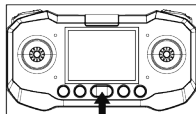
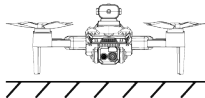


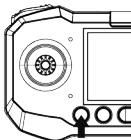
2.2.4 G周波数整合

飛行機の電源スイッチを入れて、
飛行機を平らな地面に置く
飛行機のLEDが点滅している。スイッチS
リモコンの電源スイッチと
リモコン自動停止
周波数は飛行機に対応する。
このときのリモコンの表示は変わりません
飛行機の明かりがついた。



3. スタートをクリックしてクリック 着陸要件:

この製品には、次のものが含まれます。
こうどせいぎょ
気圧計方式いろいろ
環境要素 (例:
通常は飛行機の温度が高い
軽い変化を経験すると、
飛んだり低く飛んだりしたら
張力。



↑ 1回クリック

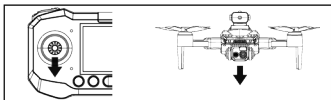
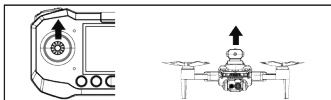


↓ ワンクリックダウン

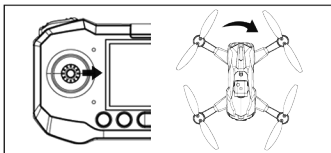
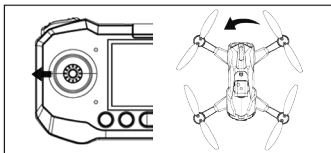
次の操作を行います。
2.通信後
周波数4 G完了

5. 飛行制御

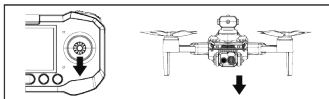
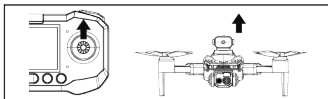
・ガス (コネクタレバー)



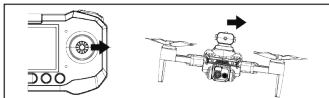
・回転 (ジョイスティックメータ)



・前後(右ジョイスティック)

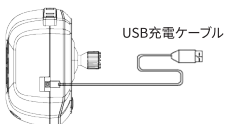
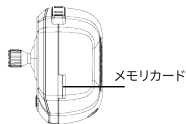


・左右飛行(右操縦台)



遠隔制御と充電ガイド航空機のバッテリー

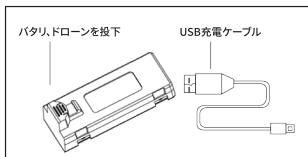
1. リモコン内蔵バッテリー



ランプの状態:
充電ランプの点灯充電及び終了。

2. 航空機のバッテリー充電

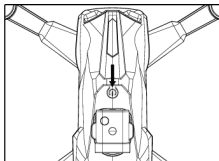
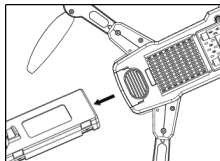
- (1) 機内の電池分離箱体、
- (2) 特別用途のための電池接続充電ケーブルの挿入と充電ケーブルUSBポートなどの充電器をコンピュータに挿入する、
- (3) 充電中は赤信号が点灯し、赤信号が消灯した場合は完全充電



充電時間は約60分

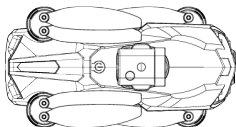
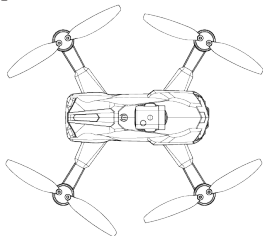
3. 航空機のバッテリーの取り付けと調整

充電した電池を航空機の電池室に挿入し、電源ボタンを押して、航空機が起動するまで押します。



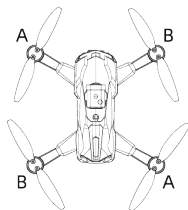
エアロマウント

1. 縮小機能



2. 翼の取り付け

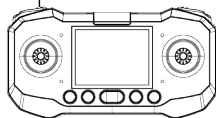
プロペラを正しい方向に取り付けてください。
マーキングに基づいてスクリューをドラッグする
(A/B) 航空機の支持アームとプロペラに固定されている。



