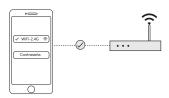
Conexión móvil

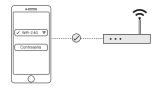
① El teléfono está conectado a WiFi;



③ Inicio para agregar equipos, elegir robot aspirador "M8 PRO";



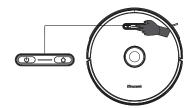
⑤ Seleccione el WiFi conectado del teléfono e ingrese la contraseña de WiFi;



⑦ Regrese a la aplicación y espere a que se complete la red de distribución. ② Escanee el código QR a continuación o busque "ProscenicHome" en la tienda de aplicaciones móviles para descargar la aplicación, registrarse e iniciar sesión en la cuenta;



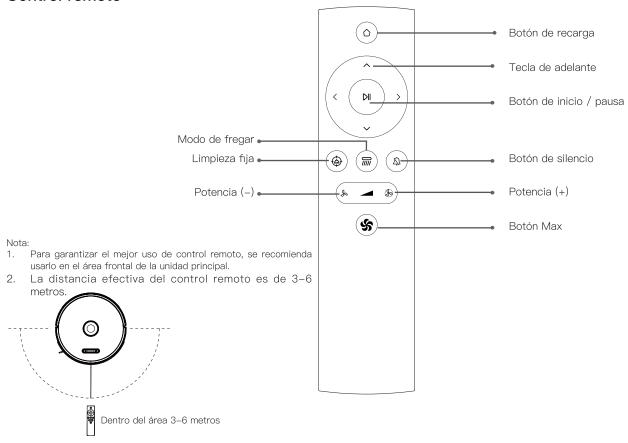
④ Mantenga pulsado las " 🖑 " y " 🗘" teclas durante 5 segundos para entrar en la configuración de la red;



⑥ Vaya a la lista WLAN del teléfono móvil y seleccione y conecte el punto de acceso del dispositivo "Proscenic-XXXX";

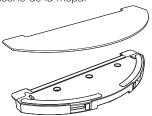


Control remoto

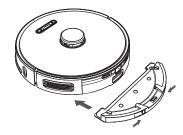


Depósito de agua y polvo 2 en 1

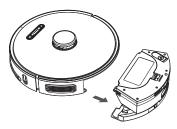
① Coloque la almohadilla de la mopa en el soporte de la mopa y fíjela a las tiras de velcro. Deslice las esquinas de la almohadilla de la mopa sobre las pestañas de plástico en la parte posterior del accesorio de la mopa.



② Deslice el accesorio de la fregona en el depósito 2-en-1 como se muestra en la imagen de abajo hasta que escuche un clic que confirme que está bloqueado en su lugar.



- 3 Retire el depósito 2-en-1 de la máquina con el accesorio de la fregona aún instalado.
- cierra la tapa.
- ④ Abra la tapa del depósito, llénalo de agua y ⑤ Instale el accesorio de la mopa en la máquina como se muestra a continuación.







- 1. No se recomienda usar un trapo cuando se limpia por primera vez.
- 2. Establezca la pared virtual en la aplicación Proscenic Home si hay alfombra en su casa.
- 3. Instale la mopa en el fondo del tanque de agua antes de llenarlo para evitar la pérdida de agua.

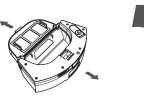
Mantenimiento de rutina

Depósito de agua y polvo 2 en 1 (se recomienda una limpieza semanal)

① Presione el botón de liberación para extraer el depósito.



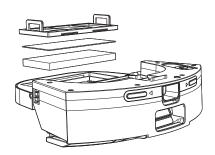
② Abra el contenedor de polvo y descargue la suciedad del contenedor de polvo.

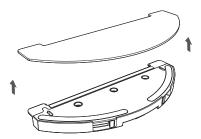




③ Retire el filtro preliminar, la esponja y el filtro HEPA, limpie la superficie con un cepillo de limpieza, enjuague el filtro y el contenedor de polvo con agua y déjelo secar.



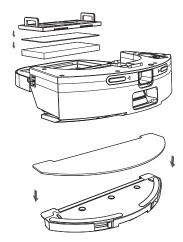




⑤ Vierta el agua restante del tanque de agua y seque el tanque.



