kombination mit der grafischen Programmierung ziehen Kinder grafische Programmmodule nach der Anweisung per Drag & Drop, um die intelligente Programmanwendung des Roboters zu realisieren. Um Kindern zu helfen, ihre Ideen und Kreationen besser umzusetzen, wird ClicBot auch eine Reihe von STEAM-Kursvideos aktualisieren, in denen Kinder mehr über Roboterbewegung, KI-Programmierung usw. erfahren. Kinder können ihre zusammengebauten Roboter auch in die ClicBot APP Community hochladen und Erfahrungen teilen, um das Erfolgsgefühl zu gewinnen.

Modulspezifikationen

Steuerungszentrum-Modul (Brain)

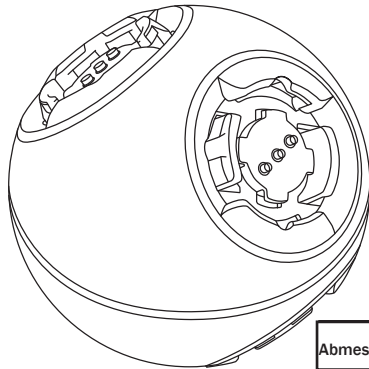
Als Steuerungs- und Stromversorgungszentrum des ClicBot-Roboters übernimmt das Steuerungszentrum-Modul (Brain) den ARM-A7-Architekturprozessor und verfügt über eine eingebaute wiederaufladbare Lithium-Polymer-Batterie mit 1550 mAh. Das große Auge des ClicBot-Roboters ist ein drehbarer kreisförmiger 2,1-Zoll-Touchscreen auf der Vorderseite. Im oberen linken Bereich des Bildschirms befinden sich visuelle Sensor, Gestensensor und Kamera-Anzeige. Das Steuerungszentrum-Modul verfügt über 3 oberflächenkapazitive Berührungsbereiche, die sich oben, links und rechts befinden, 2 Kombinationsschnallen befinden sich oben und unten auf der Rückseite. Gleichzeitig verfügt das Steuerungszentrum-Modul auch über Funktionseinheiten wie Beschleunigungssensor, Gyroskop, Mikrophon, Lautsprecher und WiFi-Modul.

Abmessung	66.7*66.5*124.8 mm	Oberflächenkapazitive Berührungserkennung	Oben, links und rechts
Gewicht	275g	Mikrophon	Unterstützung der Lautstärkeerkennung
Touchscreen-Größe	2.1"	Lautsprecher	Monophonie
Bildschirmdrehwinkel	-24° - +24°	WiFi	2.4 G/5G
Kamera	2 Millionen Pixel Unterstützung der Gesichtserkennung und Objektbewegungserkennung Erkennungsentfernung ≤ 5m	Batterie	1550mAh
		Ladeanschluss	USB-C
Gestenerkennungssensor	Unterstützt 8 Gestenbedienungen Erkennungsentfernung ≤ 20cm	Kombinationsschnalle	Oben und unten auf der Rückseite

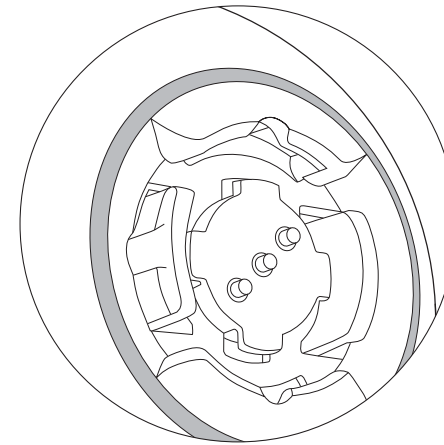


nt i o Joint

Das Antriebskugelmodul (Joint) gilt als „Gelenk“ des ClicBot-Roboters und dient dazu, den Roboter zur Bewegung anzutreiben. Als hochpräzises Servosystem verfügt das Antriebskugelmodul über einen Gleichstromgetriebemotor, eingebauten DC-Getriebemotor, Winkelgeschwindigkeitssensor und Winkelpositionssensor. Zusätzlich verfügt das Antriebskugelmodul über 4 Kombinationsschnallen (2 in jeder Halbkugel), und jede Kombinationsschnalle ist mit einer Ringanzeigelampe ausgestattet, die die Kombinationsführung und Aktualisierungsstatus durch verschiedene Lichteffekte zeigen können.



Abmessung	55 mm (Durchmesser)
Gewicht	65 g
Nennleistung des Motors	2.64 W
Maximale Drehzahl	216° /s
Kombinationsstatu- sanzeige	2 in jeder Halbkugel oben und unten



Beschreibung des Ringanzeigestatus des Antriebskugelmoduls

Kombinationsstatus

- Leuchtet konstant → Kombination in Ordnung
- Blinkend → Zu kombinierendes Modul
- Schnelles Blinken → Kombinationsfehler

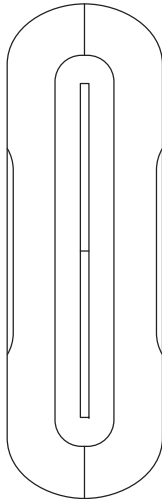
Aktualisierungsstatus

- Leuchtet konstant → Aktualisierung fertig
- Blinkend → Zu aktualisierendes Modul

Modulspezifikationen

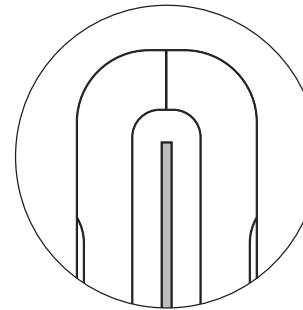
Verlängerungsstangenmodul (Skeleton)

Das Verlängerungsstangenmodul (Skeleton) gilt als „Skelett“ des ClicBot-Roboters, mit dem die Körperglieder des Roboters gespleißt werden. Das Verlängerungsstangenmodul verfügt nicht nur über 2 Kombinationsschnallen am oberen bzw. unteren Ende, sondern auch zwei Balkenanzeigen an der Vorderseite, die die Schnallenkombinationsführung und Aktualisierungsstatus an beiden Enden durch verschiedene Lichteffekte zeigen können.



Abmessung	37.8*37*120mm
Gewicht	50 g
Position der Kombinationsschnallen	Ober- und Unterseite

Beschreibung des Status der Balkenanzeigen des Verlängerungsstangenmoduls



Kombinationsstatus

·Leuchtet konstant → Kombination in Ordnung

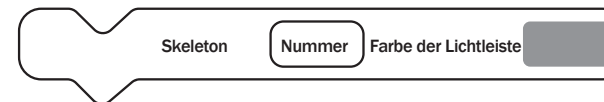
·Blinkend → Zu kombinierendes Modul

·Schnelles Blinken → Kombinationsfehler

Aktualisierungsstatus

·Leuchtet konstant → Aktualisierung fertig

·Blinkend → Zu aktualisierendes Modul

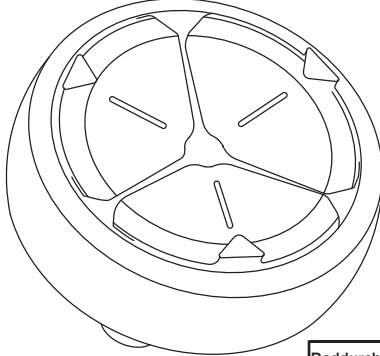


Durch grafische Programmierung können die Farben der Skeleton-Balkenanzeige eingestellt werden.

Modulspezifikationen

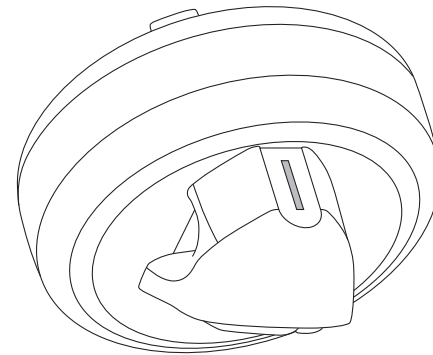
Radmodul (Wheel)

Als ausführendes Funktionsmodul des ClicBot-Roboters wird das Radmodul (Wheel) zum Spleißen von Fahrzeugrobotern verwendet. Die maximale Drehzahl des Radmoduls mit eingebautem Gleichstromgetriebemotor und magnetischem Winkelgeschwindigkeits-Positionssensor beträgt 4,5 Umdrehungen pro Sekunde. In der Nähe der Schnalle des Radmoduls befindet sich eine Balkenanzeige, die durch verschiedene Lichteffekte die Kombinationsführung und Aktualisierungsstatus zeigen können.



Raddurchmesser	83.8mm
Gewicht	130g
Nennleistung des Motors	2.4W
Maximale Drehzahl	4.5 Umdrehungen / Sekunde
Position der Kombinationsschnalle	1

Beschreibung des Balkenanzeigenstatus des Radmoduls

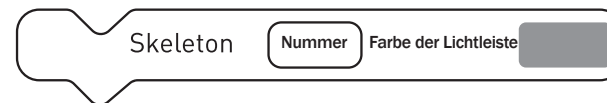


Kombinationsstatus

- Leuchtet konstant → Kombination in Ordnung
- Blinkend → Zu kombinierendes Modul
- Schnelles Blinken → Kombinationsfehler

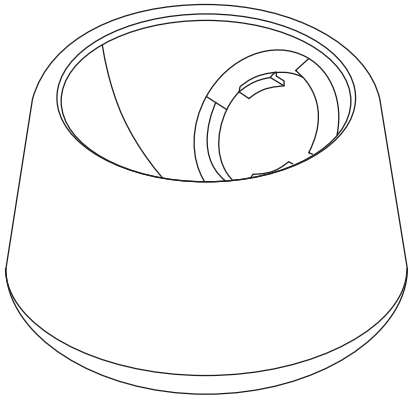
Aktualisierungsstatus

- Leuchtet konstant → Aktualisierung fertig
- Blinkend → Zu aktualisierendes Modul



nt t i o nt

i Der Unterbau des ClicBot-Roboters wird mit Kleber an der Arbeitsfläche befestigt.

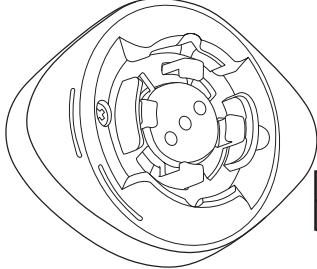


Abmessung	75.3*75.3*45.8mm
Gewicht	60g

i Verwenden Sie bitte den mitgelieferten Kleber, um einen idealen Fixiereffekt zu gewährleisten.