ヘッドレスモードの方向定義とモード選択

ヘッドレスモードに切り替えた場合
飛行機は反対方向から前部を離れ、
左と右、使用方向
ヘッド(カメラ付き) 航空機2.4 G
周波数は正である。

ヘアなしモードへあなしモード

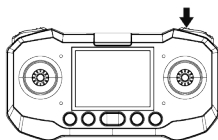


1. 起動前の方向の設定: 配置
前方の飛行機の進行方向 (カメラを含む)、
2.4 G 周波数変調リモコンをオンにする
今回の飛行の無頭モード方向の完全な定義。

2. 飛行中にヘッドレスモードボタンを押して遠隔制御を行う
巨大で途切れない騒音で飛行機の明かりが点滅している
モードに入る「ヘッダーなしモード」ボタンを再度クリックします。
リモコンがブツブツと鳴り、ノーズモードをオフにします。

**ヒント: ヘッドレスモードに切り替える前に必要
従うパスを決定します。
飛行機の離陸方向
床が横たわっている。**

非周期性補正



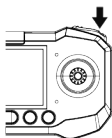
ドローンが離陸中に垂直に上昇しなければ
矯正できます。クリック
キャリブレーションボタン、ドローンLEDが急速に点滅します。
明かりがつくの待つ
キャリブレーションが完了しました。実行時
キャリブレーション制御ユニットは静止状態でなければならない。
水平線に平行な状態、
そうしないと矯正効果に影響します。

規則360°

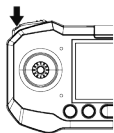
実施段階:

1. 360°スクロールボタンを1回押す、リモコン
「ブーブー」、「ブーブー」の送信を続行
2. 右ジョイスティックを押すと、飛行機は360°方向に転がる
右ハンドル

⚠ 360°スクロールの自動無効化-飛行機がある時
低電圧の場合



高速と低速の選択



速度モードは前、後、左/
3種類の速度で右に飛ぶ。リモートコントロール
デフォルトでは、最初の速度がオンになっています。
リモコンを押して、2種類の「tuk tuk」サウンドと
「ドードー」は2番目の速度で、「ドードー」と「ドードー」
3番目の速度、「ドードー」は最初の速度に戻ります。
早く来い。

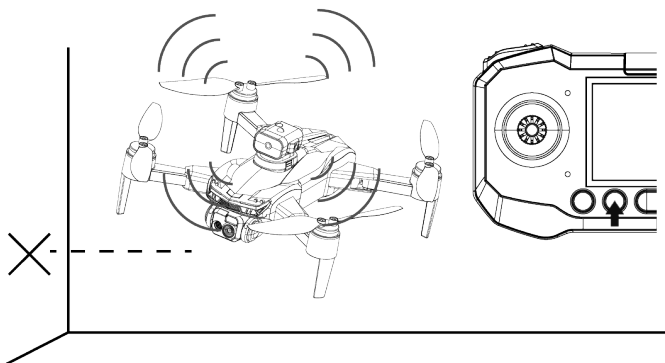
サーボの上下調整

舵調整機:

1. 左矢印のボタンを押す
上向きサーボ角度を調整します。
2. 右矢印と同じボタンを押します。
サーボ角度を下方に調整します。



バリアモード



1. ボタンを押してバリアモードを有効にする
障害回避モードを再度オフにします。リモートコントロール
周囲の障害物を避け、障害物を感じるとブツブツと音を立てる
無人機は現在の位置に止まっている。障害物が近すぎると
パイロットは時間的に反対方向に飛行した。

2. 環境におけるバリア機能の使用を推奨する
縦横6メートルx 6メートル以上の室内飛行を活性化することができる。
ドローンがバリア回避モードの場合は速度を落とす
クイックモードをアクティブ化できません、推奨
バリアモードで室内を飛行する。