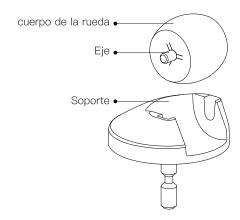
⑥ Después de que el filtro, el contenedor de polvo, el pañp y el tanque de agua se hayan secado, vuelva a armarlos para usarlos.



Rueda universal (Se recomienda una limpieza mensual)

- Voltee la unidad principal y extraiga la rueda universal hacia arriba.
- 2. Limpie los pelos y las basuras de las ruedas y el eje de soporte.
- 3. Vuelva a instalar la rueda universal y presiónela con fuerza.

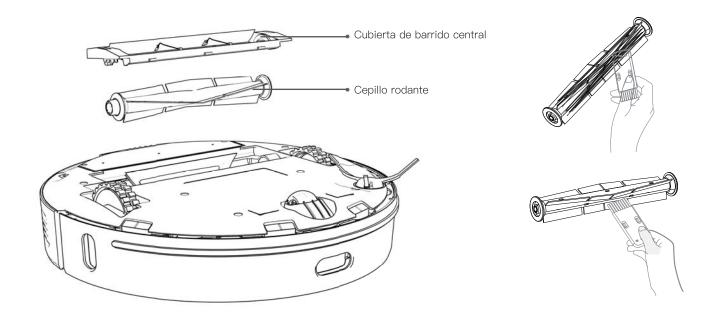
Nota: Lavar con agua, secar y volver a colocar.



Cepillo principal (Se recomienda una limpieza semanal)

- ① Gire la unidad principal, presione las hebillas izquierda y derecha, y retire la cubierta de barrido central.
- 2 Retire el cepillo giratorio hacia arriba y limpie el cabello enredado y la basura con un cepillo de limpieza.
- ③ Vuelva a colocar el cepillo giratorio e inserte las tres patas de la cubierta de barrido central en la ranura, presione hacia abajo y fije la hebilla.

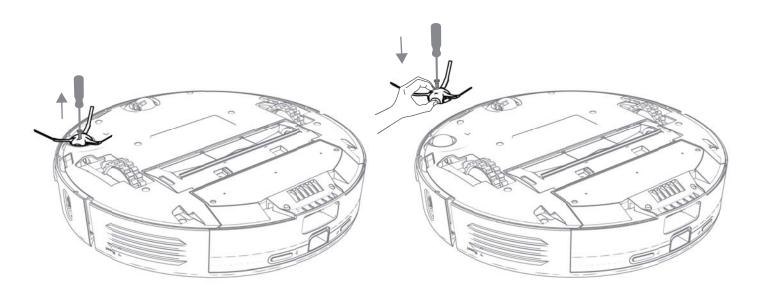
Nota: Dependiendo de la aplicación, se recomienda reemplazar el cepillo principal durante 6-12 meses para garantizar el efecto de limpieza.



Cepillo lateral (Se recomienda una limpieza semanal)

- ① Use un destornillador para desatornillar el cepillo lateral y quitarlo.
- 2 Después de limpiar el pelo y la basura en el cepillo lateral, vuelva a colocar el cepillo lateral.

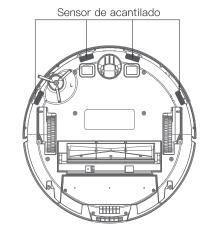
Nota: Dependiendo de la aplicación, se recomienda reemplazar el cepillo principal durante 6-12 meses para garantizar el efecto de limpieza.

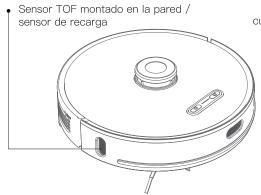


Robot y sensor (Se recomienda una limpieza mensual)

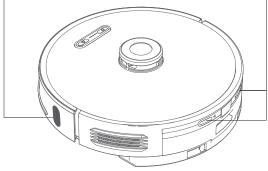
Limpie el sensor de la unidad principal con un paño suave y seco, que incluya:

- ① 4 sensores de proximidad en la parte inferior de la unidad principal
- ② Sensor de pared en el lado derecho del robot
- ③ Sensor de recarga auxiliar infrarrojo
- 4 Piezas de electrodos de la parte posterior de la unidad principal del robot





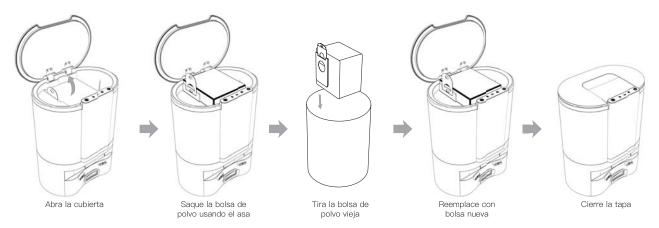
Sensor de presión de la cubierta del cabezal láser



Pieza del poste de carga / recolección de polvo

Bolsa de polvo

Cuando la bolsa para el polvo está llena se encendera la luz indicadora de la bolsa 🗓 permanecerá fija en verde, reemplácela por una bolsa nueva para polvo. Se recomienda cambiar la bolsa una vez cada 6-8 semanas.



*Nota: El sujetador sella el polvo y los escombros en la bolsa para polvo.

Limpiando el túnel de polvo

① La luz indicadora es verde constante, pero la bolsa de polvo no está llena, desenchufe el tapón del colector de polvo, voltee el colector de polvo al revés, retire los tornillos con un destornillador según el diagrama y abra la tapa del colector de polvo. limpie las suciedades de la canal de polvo. Abra la salida de aire en la parte posterior del colector de polvo, limpie la esponja del filtro y reemplácela.



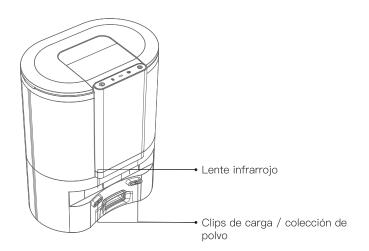
* Use un destornillador para quitar los tornillos, no lo haga a la fuerza.

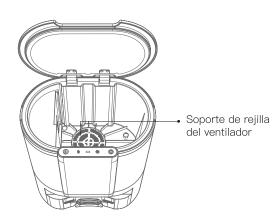
polvo y los clips de carga / colector de polvo

Limpieza de la lente infrarroja del colector de Limpieza del soporte de la rejilla del filtro del ventilador

Verifique la lente infrarroja y los clips de carga / recolección de polvo de la unidad de colección de polvo para ver si hay suciedad. Límpielos con un paño limpio y seco para asegurar que estén limpios y libres de mugre. Se recomienda limpiarlos al menos una vez al mes.

Verifique si hay acumulación de pelusa o escombros en el soporte de la rejilla del filtro del ventilador. Si la hay, use el cepillo limpiador de la escobilla o un paño limpio y seco para retirarla. Se recomienda limpiar al menos una vez al mes.





Parámetros básicos

Robot

Nombre	Parámetro
Dimensiones	ф350mmxф350mmx98mm
Peso del producto	≈ 3.6kg
Tensión nomina	14.4V
Potencia nominal	50W
Capacidad de la batería	5200mAh

■ Unidad de recolección de polvo

Nombre	Parámetro
Dimensiones	282mmx361mmx202mm
Consumo de energía	1050W
Entrada de energía	110-240V ~50/60Hz
Salida de energía	DC24V 1.2A