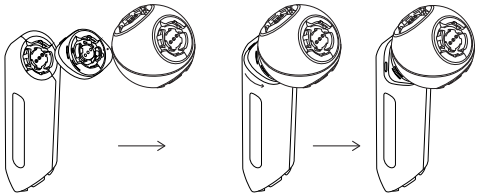
t n t i o

Verstärkungsteile werden verwendet, um die Spleißfestigkeit zwischen Modulen zu verstärken.



ss ng	.
i h	g

Wenn eine bestimmte Kombinationsposition des Roboters einer großen Kraft ausgesetzt ist und sich leicht trennen lässt, können Verstärkungsteile zur Verstärkung verwendet werden.



Schritt 1
Stecken die
Verstärkung-
steile zwischen
Modulen ein.

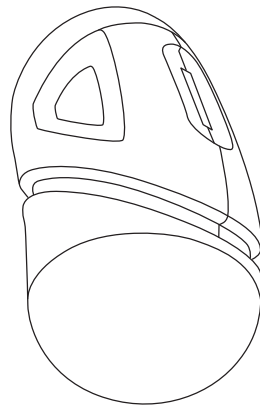
Schritt 2
Drehen die
Verstärkung-
steile

Schritt 3
Drehen sie, bis sie auf
die Bezugslinie
ausrichtet

Modulspezifikationen

t oot

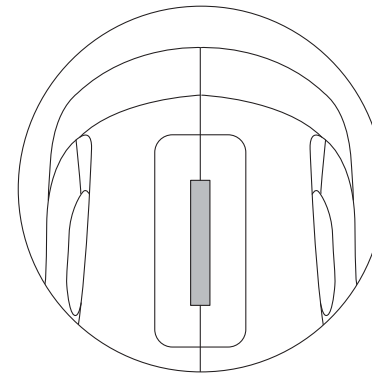
Der Lauffuß des Roboters ist ein sensorisches Funktionsmodul von ClicBot. Ein hochempfindlicher Drucksensor ist in die Sohle des Lauffußes eingebaut, und ein Mikrocomputerprozessor wird verwendet, um den Druck des Detektionsende zu steuern



Abmessung	41.8*41.8*71.2 mm
Gewicht	50g
Druckerkennungs- bereich	≤2N
Position der Kombinationsschnittstelle	Oberseite

t oot

Im oberen Teil des Lauffußes befindet sich eine orangefarbene Balkenanzeige. Standardmäßig wird die Helligkeit der Anzeigelampe am Lauffuß je nach größerem Erkennungsdruck heller. Die Balkenanzeige des Lauffußes kann die Kombinationsführung und Aktualisierungsstatus durch verschiedene Lichteffekte zeigen.



Kombinationsstatus

·Leuchtet konstant → Kombination in Ordnung

·Blinkend → Zu kombinierendes Modul

·Schnelles Blinken → Kombinationsfehler

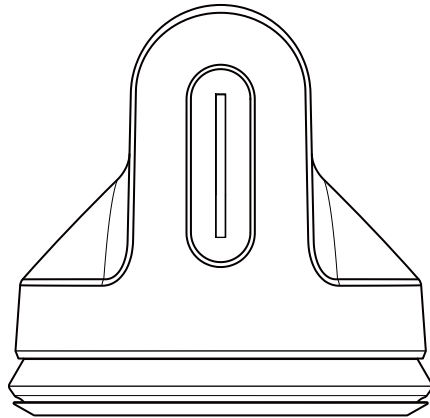
Aktualisierungsstatus

·Leuchtet konstant → Aktualisierung fertig

·Blinkend → Zu aktualisierendes Modul

Saugnapf (Suction Cup)

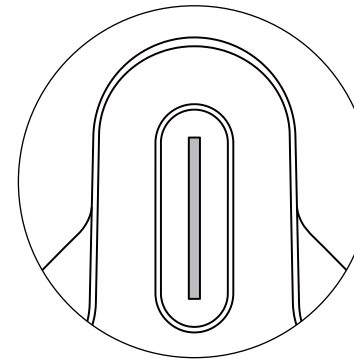
Als ausführendes Funktionsmodul von ClicBot verfügt der Saugnapf über eine eingebaute Unterdruckluftpumpe und ein Magnetventil. Über den Bitoperatoren werden das Ansaugen / Ablasen der Luftpumpe und der Schaltzustand des Magnetventils gesteuert, sodass das Klettern und andere Anwendungen des ClicBot-Roboters realisiert werden. Darüber hinaus ist ein Luftdrucksensor in den Saugnapf eingebettet, der die Adsorptionsfestigkeit aktiv erkennt.



Abmessung	83*83*91mm
Gewicht	200 g
Adsorptions- gewicht	Maximal 20 kg in vertikaler Richtung Maximal 5 kg in horizontaler Richtung
Position der Kombina- tionsschnittstelle	Unterseite

Saugnapf (Suction Cup)

Der Saugnapf verfügt über eine grüne Balkenanzeige. Beim Ansaugen hat die Anzeige den Atmlichteffekt. Wenn der Saugnapf fest angebracht ist, leuchtet die Anzeigelampe konstant. Die Balkenanzeige des Saugnapfmoduls kann die Kombinationsführung und Aktualisierungsstatus durch verschiedene Lichteffekte zeigen.



Kombinationsstatus

- Leuchtet konstant → Kombination in Ordnung
- Blinkend → Zu kombinierendes Modul
- Schnelles Blinken → Kombinationsfehler

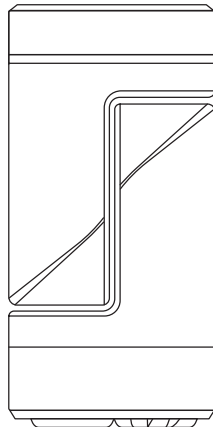
Aktualisierungsstatus

- Leuchtet konstant → Aktualisierung fertig
- Blinkend → Zu aktualisierendes Modul

Modulspezifikationen

Abstandsmessmodul (Distance Sensor)

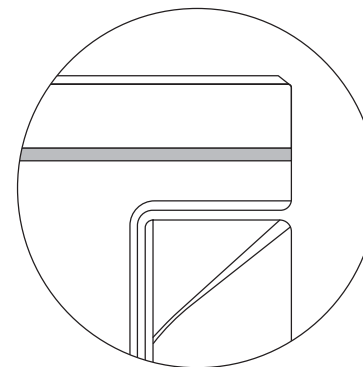
Das Abstandsmessmodul ist ein Wahrnehmungsfunktionsmodul des ClicBot-Roboters. Es verfügt über eine hochpräzise Infrarot-Laser-sonde, steuert und erkennt den Abstand zu Hindernissen über den eingebauten Mikrocomputerprozessor.



Abmessung	40*40*82.4mm
Gewicht	60 g
Erfassungsbereich	2-100 cm
Einstellung der Freiheitsgrade	Einstellbereich des unteren Gelenks beträgt 0°-180° Einstellbereich für Links- und Rechtsdrehung des Hauptkörpers beträgt -90°-90°
Position der Kombinationschnittstelle	Unterseite

Abstandsmessmodul (Distance Sensor)

Im oberen Teil des Entfernungsmessers befindet sich eine rote Ringanzeige. Wenn es mit dem ClicBot-Roboter verbunden ist, wird die Helligkeit der Anzeigelampe standardmäßig heller, wenn der Erfassungsabstand kleiner wird. Die Ringanzeige des Messmoduls kann die Kombinationsführung und Aktualisierungsstatus durch verschiedene Lichteffekte zeigen.



Kombinationsstatus

- Leuchtet konstant → Kombination in Ordnung
- Blinkend → Zu kombinierendes Modul
- Schnelles Blinken → Kombinationsfehler

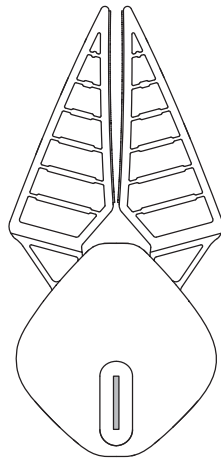
Aktualisierungsstatus

- Leuchtet konstant → Aktualisierung fertig
- Blinkend → Zu aktualisierendes Modul

Modulspezifikationen

Manipulator (Grasper)

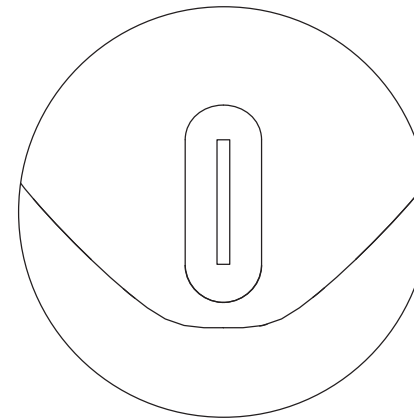
Als ausführendes Funktionsmodul des ClicBot-Roboters übernimmt der Manipulator ein bionisches flexibles Design. Durch den eingebauten Mikrocomputer-Prozessor zur Steuerung der Motorbewegung kann der Manipulator verschiedene Formen von Objekten erfassen.



Abmessung	165*80*57 mm
Gewicht	90g
Maximales Greifgewicht	250g
Maximale Greifgröße	6cm
Position der Kombinationsschnittstelle	Unterseite

Manipulator (Grasper)

Der Manipulator verfügt über eine gelbe Balkenanzeige, die die Kombinationsführung und Aktualisierungsstatus durch verschiedene Lichteffekte zeigen kann.