トラブルシューティングガイド

問題	抑留する	治療法
明かりが点滅する飛行機の後ろ バッテリーへの接続はい、でも反応 がありません実行中	周波数マッチング2.4 G 飛行機とリモコンの故障	2.4 G周波数マッチングを再試行してください。 飛行機とリモコンの間
そして反応せず バッテリー接続	(1) リモコン又は飛行機が始まった (2) リモコン又は飛行機の電池電圧が低い。 (3) 両者の接触が悪い正極と負極の電池を接続する	(1) バッテリーの取り付け直し (2) バッテリーの充電または新しいバッテリーの交換 (3) 陽性と陰性を確認する電池の極性取り付けが正しい
押すとかいてんぼう アクセルエンジンはありません。 ステッピング&フライインジゲータ フリッカ	バッテリー不足	バッテリーの充電または交換 バッテリー充電
ひこうきプロペラ オープンですが、できます。 離陸するな	(1) プロペラ変形 (2) 電池不足	(1) 代替ヘリカル価格 (2) 電池の充電または交換バッテリー充電
飛行機の激動	プロペラ変形	プロペラの交換
飛行機はいつも浮かんでいる。 片方向	飛行機を中心としたジャイロ 偽物です。	水平方向のキャリブレーションを再実行するか、 デバイス再起動頻度 キャリブレーションを再開
飛行機事故 バランスと機能 秋は見えない。	飛行機を中心としたジャイロ 偽物です。	水平方向のキャリブレーションを再実行するか、 デバイス再起動頻度 キャリブレーションを再開

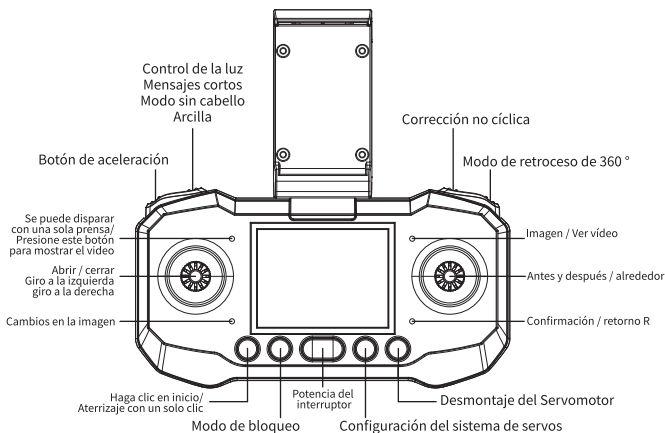
**注:購入した新製品
低圧電池
使用前に電池を充電してください
完全オープン!**

Cuando el avión está bajo, las luces del fuselaje seguirán parpadeando, mientras que el control remoto emitirá una alarma de "pitido".

OPCIÓN 8+

GUÍA DEL USUARIO AVIÓN PLEGABLE

INSTRUCCIONES DEL CONTROL REMOTO



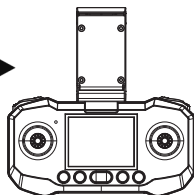
CONTROL REMOTO

1. SOPORTE PARA TELÉFONOS MÓVILES

Arrastra el teléfono fuera
Luego Ponte el teléfono móvil.



Video de operación del
tutorial s160
Escanear el Código para
ver



Por defecto, la Cámara tiene prioridad en conectarse a la transmisión de imágenes de pantalla. si necesita conectarse a la transmisión de imágenes del teléfono móvil, primero apague el interruptor de pantalla y luego espere un minuto antes de conectar la Cámara del avión WiFi con el teléfono móvil.

2.2.4 INTEGRACIÓN DEL NÚMERO DE ONDAS SEMANALES G

Enciende el interruptor de alimentación del avión

Coloque el avión en un suelo plano

Los indicadores del avión parpadean. Interruptor s

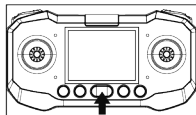
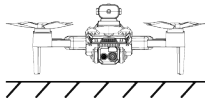
Interruptor de alimentación del control remoto

El control remoto se detiene automáticamente

La frecuencia corresponde al avión.

En este momento, la pantalla del control remoto no cambia.

Las luces del avión están encendidas.



3. HAGA CLIC PARA COMENZAR A HACER CLIC REQUISITOS DE ATERIZAJE:

Este producto incluye:

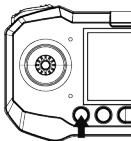
Control de altura Hay una variedad de métodos de barómetro.