Problema común

Tipo de pregunta	Solución	
	La batería está baja, Por favor, coloque la máquina en el base autovaciado para cargarla antes de	
No puede arrancar	usarla	
	La temperatura ambiente es demasiado baja (menos de 0 ° C) o demasiado alta (más de 40 ° C)	
No se puede comenzar a limpiar	La batería está baja, Por favor, coloque la máquina en la base auto vaciado para cargarla antes de usarla	
No se puede rellenar	Hay demasiados obstáculos cerca del Unidad de recolección de polvo. Coloque el Unidad de recolección de polvo en un área abierta	
	El anfitrión está demasiado lejos del asiento de recarga. Intente colocar la unidad principal cerca del Unidad de recolec- ción de polvo	
Comportamiento anormal	Reinicie después del apagado	
Hay ruido anormal durante la limpieza	El cepillo giratorio, el cepillo lateral o la rueda izquierda / derecha pueden envolver objetos extraños, limpie después del apagado	
Discrete sites de la secondada de licentes e	El depósito de polvo está lleno, límpielo por favor	
Disminución de la capacidad de limpieza o ce- nizas	Los componentes HEPA se han bloqueado, limpie por favor	
	El cepillo giratorio está envuelto por materias extrañas, limpie el cepillo principal	
No se puede conectar a WiFi	La señal WiFi no es buena, asegúrese de que el anfitrión esté en una buena área de cobertura de señal WiFi	
	La conexión WiFi es anormal, reinicie WiFi y descargue la última aplicación Intente conec tarse nuevamente	
Barrido de punto de interrupción	Confirme que el anfitrión no está en el modo no molestar, no continuará escaneando en este modo	
	La recarga manual o la colocación de la unidad principal en el Unidad de recolección de polvo no continuará	
No se puede volver al Unidad de recolección de polvo después de limpiar o mover la posición	Después de la limpieza de punto fijo o la posición de movimiento a larga distancia, el robot volverá a generar el mapa. Si el Unidad de recolección de polvo está lejos, es posible que no pueda recargar automática- mente. Vuelva a colocar el robot manualmente en el Unidad de recolección de polvo para cargar	
No se puede cargar	Asegúrese de que haya suficiente espacio alrededor de la base y que no haya polvo u obstruc- ción en la superficie de la base	
La limpieza por designación no funciona	Confirme que el dispositivo está conectado a la red. Si el dispositivo no está conectado a la red, no puede sincronizar la tarea de limpieza programada	
El robot siempre está desconectado	Asegúrese de que la red de distribución del equipo sea exitosa y siempre dentro de la cobertura WiFi	
El móvil no puede emparejar el dispositivo	Asegúrese de que el Unidad de recolección de polvo y el anfitrión estén dentro de la cobertura WiFi yla señal sea buena. Siga las instrucciones para restablecer el WiFi y luego vincúlelo	

Solución de problemas

Robot

Mensaje de error	Solución
Error 1. Confirme que el radar láser no está bloqueado	Verifique o elimine los objetos extraños alrededor de la unidad o mueva el dispositivo a una nueva ubicación para reiniciar
Error 2. Limpie el sensor de proximidad y muévase a la nueva posición para comenzar	Limpie el sensor principal del proximidad e intente nuevamente (consulte el manual de usuario para conocer la ubicación del sensor)
Error 3. Se detecta un fuerte campo magnético, mueva a una nueva ubicación y luego vuelva a intentar	Mueva por favor el robot aspirador a una nueva
Error 4. Verifique y elimine el objeto extraño del sensor de colisión	Intente presionar la rampa y limpiar el objeto extraño, luego reinicia
Error 5. La temperatura del anfitrión es anormal. Espere a que la temperatura vuelva a la normali- dad	La temperatura del robot aspirador es demasiado alta o demasia- do baja. Espere hasta que la temperatura vuelva a la normalidad antes de usar
Error 6. La carga es anormal. Limpie el área de contacto de carga	Compruebe por favor si se utiliza el adaptador original de la energía. Compruebe si el Unidad de recolección de polvo está en posición horizontal

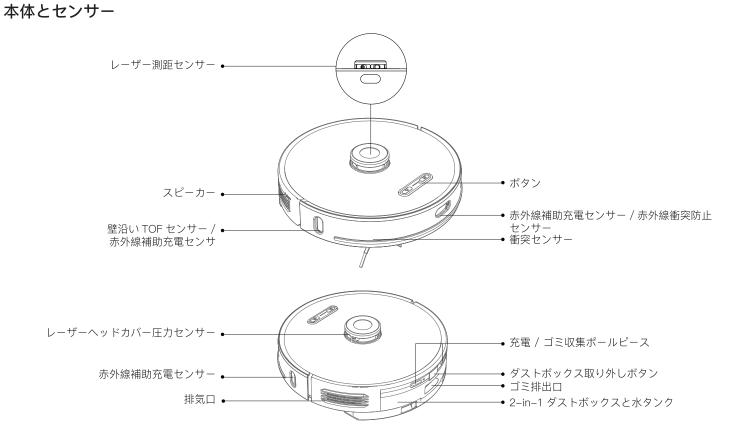
Unidad de recolección de polvo

Este producto indicará el estado actual del producto a través de la luz indicadora en la parte superior de la unidad principal del robot:

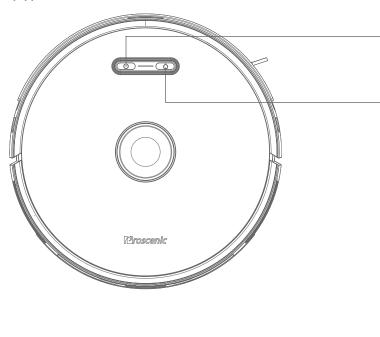
Estado del indicador	Fallas comunes	Resoluciones
Luzoja parpadeando	Sobrecalentamiento del ventilador / mal funcionamiento del ventilador / El recolección de polvo no está cerrado	1. La recolección de polvo frecuente conduce a la protección contra el sobrecalentamiento o el mal funcionamiento del ventilador, se recomienda intentar la recolección de polvo nuevamente después de 30 minutos. 2. Asegúrese de que la cubierta del colector de polvo esté completamente cerrada, sellada de forma segura, y que el robot aspirador se haya colocado en el colector de polvo para cargar, e intente recoger el polvo una vez.
luzoja parpadeando	Bolsa de polvo no instalada / Bolsa de polvo no en posición	Compruebe si falta la bolsa del polvo, si es así, instálela. Verifique que la bolsa del polvo esté instalada correctamente y en su lugar.
Luz parpadeando	Emparejamiento fallido / incomparable	1. Mantenga presionados los botones y el colector de polvo durante 5 segundos: abra el modo de acoplamiento del colector de polvo, las tres luces indicadoras del colector de polvo parpadearán en verde. 2. Presione el botón de la unidad principal del robot durante 5 segundos: el robot ingresa al modo de emparejamiento, la luz verde del host parpadea. 3. Coloque la unidad principal del robot en el colector de polvo para cargarla y el elemento le indicará que la empareje con éxito.

JP

製品紹介



本体



→ () ON/OFF ボタン

- 長押しで ON/OFF にする
- 短押しでクリーニングの開始 / 一時停止にする

• ☆ 充電ボタン

- 短押しで自動充電 / 充電停止にする
- 青いライトが常時点灯: 正常稼働中/停止中/待機状態
- 青い ライトは点滅: 起動中 / ネットワーク設定中 / ソフト ウェアセットアップ中
- 黄色のライトは常時点灯: バッテリーの残量不足 / 自動充電中
- 緑色のライトは点滅: 充電中
- 緑色のライトは常時点灯: 充電完了
- 赤色のライトは点滅: 異常/故障
- ライトが消す: シャットダウン / スリップ中