Kombinationsstatus

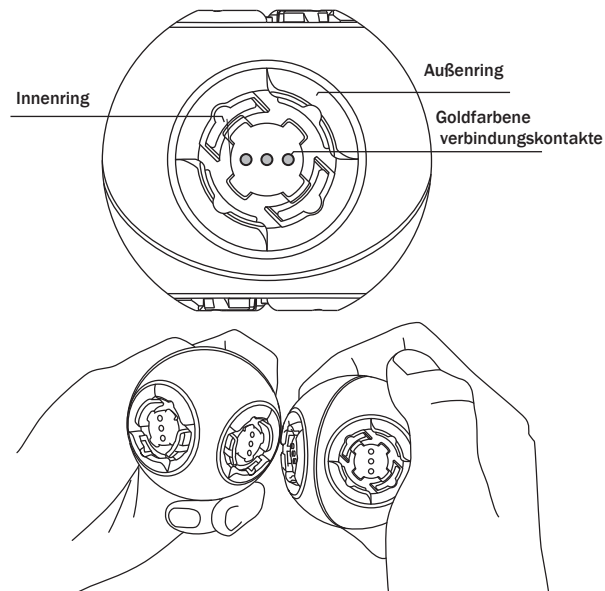
- Leuchtet konstant → Kombination in Ordnung
- Blinkend → Zu kombinierendes Modul
- Schnelles Blinken → Kombinationsfehler

Aktualisierungsstatus

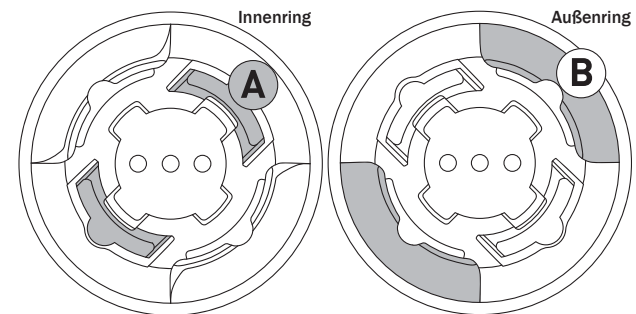
- Leuchtet konstant → Aktualisierung fertig
- Blinkend → Zu aktualisierendes Modul

Manipulator (Grasper)

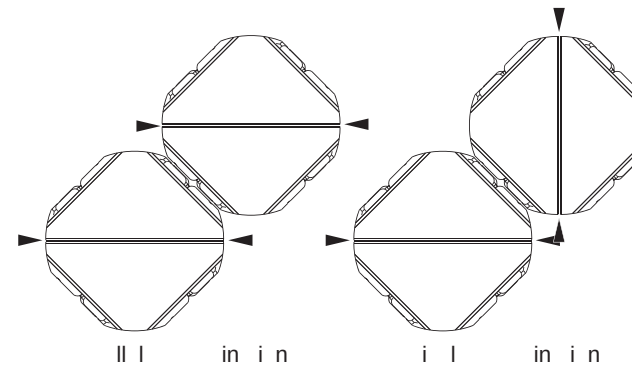
Alle Module von ClicBot werden durch Kombinationsschnallen gespleißt. Die Kombinationsschnallen bestehen aus Innenring, Außenring und goldfarbenen Verbindungskontakten. Ineinandergreifender Innenring und Außenring verbinden die beiden Module zusammen, und die goldfarbenen Verbindungskontakte dienen zur Übertragung von Befehlen und zur Stromversorgung.



Montaje de Módulos



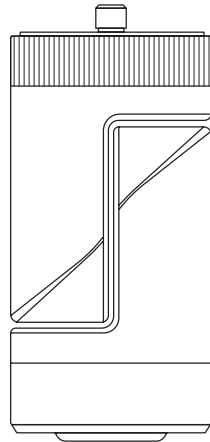
- ❗ Achten Sie beim Spleißen der Module darauf, den Innenring des Moduls auf den Außenring eines anderen Moduls auszurichten.
- ❗ Zwei beliebige Module haben zwei Kombinationsrichtungen: parallel und nicht parallel.



Modulkombination

ti n t i o

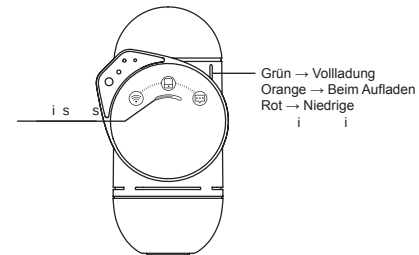
Auf der Oberseite der Befestigungsteile befinden sich 1/4 Standard-schrauben, mit denen Mobiltelefone, Sportkameras usw. am ClicBot-Roboter gespleißt werden können



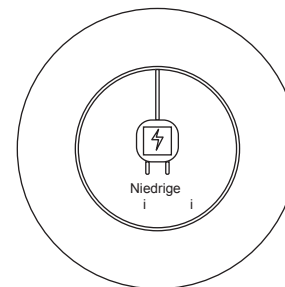
Abmessung	39.8*39.8*79.6mm
Gewicht	60g
Einstellung der Freiheits-grade	Einstellbereich des Gelenks unten beträgt 0° ~180° Einstellbereich für Links- und Rechtsdrehung des Hauptkörpers beträgt -90° ~90°
Position der Kombinations-schnalle	Unterseite

Batteriekapazität und Aufladung

Die Farbe der Batterieanzeige des Steuerungszentrum-Moduls (Brain) zeigt den Leistungsstatus des ClicBot-Roboters an, der auch im Systemmenü aufgerufen werden kann.



Wenn die Batteriekapazität des ClicBot-Roboters zu niedrig ist, zeigt der Bildschirm an, dass die Batteriekapazität niedrig ist und sie aufgeladen werden muss. Um den normalen Betrieb des Roboters zu gewährleisten und die Lebensdauer der Batterie zu gewährleisten, soll der Roboter rechtzeitig aufgeladen werden



Sicherheit und Datenschutz



GB19865-2005, GB6675,1-2014, GB6675,2-2014, GB6675,3-2014,
GB6675,4-2014



Dieses Gerät entspricht den FCC-Bestimmungen des Teils 15. Der Betrieb unterliegt der Bedingung, dass dieses Gerät keine schädlichen Störungen verursacht: (1) Dieses Gerät darf keine schädlichen Störungen verursachen, und (2) dieses Gerät muss alle empfangenen Störungen akzeptieren, einschließlich Störungen, die zu einem unerwünschten Betrieb führen können.

Änderungen oder Modifikationen, die nicht ausdrücklich von der für die Einhaltung verantwortlichen Partei genehmigt wurden, können die Berechtigung des Benutzers zum Betrieb des Geräts ungültig machen. HINWEIS: Gemäß der FCC-Bestimmungen des Teils 15 wurde dieses Gerät getestet und festgestellt, dass es den Grenzwerten für digitale Geräte der Klasse B entspricht. Der Zweck dieser Grenzwerte besteht darin, Wohneinrichtungen vor schädlichen Störungen angemessen zu schützen. Dieses Gerät erzeugt, verwendet und strahlt möglicherweise Hochfrequenzenergie aus. Wenn es nicht gemäß den Anweisungen installiert und verwendet wird, kann es die Funkkommunikation stören. Es gibt jedoch keine Garantie dafür, dass bei bestimmter Installation keine Störungen auftreten. Wenn es durch Ein- und Ausschalten des Geräts festgestellt wird, dass dieses Gerät den Funk- oder Fernsehempfang stört, kann der Benutzer versuchen, die Störung durch eine oder mehrere der folgenden Maßnahmen zu beseitigen:

- Orientieren oder positionieren Sie die empfangende Antenne erneut.
- Vergrößern Sie den Abstand zwischen dem Gerät und dem Empfänger.
- Schließen Sie das Gerät an eine Steckdose anderer Schaltung an, womit der Empfänger verbunden ist.
- Bitte wenden Sie sich an den Händler oder einen erfahrenen Funk- / Fernstechniker.

Das Gerät wurde bewertet, dass die allgemeinen Anforderungen an die RF-Exposition erfüllt wurden. Dieses Gerät sollte mit einem Mindestabstand von 20 cm zwischen dem Strahler und Ihrem Körper installiert und betrieben werden.

FCC ID: 2AWR5-KY002B



RSS-Gen Ausgabe 4 Dezember 2014" & "CNR-Gen 4e Décembre 2014:

–Deutsch:

Dieses Gerät entspricht den lizenzfreien RSS-Standard(s) von kanadischer Industrie.

Der Betrieb unterliegt den folgenden zwei Bedingungen: (1) Dieses Gerät darf keine Störungen verursachen, und (2) Dieses Gerät muss Störungen akzeptieren, einschließlich Störungen, die einen unerwünschten Betrieb des Geräts verursachen können.

–French:

Le présent appareil est conforme aux CNR d'Industrie Canada applicables aux appareils radio exempts de licence.

L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes: (1) l'appareil ne doit pas produire de brouillage, et (2) l'utilisateur de l'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.



Dieses Gerät wurde Test der typischen Körpertragenden Operationen unterzogen. Um die Anforderungen an die RF-Exposition zu erfüllen, muss der Mindestabstand zwischen dem Körper des Benutzers und dem Mobilteil (einschließlich der Antenne) 0 cm betragen. Gürtelclips, Holster und ähnliche Zubehöre von Drittanbietern, die von diesem Gerät verwendet werden, dürfen keine Metallteile enthalten. Körpertragende Zubehöre, die diese Anforderungen nicht erfüllen, erfüllen möglicherweise nicht die Anforderungen an die RF-Exposition und sollte vermieden werden. Verwenden Sie nur die mitgelieferte oder zugelassene Antenne. Das Gerät entspricht den grundlegenden Anforderungen und anderen relevanten Vorschriften der Richtlinie 1999/5 / EG. Alle wichtigen Funk-Teste wurden durchgeführt.

1. WARNUNG: WENN DIE BATTERIE DURCH EINEN FALSCHEN TYP ERSETZT WIRD, BESTEHT EINE EXPLOSIONSGEFAHR. ENTSORGEN SIE DIE BATTERIE BITTE NACH DEN ANWEISUNGEN. 2. Das Gerät entspricht den RF-Spezifikationen, wenn es 0 mm von Ihrem Körper verwendet.

Datenschutz

Wir sind uns der Bedeutung der Sicherheit personenbezogener Daten bewusst und werden wir unser Bestes tun, um die Sicherheit personenbezogener Daten aller Benutzer zu schützen. Wir werden alle angemessenen und praktikablen Maßnahmen ergreifen, um sicherzustellen, dass keine irrelevanten persönlichen Daten gesammelt werden. Wenn Benutzer während der Verwendung des Produkts einige persönliche Informationen angeben müssen, werden wir zunächst um eine Autorisierung des Benutzers bitten. Darüber hinaus werden Sicherheitsmaßnahmen getroffen, die den Branchenstandards entsprechen, um die vom Benutzer bereitgestellten persönlichen Informationen nur lokal auf dem Gerät zu speichern. Im Falle einer nicht wesentlichen Internetverbindung für die Funktionsnutzung werden wir auch die Verwendung persönlicher Informationen priorisieren, die von Benutzern mit lokaler Computertechnologie bereitgestellt werden, um unbefugten Zugriff, öffentliche Offenlegung, Verwendung, Änderung, Beschädigung oder Verlust von Daten im Internet zu verhindern.

Sie können die spezifischen Datenschutzrichtlinien auf der ClicBot App oder auf der offiziellen Website des Unternehmens unter www.keyirobot.com prüfen.

Kundendienst

Wir versprechen, dass, wenn die modularen ClicBot-Roboterprodukte und -zubehöre während der Verwendung gemäß den Produkthanweisungen Material- und Prozessprobleme aufweisen, die vom technischen Inspektionspersonal des Unternehmens im Rahmen der Produktgarantie bestätigt werden, werden ein kostenloses Wartungsservice für die elektronischen Geräte für 1 Jahr ab dem Datum des Produktkaufs und ein kostenloses Wartungsservice für Materialien und Motoren für 6 Monate angeboten.

Kontaktieren Sie uns bitte unter support@keyirobot.com oder mit einem Händler, um die Garantie in Anspruch zu nehmen.

Bewahren Sie die Kaufrechnung des Produkts ordnungsgemäß auf, um sicherzustellen, dass Sie die Garantie in Anspruch nehmen können

Häufige Fragen

■ 1. Wie kann ich ClicBot ein- und ausschalten?

Halten Sie den Netzschalter auf der Rückseite des Steuerungszentrum-Moduls (Brain) etwa 3 Sekunden lang gedrückt, um es einzuschalten. Drücken Sie den Netzschalter auf der Rückseite des Steuerungszentrum-Moduls (Brain) nach dem Einschalten einmal und wählen Sie dann die Option Herunterfahren auf dem Touchscreen, um das Gerät auszuschalten. Halten Sie etwa 6 Sekunden lang nach dem Einschalten gedrückt, um das Herunterfahren zu erzwingen.

■ 2. Warum wird ClicBot automatisch ausgeschaltet?

Um die Batterie- und Motorleistung des ClicBot-Roboters aufrechtzuerhalten, wird der ClicBot unter folgenden Bedingungen automatisch ausgeschaltet:

1. Kein Betrieb und keine Bedienung des ClicBot-Roboters für mehr als 20 Minuten;
2. Die Batteriekapazität des ClicBot-Roboters beträgt weniger als 10%.

■ 3. Wie lange dauert es, bis ClicBot voll aufgeladen ist?

Wie lange kann ClicBot bei Vollladung verwendet werden?

Wenn ein 5V / 2A-Ladegerät verwendet wird, dauert eine volle Ladung 3 Stunden. Die Nutzungsdauer hängt sich von der Robotergröße ab. Bac-Roboter kann bei Vollladung bis zu 4 Stunden ununterbrochen verwendet werden.

■ 4. Muss ClicBot mit dem Internet verbunden sein?

ClicBot kann auch ohne Verbindung zum Internet verwendet werden. Stellen Sie eine Verbindung zum Netzwerk her, um neue Funktionen zu überprüfen und aktualisieren.

■ 5. Muss der ClicBot-Roboter mit der App verbunden sein?

ClicBot-Roboter kann auch ohne Verbindung mit der APP verwendet werden. Sie können die Funktionen des Bac/Bic-Charakterroboters auf dem Bildschirm des Steuerungszentrum-Moduls auswählen, ohne eine Verbindung zur App herzustellen.

■ 6. Wie weit ist der maximale Steuerabstand zwischen der ClicBot APP und dem Roboter?

Je nach Verbindungsmethode ist der maximale Steuerabstand zwischen der ClicBot APP und dem Roboter unterschiedlich. Bei der Routing-Verbindung beträgt der maximale Abstand zwischen der ClicBot APP und dem Roboter ca. 10 m. Die Leistung des Routers wirkt sich auch auf den Steuerabstand aus. Bei der Hotspot-Verbindung beträgt der maximale Steuerabstand zwischen der ClicBot APP und dem Roboter ca. 5 m.

■ 7. Können die Funktionen von ClicBot aktualisiert werden?

Alle Module von ClicBot können online aktualisiert werden.

Nachdem das Steuerungszentrum-Modul (Brain) mit dem WiFi-Netzwerk verbunden ist, gleiten Sie auf dem Bildschirm von unten nach oben, um das Systemmenü aufzurufen und wählen Sie „Aktualisieren“. Dann können Sie neue Funktionen überprüfen, herunterladen und aktualisieren.

Wenn Sie andere Module mit dem Steuerungszentrum-Modul (Brain) verbinden, sucht die Software automatisch nach neuen Funktionsaktualisierungen. Die Aktualisierung der neuen Funktion wird auf dem Bildschirm des Steuerungszentrum-Moduls angezeigt, dann befolgen Sie bitte die Anweisungen zum Aktualisieren des Moduls.

■ 8. Wie weit kann das Steuerungszentrum-Modul (Brain) die Entfernung von Gestenoperationen wie Verdecken und Winken erkennen?

Der Gestenoperationserkennungssensor von Steuerungszentrum-Modul (Brain) befindet sich im oberen linken Dreiecksbereich des Bildschirms und kann die Gestenoperationen 5 bis 20 cm vor dem Bildschirm erkennen.

Häufige Fragen

- 9. Wie weit kann das Steuerungszentrum-Modul (Brain) Hindernisse erkennen?

Der Gestenoperationserkennungssensor von Steuerungszentrum-Modul (Brain) befindet sich im oberen linken Dreiecksbereich des Bildschirms und kann Hindernisse 5 bis 20 cm vor dem Bildschirm erkennen.

- 10. Wie weit kann das Steuerungszentrum-Modul (Brain) das menschliche Gesicht erkennen?

Die Gesichtserkennungskamera von Steuerungszentrum-Modul (Brain) befindet sich im oberen linken Dreiecksbereich des Bildschirms. Halten Sie bitte bei der Gesichtserkennung einen Abstand von ca. 1 m ein.

- 11. Wie weit kann das Steuerungszentrum-Modul (Brain) die Objektbewegung erkennen?

Die Objektbewegungserkennungskamera von Steuerungszentrum-Modul (Brain) befindet sich im oberen linken Dreiecksbereich des Bildschirms. Halten Sie bitte bei der Objektbewegungserkennung einen Abstand von 1 bis 5 m ein.

- 12. Was ist die Funktion der Kamera von Steuerungszentrum-Modul (Brain)?

Der Steuerungszentrum-Modul (Brain) verfügt über eine 120-W-Pixelkamera, damit die Manipulation des Roboters in der ersten Ansicht, Gesichtserkennung, Objektbewegungserkennung und andere Funktionen des Roboters realisiert werden können.

- 13. Wie groß ist der Schwenkbereich des Bildschirms des Steuerungszentrum-Moduls (Brain)?

Der Bildschirm des Steuerungszentrum-Moduls (Brain) kann um bis zu 24 ° nach links oder rechts gedreht werden. Sie können die grafische Programmierung in der ClicBot App verwenden, um den Bildschirm an eine bestimmte Position zu drehen. Achten Sie darauf, den Bildschirm nicht von Hand zu drehen.

- 14. Wie kann ich den ClicBot-Roboter spleißen?

ClicBot verfügt über eine intelligente Kombinationsführung. Nach Auswahl des Roboters zeigt der Bildschirm des Steuerungszentrum-Moduls (Brain) die Module an, die Schritt für Schritt spleißt werden müssen. Gleichzeitig blinkt die Anzeige der Spleißposition. Nach dem Spleißen der Module prüft die Software automatisch, ob die Modulkombination korrekt ist. Wenn das Modul falsch gespleißt wird, wird auf dem Bildschirm des Steuerungszentrum-Moduls (Brain) eine Fehlermeldung gemeldet, und die Anzeige des falsch gespleißten Moduls blinkt ebenfalls schnell. Wenn die Modulkombination richtig ist, korrigiert die Software automatisch den Winkel der gespleißten Module.

- 15. Warum blinkt die Anzeige des Moduls??

Die Anzeige des Moduls zeigt den Funktionsstatus des Moduls an. Die Anzeige hat hauptsächlich folgende Bedeutungen:
Leuchtet konstant – Funktion in Ordnung
Atmend – Bereitschaftszustand
Blinken – Modulkombination erforderlich
Schnelles Blinken – Kombinationsfehler

- 16. Welche Programmiersprachen kommen in ClicBot zur Anwendung?

Grafische Programmierung und Python-Programmierung.

- 17. Welche Module sind programmierbar?

Mehr als 20 steuerbare Komponenten sind derzeit programmierbar, darunter der Bildschirm des Steuerungszentrum-Moduls (Brain), Lautsprecher, Motor von Antriebskugel (Joint), Motor des Radmoduls (Wheel), Lichtbalkenfarbe des Verlängerungsstangenmoduls (Skeleton) usw.

Dear Customers,

Thank you for choosing Clicbot. As former children too interested in computers, all of us here at ClicBot remember dreaming of building a custom robot we could truly call our own, but being constrained by the technology of our time. We made ClicBot to fulfill this dream, and hope you enjoy it as much as we have. If you want to learn more configurations for ClicBot, or share one you made, check out the ClicBot Facebook community. We've seen some truly extraordinary custom builds made by our own customers.

ClicBot is covered by a one-year hardware warranty so if anything starts acting funny, please tell us!

This product is near and dear to our heart, and we care about your feedback. If you've got any thoughts, opinions, or questions, send us an email at feedback@global.keyirobot.com and we'll reply to you within ONE business day.

Welcome to the world of ClicBot.

479 Jessie St, San Francisco, CA 94103 USA

<http://keyirobot.com/>

Description of Warranty Terms

1. This warranty policy is valid for one year.
2. Within warranty period, KEYi Tech will provide free repairs and replacements for all defective modules that cease functioning during normal usage.
3. Within warranty period, KEYi Tech will charge for all repairs and replacements under the following circumstances:
 1. Fail to provide a valid warranty card or proof of purchase.
 2. Improper usage not in compliance with user manual, or self-conducted modifications that lead to broken product.
 3. Transportation, movement or falling that leads to broken product.
 4. Other force majeure that leads to broken products. Example of force majeure: Earthquake.
4. This warranty term does constitute an implicit promise. KEYi Tech is not responsible for unique, coincidental and indirect damages, no matter contractual, civil negligence or other stipulations.
5. If a customer's country of residence has relevant laws regarding warranty terms, then those laws will prevail.