ネットワーク設定

• オンの状態で、ボタン「**心**」と「**心**」を同時、5S以上押します

自動ゴミ収集機とのペアリングモード

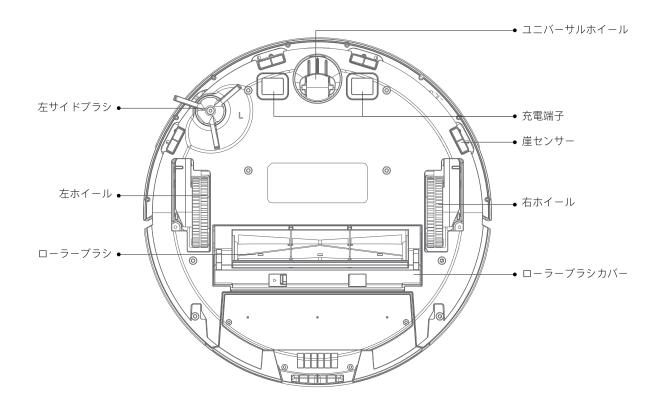
• 起動した状態で、♪ ホームキーを5秒ほど長押します

強制終了ボタン

• 短く押すとオフになります



本体とセンサー

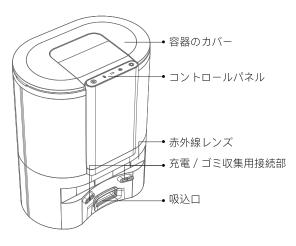


2-in-1 ダストボックスと水タンク

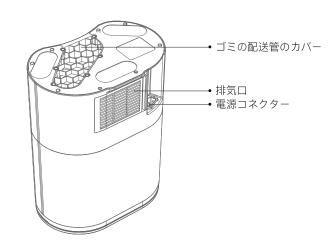


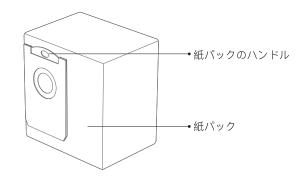


自動ゴミ収集機本体

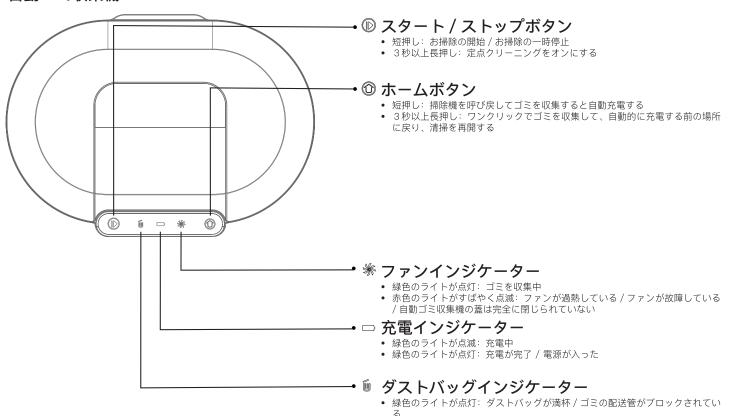












く取り付けられていない

• 赤色のライトがすばやく点滅: ダストバッグがない、または所定の位置に正し

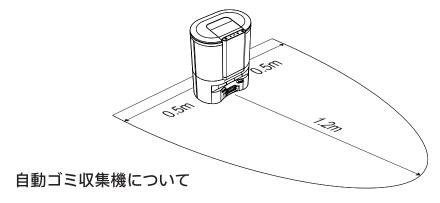
インストールガイド

自動ゴミ収集機の取り付け方法

1. 自動ゴミ収集機が壁から 6 cm 以上離れており、平らな地面に置かれてください。



2. 自動ゴミ収集機の両側に 0.5 メートル、前方に 1.2 メートルのスペースがあることを確認してください。



自動ゴミ収集機はゴミ収集と充電二つの機能を備えています。 工場出荷時、紙パック1個が装着されています。

お掃除が完了すると、ロボット掃除機は自動的に自動ゴミ収集機に戻り、ゴミを空にして充電します。

使用説明

■ロボット掃除機使用方法

電源オン/オフ

ご注意: ロボット掃除機が自動ゴミ収集機で置いて充電する時、自動的にオンになります。充電中で電源を切ることができない。

清掃 / 一時停止

電源を入れた状態で、**少** ポタンを短押すとグローバルクリーニングが開始します。 清掃中に任意のボタンを押して、一時停止になります。

ご注意: ロボット掃除機は自動ゴミ収集機から掃除を開始することをお勧めします。 パッテリー残量が低すぎると、お掃除ができないので一回充電してください。清掃 中でバッテリー残量が少なくなると、自動で自動ゴミ収集機に戻って充電します。 充電後は、残りのエリアを清掃します。

充電

自動充電: お掃除が完了または清掃中で、本体のバッテリー残量が少なくなると自動で自動ゴミ収集機へ戻り、充電します。

手動充電: △ ホームポタンを短押して自動充電になります。

本体の電量がなくなると、手動で自動ゴミ収集機に置いて充電することができます。

ご注意: 充電ポールピースとの接触が良好であることを確認してください。

スタンバイモード

何も操作せずに20分以上スタンバイすると、本体は自動的にスタンバイモードになります。

ご注意: 本体は充電中にスタンバイモードにはなりません。スタンバイモードで電量がなくなると自動に電源を切ります。

■自動ゴミ収集機使用方法

短押し: お掃除の開始/お掃除の一時停止 3秒以上長押し: 定点クリーニングをオンにします。

◎ホームボタン

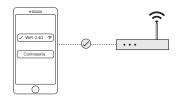
短押し:掃除機を呼び戻してゴミを収集すると自動充電する 3秒以上長押し:ロボット掃除機を呼び戻してゴミを収集します。(お 掃除が完了していない場合はゴミ収集後で、残りのエリアを清掃します)