After sales service email

feedback@global.keyirobot.com

Warranty Card

Warranty Card

[KEYi Tech's Copy]

Model/SKU _____

SK number (Located on back of box)

Purchase date _____ Year _____ Month _____ date

Customer name _____

Phone number _____

Customer address _____

Copy

1. Warranty program _____

After sales agent _____

Customer signature _____

2. Warranty program _____

After sales agent _____

Customer signature _____

Instalación de la Aplicación ClicBot

Busque ClicBot en App Store o Android Market o escanee el código QR para descargar e instalar la aplicación ClicBot.

❗ La aplicación ClicBot es compatible con las versiones de sistema iOS 10.0, Android 5.0 y superior.



Sugerencias de Uso

Consulte la Guía de Viaje por el Planeta de ClicBot para conocer las instrucciones de operación y soluciones a problemas sobre ClicBot. El Manual del Usuario describe en detalle la información del producto ClicBot, incluidos las especificaciones de los módulos, el montaje y el uso, la configuración de conexión, la carga de la batería, la seguridad y la privacidad, el servicio postventa y las respuestas a preguntas frecuentes.

Sugerencias de Uso

1. El juguete contiene pequeñas piezas, siendo inadecuado para niños menores de 3 años;
2. Evite caídas desde alturas, ya que el juguete dispone de piezas de precisión;
3. El juguete no es ignífugo, no lo acerque a fuentes de fuego;
4. Mantenga el juguete seco y evite mojarlo o ponerlo en agua como no es a prueba de agua;
5. No deje que los metales entren en contacto directo con los contactos de conexión dorados del juguete;
6. No monte directa o indirectamente varios módulos de cerebro en conjunto;
7. La batería incorporada no se puede retirar ni reemplazar, deberá ponerse en contacto con el servicio postventa para su reparación si encuentra algún daño;
8. El cargador no es un juguete, cargue el juguete solamente con un cargador recomendado (especificaciones de uso recomendadas: salida CC 5V / 2A);
9. No se recomienda seguir utilizando el juguete durante la carga;
10. No aplique fuerza para girar forzosamente el juguete cuando su movimiento está bloqueado;
11. No toque el juguete con la mano cuando se está moviendo;
12. El medio ambiente puede verse afectado si desecha este juguete como quiera, por lo que recíclelo adecuadamente;
13. El paquete contiene información importante, consérvelo bien.

Tabla de Contenido

Tabla de Contenido

87	Breve Descripción del Producto	94	Ventosa (Suction Cup)	99	Seguridad y Privacidad
88	Módulo de Cerebro (Brain)	95	Módulo Medidor de	100	Seguridad y Privacidad
89	Módulo de Bola de Accionamiento (Joint)		Distancia (Distance Sensor)	101	Seguridad y Privacidad
90	Módulo de Barra de Extensión (Skeleton)	96	Pinza de Agarre (Grasper)	102	Preguntas Frecuentes
91	Módulo de Rueda (Wheel)	97	Montaje de Módulos	103	Preguntas Frecuentes
92	Accesorio de Base (Mount)	98	Accesorio de Fijación (Holder)	104	Warranty description
93	Pata (Smart Foot)	98	Energía y Carga	105	Warranty Card

Breve Descripción del Producto

Breve Descripción del Producto

ClicBot es un robot inteligente diseñado para niños con funciones de educación y entretenimiento.

Con un diseño modular que es fácil de montar y desmontar, ClicBot permite a los niños crear diversos robots interesantes con la misma facilidad con que utilizan bloques de montaje. ClicBot es un compañerito de los niños, que mira a los alrededores con curiosidad parpadeando su grande ojo; también puede interactuar consigo, le saludará con entusiasmo si le reconoce, actuará de una manera linda y encantadora al tocar su cabeza con la mano, y esquivará curiosamente a la izquierda y derecha cuando se para por delante de él... Además, la aplicación ClicBot proporciona robots con una variedad de funciones y aplicaciones, tales como robots de carreras al galope, robots animales bonitos, robots trepadores geniales, robots andantes biónicos, etc., satisfaciendo así toda la imaginación de los niños sobre los robots.

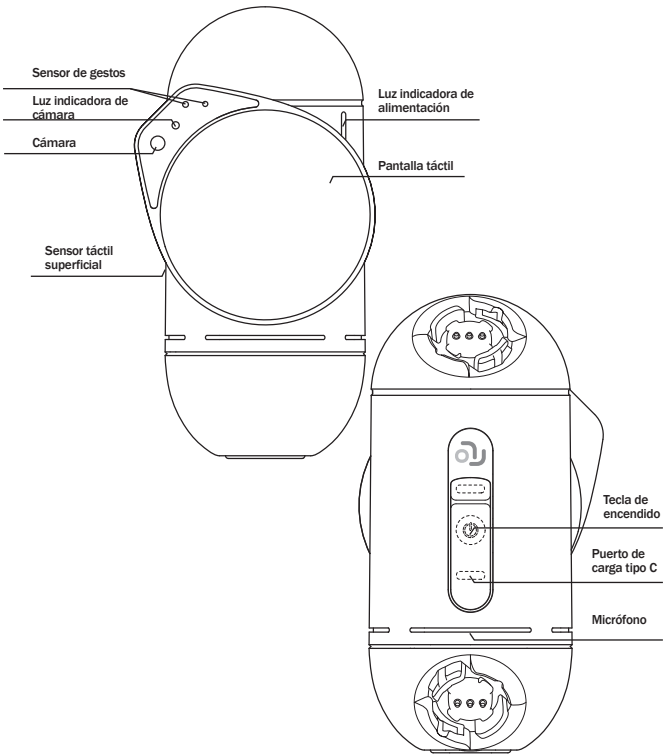
Lo que es más, los niños pueden crear el futuro junto con ClicBot. La aplicación ClicBot cuenta con dos herramientas de creación, que son edición de guiones de movimiento y programación gráfica. Por medio de edición de guiones de movimiento, los niños pueden ajustar directamente la postura del robot en movimiento o empujar el robot hacia todas las direcciones como un carrito de juguete, completando así con fluidez las acciones del robot y el control remoto del volante; en combinación con la programación gráfica, los niños pueden finalizar la aplicación del programa inteligente del robot arrastrando los módulos de programación gráfica según el orden de las instrucciones. Para ayudar a los niños a realizar mejor sus ideas y creaciones, la aplicación ClicBot actualizará continuamente videos del curso STEAM con su función académica, para guiar a los niños a aprender y conocer el movimiento de los robots, la programación de IA y demás conocimientos. Los niños también pueden cargar los robots creados por ellos mismos en la comunidad de la aplicación ClicBot y compartirlos con más personas para obtener una sensación de logro y satisfacción.

Especificaciones de los Módulos

Módulo de Cerebro (Brain)

El módulo de cerebro (Brain) es el centro de control y suministro eléctrico del robot ClicBot, adoptando un procesador de arquitectura ARM-A7 e incorporando una batería de polímero de litio recargable de 1550mAh. La pantalla táctil circular giratoria de 2,1" delantera es justamente el ojo grande del robot ClicBot, en cuya área superior izquierda se encuentran el sensor de visión, el sensor de gestos y la luz indicadora de trabajo de la cámara. El módulo de cerebro dispone de 3 áreas táctiles capacitivas superficiales en los lados superior, izquierdo y derecho, así como 2 hebillas de montaje en las partes traseras superior e inferior, respectivamente. Además, las unidades funcionales como el sensor de aceleración, el giroscopio, el micrófono, el altavoz y el módulo Wi-Fi están integradas en el módulo de cerebro.

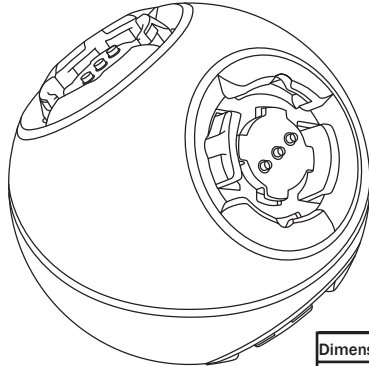
Dimensiones	66.7*66.5*124.8 mm	Sensor táctil capacitivo superficial	En los lados superior, izquierdo y derecho
Peso	275g	Micrófono	Compatible con la detección de volumen
Tamaño de la pantalla táctil	2.1"	Altavoz	Monoaural
Ángulo de rotación de la pantalla	-24° - +24°	WiFi	2.4 G/5G
Cámara	2 millones de píxeles Compatible con el reconocimiento facial y la detección de movimiento de objetos Distancia de reconocimiento ≤5m	Batería	1550mAh
		Puerto de carga	USB-C
Sensor de reconocimiento de gestos	Compatible con la operación de 8 gestos Distancia de reconocimiento ≤ 20cm	Abertura de montaje	En las partes traseras superior e inferior



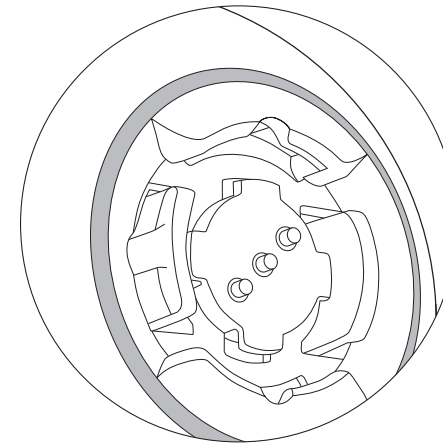
Especificaciones de los Módulos

o o ion i nto Joint

Como la “articulación” del robot ClicBot, el módulo de bola de accionamiento (Joint) se utiliza para accionar el robot. El módulo de bola de accionamiento es un servo sistema de alta precisión, incorporado con motorreductor de CC, sensor de velocidad angular, sensor de posición angular y otros sensores. Hay un total de 4 hebillas de montaje, 2 en cada hemisferio, cada una de las cuales está diseñada con una luz indicadora anular para indicar la guía de montaje y el estado de la función de actualización a través de distintos efectos de luz.



Dimensiones	55mm (diámetro)
Peso	65 g
Potencia nominal del motor	2.64 W
Velocidad de rotación máxima	216° /s
Connection light	2 en cada hemisferio (superior e inferior)



* Descripción del estado de la luz indicadora anular del módulo de bola de accionamiento

Función de estado de montaje

· Constantemente iluminada →

Montaje normal

· Parpadeante → Módulo a montar

· Rápidamente parpadeante →

Montaje incorrecto

Función de actualización

· Constantemente iluminada

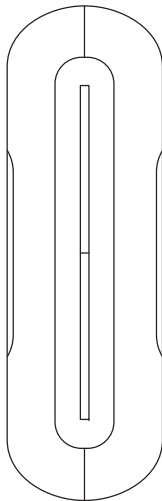
→ Actualización completada

· Parpadeante → Módulo a actualizar

Especificaciones de los Módulos

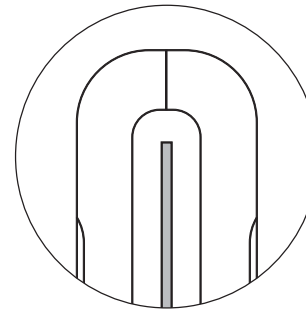
Módulo de Barra de Extensión (Skeleton)

El módulo de barra de extensión (Skeleton), que es el “esqueleto” del robot ClicBot, sirve para unir las extremidades corporales del robot. Hay 2 hebillas de montaje en los lados superior e inferior, así como 2 bandas de luces indicadoras en la parte delantera para indicar la guía de montaje de las hebillas en ambos extremos y el estado de la función de actualización con diferentes efectos luminosos.



Dimensiones	37.8*37*120mm
Peso	50 g
Posición de la hebilla de montaje en la abertura de montaje	En los lados superior e inferior

* Descripción del estado de la banda de luz indicadora del módulo de barra de extensión



Función de estado de montaje

- Constantemente iluminada → Montaje normal
- Parpadeante → Módulo a montar
- Rápidamente parpadeante → Montaje incorrecto

Función de actualización

- Constantemente iluminada → Actualización completada
- Parpadeante → Módulo a actualizar

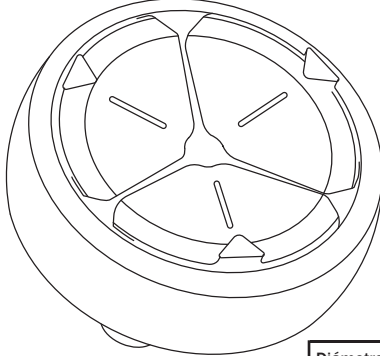


Puede configurar el color de la banda de luz indicadora de Skeleton mediante programación gráfica.

Especificaciones de los Módulos

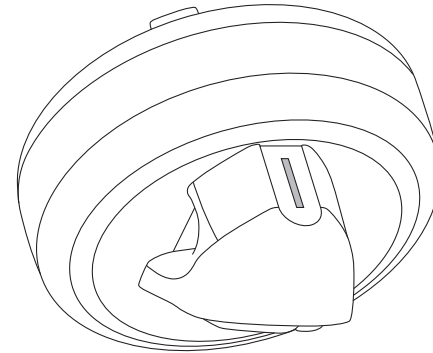
Módulo de Rueda (Wheel)

El módulo de rueda (Wheel) es para montar robots automotrices, siendo un módulo funcional de ejecución del robot ClicBot. Un motorreductor de CC y un sensor magnético de velocidad - posición angular están incorporados, con una velocidad de rotación máxima de 4,5 revoluciones por segundo. Se diseña una banda de luz indicadora cerca de la hebilla del módulo de rueda, cuyos diferentes efectos luminosos le permiten saber la guía de montaje y el estado de la función de actualización.



Diámetro de la rueda	83.8mm
Peso	130g
Potencia nominal del motor	2.4W
Velocidad de rotación máxima	4.5 revoluciones por segundo
Posición de la hebilla de montaje	1

* Descripción del estado de la banda de luz indicadora del módulo de rueda



Función de estado de montaje

- Constantemente iluminada → Montaje normal
- Parpadeante → Módulo a montar
- Rápidamente parpadeante → Montaje incorrecto

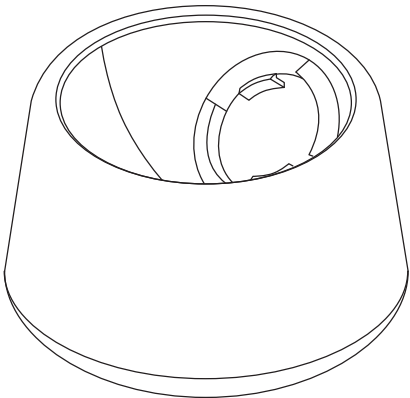
Función de actualización

- Constantemente iluminada → Actualización completada
- Parpadeante → Módulo a actualizar

Especificaciones de los Módulos

o io o nt

El accesorio de base (Mount) es para fijar el robot ClicBot en una mesa con pegamento de base.

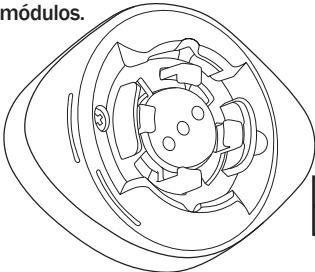


Dimensiones	75.3*75.3*45.8mm
Peso	60g

i Para garantizar el efecto de fijación, utilice el pegamento de base oficialmente provisto.

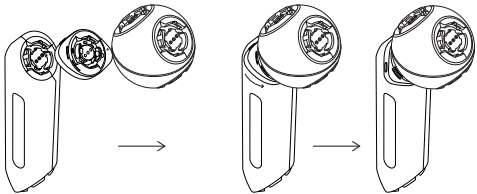
o io o o

El accesorio de refuerzo puede reforzar la resistencia de montaje entre módulos.



i n s i n s	.
s	g

i Cuando cierta posición de montaje del robot es fácil de desconectarse debido a una mayor fuerza, se puede reforzar con el accesorio de refuerzo.



Paso 1
Monte el
accesorio de
refuerzo entre
los módulos

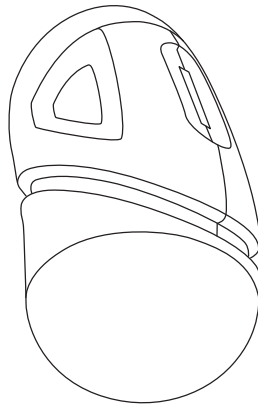
Paso 2
Gire el
accesorio de
refuerzo

Paso 3
Gírelo hasta que la
línea base esté
alineada

Especificaciones de los Módulos

t t oot

La pata es un módulo funcional de detección de ClicBot, que puede servir como la pata del robot. Se incorpora con un sensor de presión altamente sensible y un micro procesador aritmético para controlar y detectar la presión final.

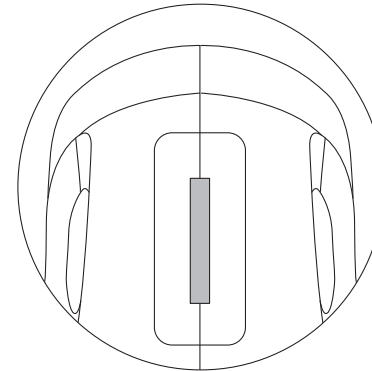


Dimensiones	41.8*41.8*71.2mm
Peso	50g
Rango de detección de presión	9.8N
Posición de la abertura de montaje	En el lado superior

i Evite aplicar una presión fuera del rango de detección, de lo contrario, puede dañar la función de detección de presión del módulo.

t t oot

Una banda de luz indicadora naranja está en la parte superior de la pata. Cuando la pata se monta en el robot ClicBot, su luz indicadora será más brillante por defecto a medida que se aumenta la presión de detección. A través de efectos luminosos cambiantes, esta banda de luz indicadora también puede indicar la guía de montaje y el estado de la función de actualización.



Función de estado de montaje

- Constantemente iluminada → Montaje normal
- Parpadeante → Módulo a montar
- Rápidamente parpadeante → Montaje incorrecto

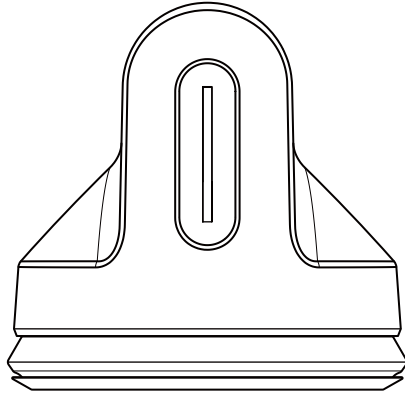
Función de actualización

- Constantemente iluminada → Actualización completada
- Parpadeante → Módulo a actualizar

Especificaciones de los Módulos

Ventosa (Suction Cup)

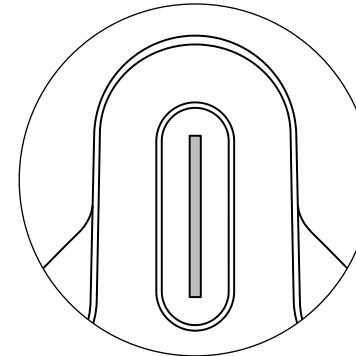
La ventosa es un módulo funcional de ejecución de ClicBot, incorporada con una bomba de aire de presión negativa y una válvula solenoide. Se emplea un procesador de operación a nivel de bits para controlar la entrada y liberación de aire de la bomba de aire y el estado de encendido y apagado de la válvula solenoide, permitiendo que el robot ClicBot realice escaladas y otras aplicaciones. Un sensor de presión de aire también está integrado en la ventosa, capaz de detectar activamente si la succión es firme.



Dimensiones	83*83*91mm
Peso	200 g
Peso de succión	Hasta 20kg en la dirección vertical Hasta 5kg en la dirección horizontal
Posición de la abertura de montaje	En la parte inferior

Ventosa (Suction Cup)

El módulo de ventosa tiene una banda de luz indicadora verde, que mostrará un efecto luminoso de respiración cuando la ventosa comienza a succionar, y presentará un efecto de luz constantemente iluminada cuando la ventosa se succiona firmemente. Aún más, esta banda de luz indicadora puede cambiar su efecto luminoso para señalar la guía de montaje y el estado de la función de actualización.