■自動ゴミ収集機とロボット掃除機のペアリング(工場出荷時のデフォルトでペアリングした)

- 自動ゴミ収集機の二つボタン®と®を同時に5秒長押し:自動ゴミ収集機がペアリングモードに入り、3つのインジケーターの緑色のライトが点滅されます。
- 2. ☆ホームボタンを5秒長押し:ロボット掃除機がペアリングモードに入り、緑色のライトが点滅されます。
- 3. ロボット掃除機が自動ゴミ収集機で置いて充電して、「ペアリング成功」という音声プロンプトがあります。

アプリの連結方法

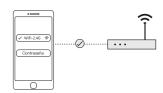
① 携帯電話がWiFiに接続します;



③ ホーム画面にデバイスを追加し、製品を選択します $\lceil M8 \ PRO \rfloor$;



⑤ 接続先のWiFiを選択し、WiFiパスワードを入力します;

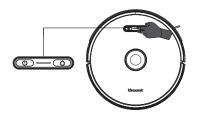


⑦ アプリに戻り、配信網が完了するのを待ちます。

② 以下のQRコードをスキャンするか、アプリストアで「ProscenicHome」を検索してAPPをダウンロードし、アカウントを登録してログインしてください;



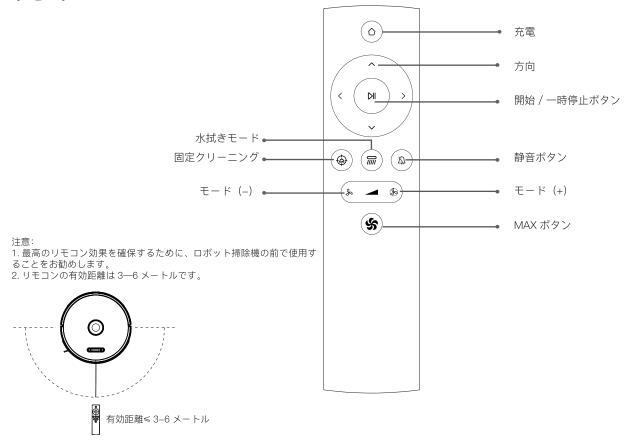
④ 本体の () と () 二つのポタンを5秒ほど長押して、 ネットワーク設定に入ります;



⑥ スマートフォンの無線LANリストに入り、 「Proscenic-XXXX」デバイスのホットスポットを 選択して接続します;

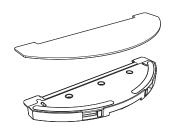


リモコン

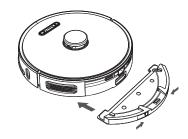


【安装 2-in-1 ダストボックスと水タンク

① モップをモップアタッチメントの上に置き、マジックテープで 固定します。モップパッドの角をモップアタッチメントの後部に あるプラスチック製のタブの上に滑らせます。



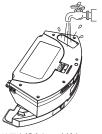
② 下図のようにモップアタッチメントを 2-in-1 ダストボックス に取り付け、カチッと音がして所定の位置にロックされているこ とを確認します。



- ③ モップアタッチメントを取り付けたまま、 ダストボックスをロボット掃除機から取り外し ふたを閉めます。 ます。

 - ④ ダストボックスの給水蓋を開けて水を入れ、⑤ モップアタッチメントを取り付けたままの状態 で、下図のようにダストボックスを設置してくだ さい。







- 1. モップをかけている間にカーベットを避けるために、Proscenic APP 内に立入禁止エリアを設定してください。 2. 水漏れを防ぐために、モップアタッチメントをダストボックスに取り付けてから水を入れてください。
- 3. モップをかけた後、水タンクに残った水は必ず空にしてください。