Función de estado de montaje

- Constantemente iluminada
→ Montaje normal
- Parpadeante → Módulo a montar
- Rápidamente parpadeante
→ Montaje incorrecto

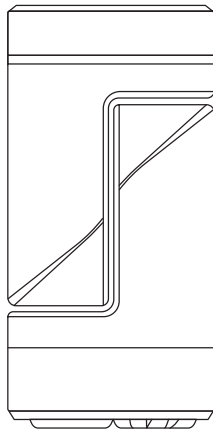
Función de actualización

- Constantemente iluminada → Actualización completada
- Parpadeante → Módulo a actualizar

Especificaciones de los Módulos

Módulo Medidor de Distancia (Distance Sensor)

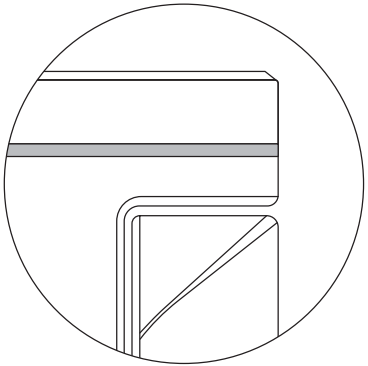
Como un módulo funcional de detección del robot ClicBot, el módulo medidor de distancia adopta una sonda láser infrarroja de alta precisión y un micro procesador aritmético incorporado para controlar y detectar la distancia con obstáculos.



Dimensiones	40*40*82.4mm
Peso	60 g
Rango de distancia de detección	2-100 cm
Ajuste del grado de libertad	Rango de ajuste de la junta universal inferior 0° ~180° Rango de ajuste de rotación izquierda y derecha del cuerpo principal -90° ~90°
Posición de la abertura de montaje	En la parte inferior

Módulo Medidor de Distancia (Distance Sensor)

Una luz indicadora anular roja está en la parte superior del módulo medidor de distancia. Cuando el módulo se monta en el robot ClicBot, su luz indicadora será más brillante por defecto a medida que se acorta la distancia de detección. Por otro lado, esta luz indicadora anular le permite saber la guía de montaje y el estado de la función de actualización mediante distintos efectos luminosos.



Función de estado de montaje

- Constantemente iluminada → Montaje normal
- Parpadeante → Módulo a montar
- Rápidamente parpadeante → Montaje incorrecto

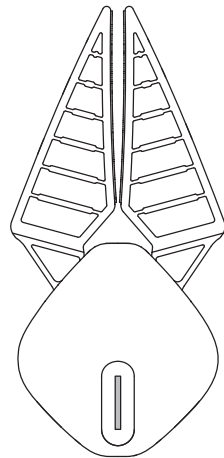
Función de actualización

- Constantemente iluminada → Actualización completa
- Parpadeante → Módulo a actualizar

Especificaciones de los Módulos

Pinza de Agarre (Grasper)

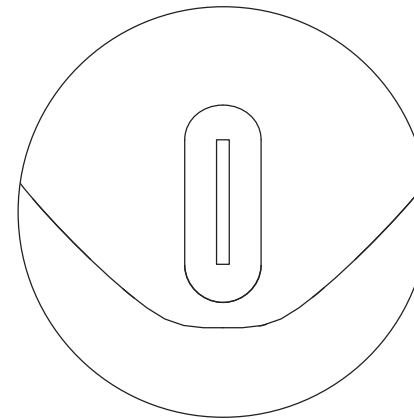
La pinza de agarre es un módulo funcional de ejecución del robot ClicBot, adoptando un diseño flexible biónico y controlando el movimiento del motor a través de un micro procesador aritmético incorporado, capaz de agarrar objetos en todo tipo de formas.



Dimensiones	165*80*57mm
Peso	90g
Peso máximo de agarre	250g
Tamaño máximo de agarre	6cm
Posición de la abertura de montaje	En la parte inferior

Pinza de Agarre (Grasper)

Hay una banda de luz indicadora amarilla en la pinza de agarre, a través de cuyos efectos luminosos le indica la guía de montaje y el estado de la función de actualización.



Función de estado de montaje

- Constantemente iluminada → Montaje normal
- Parpadeante → Módulo a montar
- Rápidamente parpadeante → Montaje incorrecto

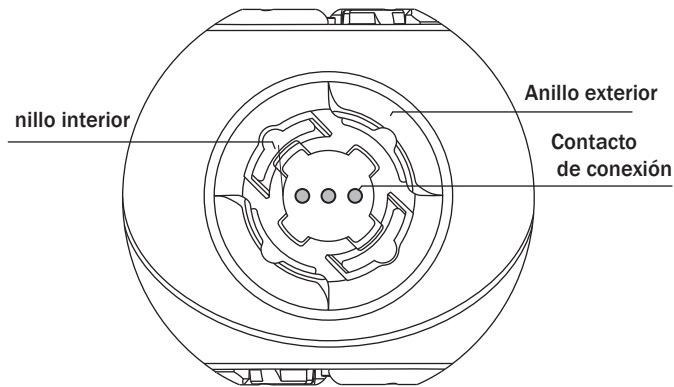
Función de actualización

- Constantemente iluminada → Actualización completada
- Parpadeante → Módulo a actualizar

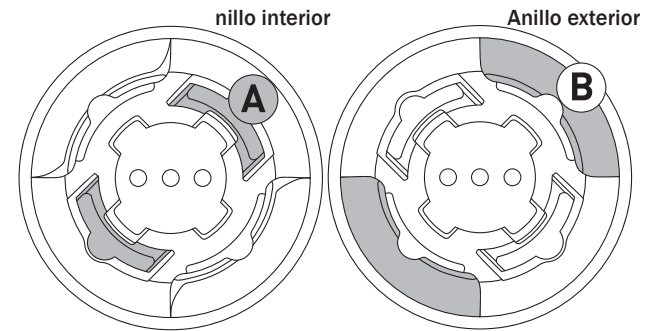
Especificaciones de los Módulos

Montaje de Módulos

Todos los módulos de ClicBot se montan a través de hebillas de montaje. La hebilla de montaje está compuesta por un anillo interior, un anillo exterior y contactos de conexión dorados. Dos módulos están conectados entrelazando ambos anillos interior y exterior, y los contactos de conexión dorados son para transmitir instrucciones y suministrar energía eléctrica.

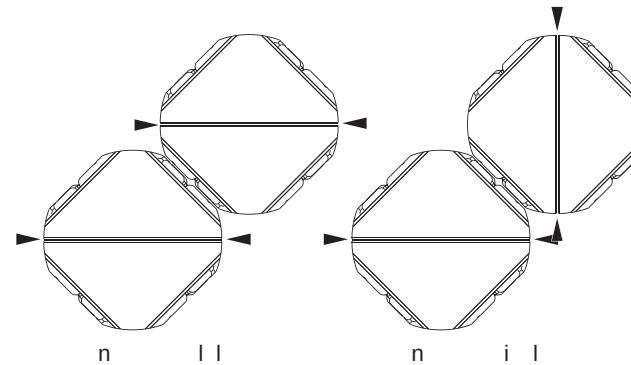


Montaje de Módulos



* Al montar los módulos, debe alinear el anillo interior de la hebilla de un módulo con el anillo exterior de la hebilla de otro módulo.

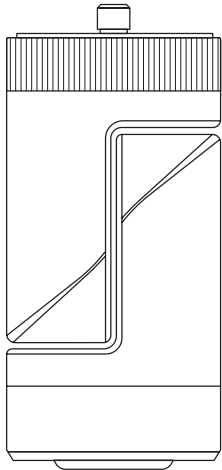
* Cualquier dos módulos pueden montarse en dos direcciones - paralela y no paralela.



Especificaciones de los Módulos

o i o i i n o

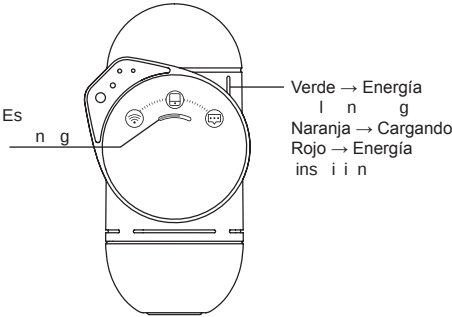
Hay tornillos estándar 1/4 en la parte superior del accesorio de fijación, a través de los cuales se puede conectar un teléfono móvil o una cámara deportiva a su robot ClicBot.



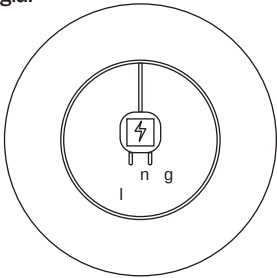
Dimensiones	39.8*39.8*79.6mm
Peso	60g
Ajuste del grado de libertad	Rango de ajuste de la junta universal inferior 0° -180° Rango de ajuste de rotación izquierda y derecha del cuerpo principal -90° -90°
Posición de la hebilla de montaje	En la parte inferior

Energía y Carga

El estado de energía del robot ClicBot se indica por el color de la luz indicadora de alimentación del módulo de control principal (Brain), también se puede ver entrando en el menú del sistema.



Cuando la energía del robot ClicBot es demasiado baja, la pantalla dará un aviso de que la batería tiene una baja energía y debe cargarse. Para garantizar el funcionamiento normal del robot y mantener la vida útil de la batería, cargue oportunamente la batería en caso de baja energía.



Información de Seguridad



GB19865-2005、GB6675.1-2014、GB6675.2-2014、
GB6675.3-2014、GB6675.4-2014



This device complies with part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the condition that this device does not cause harmful interference (1) this device may not cause harmful interference, and (2) this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation. Any changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

NOTE: This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to Part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.
- Increase the separation between the equipment and receiver.
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.

The device has been evaluated to meet general RF exposure requirement. This equipment should be installed and operated with minimum distance 20cm between the radiator & your body.

FCC ID: 2AWR5-KY002B

IC

RSS-Gen Issue 4 December 2014" & "CNR-Gen 4e Décembre 2014:

–English:

This device complies with Industry Canada licence-exempt RSS standard(s).

Operation is subject to the following two conditions: (1) This device may not cause interference, and (2) This device must accept any interference, including interference that may cause undesired operation of the device.

–French:

Le présent appareil est conforme aux CNR d'Industrie Canada applicables aux appareils radio exempts de licence. L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes:

- (1) l'appareil ne doit pas produire de brouillage, et
- (2) l'utilisateur de l'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

IC : 26344-KY002B



Manufacturer's Name: Beijing Ke Yi Technology Co., Ltd.

Address: 8th Floor, Dimeng Building, Huayuan Road, Haidian District, Beijing, China

Product Name: ClicBot Modular Entertaining and Educational Toy

Trade Mark: ClicBot

Model number: KY002CK10

Operating Temperature: -10 ° C to 40 ° C

This device is in compliance with the essential requirements and other relevant provisions of Directive 2014/53/EU. All essential radio test suites have been carried out.

Detailed DOC file please visit our website: www.keyirobot.com.

The device complies with RF specifications when the device is used at 20cm from your body.

Care for the environment! Must not be discarded with household waste.

Seguridad y Privacidad

RF Specification:

This product can be used across EU member states.

Function	Operation Frequency	Max RF output power	Limit
2.4G WIFI 802.11b/g/n (HT20,HT40)	802.11b/g/n(20MHz): 2412~2472MHz; 802.11n(40MHz):2422 ~2462MHz	13.02 dBm	30 dBm.
5G WIFI 802.11a/n/ac (20/40/80)	802.11a/n(HT20)/ac(VHT20): 5745-5825MHz; 802.11n(HT40)/ac(VHT40): 5755-5795MHz; 802.11ac(VHT80):5775MHz	10.57 dBm	30 dBm.

Privacidad del Usuario

Conocemos muy bien la importancia que tiene la seguridad de información personal y nos esforzaremos al máximo por proteger la seguridad de información personal de todos los usuarios. Nos aseguraremos de no recoger ninguna información personal irrelevante tomando todas las medidas razonables y viables. Si el usuario necesita proporcionar alguna información personal en el uso del producto, obtendremos primero su autorización y sólo la guardaremos localmente en el equipo a través de medidas de protección de seguridad conforme al estándar industrial. En el caso de que no sea necesaria una conexión de red para la aplicación funcional, también daremos prioridad al uso de su información personal con la tecnología de procesamiento local, para evitar acceso no autorizado, divulgación pública, uso, modificación, daños o pérdida de datos en Internet.

Puede ver la política de privacidad específica en la aplicación ClicBot o en nuestro sitio web oficial www.keyirobot.com.

Servicio Postventa

Con respecto al producto de robot modular ClicBot y sus accesorios, nos comprometemos a prestar el servicio de reparación gratuita de 1 año para componentes electrónicos y de 6 meses para materiales y motores desde la fecha de compra en caso de problemas de materiales y mano de obra durante el uso según las instrucciones del producto, previa confirmación por inspectores técnicos de KEYi Tech de que están dentro de la garantía del producto.

Puede ponerse en contacto con nosotros en support@keyirobot.com o en el canal de compra del producto para disfrutar del servicio postventa.

Guarde adecuadamente la factura de compra del producto para el servicio postventa.

Preguntas Frecuentes

■ 1. ¿Cómo encender y apagar ClicBot?

Mantenga pulsada la tecla de encendido en la parte trasera del módulo de cerebro (Brain) durante unos 3 segundos para encenderlo. En el estado encendido, pulse la tecla de encendido en la parte trasera del módulo de cerebro (Brain), luego seleccione Apagar en la pantalla táctil para apagarlo; también puede mantener pulsada la misma tecla durante unos 6 segundos para un apagado forzado.

■ 2. ¿Por qué ClicBot se apaga automáticamente?

Para mantener el rendimiento de la batería y del motor, el robot ClicBot se apagará automáticamente en los siguientes casos:

1. No se opera el robot ClicBot durante más de 20 minutos;
2. El robot ClicBot tiene una energía inferior al 10%.

■ 3. ¿Cuánto tiempo se necesitará para cargar ClicBot por completo? ¿Cuánto tiempo puede funcionar en el estado totalmente cargado?

Se tardará 3 horas en cargarlo completamente con un cargador de 5V / 2A. El tiempo de uso variará según el tamaño del robot, y el robot Bac puede funcionar continuamente durante un máximo de 4 horas después de estar totalmente cargado.

■ 4. ¿Se debe conectar ClicBot a la red?

No hace falta conectarse a la red para el uso de ClicBot, pero puede inspeccionar y actualizar nuevas funciones mediante conexión de red.

■ 5. ¿Se debe utilizar el robot ClicBot con conexión a la aplicación?

El robot ClicBot se puede utilizar sin conectarse a la aplicación, y puede seleccionar la función del robot de papel Bac / Bic en la pantalla del módulo de cerebro (Brain) en caso de no conectarse a la aplicación.

■ 6. ¿Cuál es la mayor distancia de control entre la aplicación ClicBot y el robot?

La mayor distancia de control entre ambos depende del método de conexión, que es de aprox. 10m si adopta una conexión de enrutamiento y también se ve afectada por el rendimiento del enrutador, y es de aprox. 5m si adopta una conexión de punto de acceso.

■ 7. ¿Se pueden actualizar las funciones de ClicBot?

Los módulos de ClicBot son todos compatibles con la actualización en línea de nuevas funciones.

Conecte el módulo de cerebro (Brain) a la red inalámbrica Wi-Fi, luego deslice hacia arriba para entrar en el menú del sistema y seleccione 「Actualizar」 para inspeccionar y descargar las nuevas funciones actualizadas;

Al montar otros módulos en el módulo de cerebro (Brain), el software detectará automáticamente si hay actualización de nuevas funciones y la pantalla del módulo de cerebro dará avisos de actualización, puede seguir las instrucciones para actualizar los módulos.

■ 8. ¿Cuál es la distancia a la que el módulo de cerebro (Brain) puede detectar gestos como bloquear, agitar, etc.?

El sensor de reconocimiento de gestos del módulo de cerebro (Brain) está en el área triangular superior izquierda de la pantalla, mantenga una distancia de 5~20cm al realizar gestos como bloquear, agitar, etc.

■ 9. ¿Cuál es la distancia de detección de obstáculos del módulo de cerebro (Brain)?

El sensor de reconocimiento de gestos del módulo de cerebro (Brain) está en el área triangular superior izquierda de la pantalla, capaz de detectar obstáculos de 5~20cm por delante.

Preguntas Frecuentes

- 10. ¿Cuál es la distancia de reconocimiento facial del módulo de cerebro (Brain)?

La cámara de reconocimiento facial del módulo de cerebro (Brain) se encuentra en el área triangular superior izquierda de la pantalla, mantenga una distancia aproximada de 1m durante el reconocimiento facial.

- 11. ¿Cuál es la distancia a la que el módulo de cerebro (Brain) puede detectar el movimiento de objetos?

La cámara de detección de movimiento de objetos del módulo de cerebro (Brain) está en el área triangular superior izquierda de la pantalla, y debe haber una distancia de 1~5m para detectar el movimiento de objetos.

- 12. ¿Para qué sirve la cámara del módulo de cerebro (Brain)?

El módulo de cerebro (Brain) adopta una cámara de 2 millones de píxeles, que puede realizar el control del primer ángulo visual del robot, el reconocimiento facial, la detección de movimiento de objetos y otras funciones.

- 13. ¿Cuál es el rango de rotación de la pantalla del módulo de cerebro (Brain)?

La pantalla del módulo de cerebro (Brain) puede girar hasta 24° a la izquierda o derecha. Mediante programación gráfica en la aplicación ClicBot, puede controlar la pantalla para que gire a una posición específica. Tenga cuidado de no girar la pantalla con la mano.

- 14. ¿Cómo montar un robot ClicBot?

ClicBot tiene una función de guía de montaje inteligente. Después de seleccionar un robot, la pantalla del módulo de cerebro (Brain) mostrará paso a paso los módulos que debe montar, la luz indicadora de la posición de montaje correspondiente también parpadeará para avisarle y, finalizado el montaje de módulos, el software inspeccionará automáticamente si es correcto. En caso de montaje incorrecto, aparecerá un mensaje de error en la pantalla del módulo de cerebro (Brain) y la luz indicadora del módulo incorrecto también parpadeará rápidamente; a medida que los módulos se montan correctamente, el software corregirá automáticamente su ángulo de montaje.

- 15. ¿Por qué parpadean las luces indicadoras de un módulo?

Las luces indicadoras de un módulo se utilizan para indicar el estado funcional del módulo, que tienen principalmente los siguientes efectos:

Constantemente iluminada – Función normal

Respiración – Estado listo

Parpadeante – Módulo a montar

Rápidamente parpadeante – Montaje incorrecto

- 16. ¿Con qué lenguajes de programación es compatible ClicBot?

ClicBot es actualmente compatible con la programación gráfica y la programación Python.

- 17. ¿Cuáles son los módulos programables compatibles de ClicBot?

Hay más de 20 componentes controlables en la programación actual de ClicBot, incluidos la pantalla del módulo de cerebro (Brain), el altavoz, el motor de la bola de accionamiento (Joint), el motor del módulo de rueda (Wheel), el color de la banda de luz del módulo de barra de extensión (Skeleton), etc.

Dear Customers,

Thank you for choosing Clicbot. As former children too interested in computers, all of us here at ClicBot remember dreaming of building a custom robot we could truly call our own, but being constrained by the technology of our time. We made ClicBot to fulfill this dream, and hope you enjoy it as much as we have. If you want to learn more configurations for ClicBot, or share one you made, check out the ClicBot Facebook community. We've seen some truly extraordinary custom builds made by our own customers.

ClicBot is covered by a one-year hardware warranty so if anything starts acting funny, please tell us!

This product is near and dear to our heart, and we care about your feedback. If you've got any thoughts, opinions, or questions, send us an email at feedback@global.keyirobot.com and we'll reply to you within ONE business day.

Welcome to the world of ClicBot.

479 Jessie St, San Francisco, CA 94103 USA
<http://keyirobot.com/>

Description of Warranty Terms

1. This warranty policy is valid for one year.
2. Within warranty period, KEYi Tech will provide free repairs and replacements for all defective modules that cease functioning during normal usage.
3. Within warranty period, KEYi Tech will charge for all repairs and replacements under the following circumstances:
 1. Fail to provide a valid warranty card or proof of purchase.
 2. Improper usage not in compliance with user manual, or self-conducted modifications that lead to broken product.
 3. Transportation, movement or falling that leads to broken product.
 4. Other force majeure that lead to broken products. Example of force majeure: Earthquake.
4. This warranty term does constitute an implicit promise. KEYi Tech is not responsible for unique, coincidental and indirect damages, no matter contractual, civil negligence or other stipulations.
5. If a customer's country of residence has relevant laws regarding warranty terms, then those laws will prevail.

After sales service email
feedback@global.keyirobot.com

Warranty Card

Warranty Card

[KEYi Tech's Copy]

Model/SKU _____

SK number (Located on back of box)

Purchase date _____ Year _____ Month _____ date

Customer name _____

Phone number _____

Customer address _____

Copy

1. Warranty program _____

After sales agent _____

Customer signature _____

2. Warranty program _____

After sales agent _____

Customer signature _____