Elementos ambientales (por ejemplo:

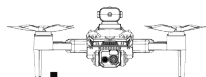
Por lo general, la temperatura del avión

es muy alta. Cuando Experimentas

cambios leves Si vuela y baja Tensión.



↑ Haga clic una vez

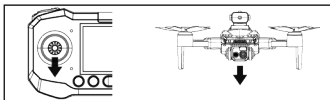
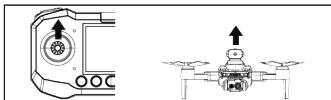


Un clic hacia abajo

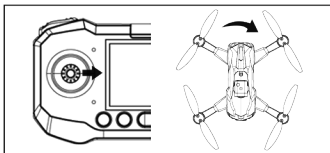
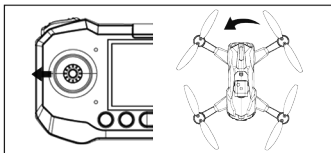
Haga lo siguiente:
2. después de la comunicación
Frecuencia 4G completada

5. CONTROL DE VUELO

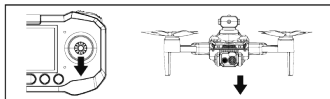
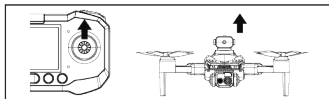
· gas (barra de conector)



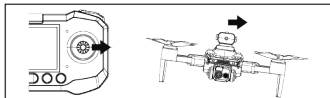
· rotación (instrumento de joystick)



- delantero y trasero (joystick derecho)



- volar a la izquierda y a la derecha (plataforma de ejercicios a la derecha)



GUÍA DE CONTROL REMOTO Y CARGA DE BATERÍAS DE AVIONES

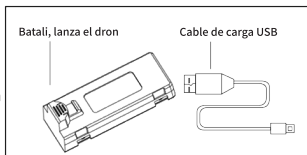
1. BATERÍA DE CONTROL REMOTO INCORPORADA



ESTADO DEL INDICADOR:
LA CARGA Y EL FINAL DE LA LUZ DE
CARGA SE ENCIENDEN.

2. CARGA DE LA BATERÍA DEL AVIÓN

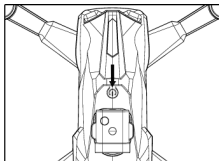
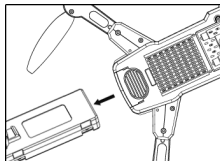
- (1) el casco de separación de baterías en la máquina,
- (2) inserte el cable de carga de conexión de la batería para fines especiales Cargadores como la interfaz USB del cable de carga del ordenador Al borde del espacio de trabajo
- (3) la luz roja se enciende durante la carga y cuando la luz roja se apaga Es una carga completa



El tiempo de carga es de
unos 60 minutos

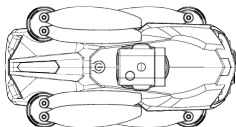
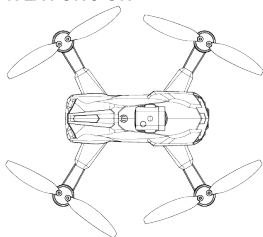
3. INSTALACIÓN Y PUESTA EN MARCHA DE BATERÍAS DE AERONAVES

Inserte la batería cargada en la cabina de la batería del avión y presione el botón de encendido hasta que el avión arranque.



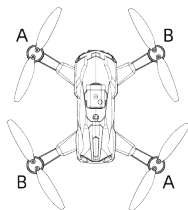
COLCHÓN DE AIRE

1. REDUCIR LA FUNCIÓN



2. INSTALAR ALAS

Instale la hélice en la dirección correcta.
Arrastre el tornillo de acuerdo con la marca
(a / b) fijado al brazo de soporte y la hélice del avión.



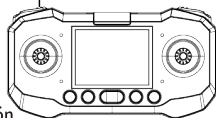
DEFINICIÓN DE DIRECCIÓN Y SELECCIÓN DE MODO DEL MODO SIN CABEZA

AL CAMBIAR AL MODO SIN CABEZA
EL AVIÓN SALE DE LA PARTE DELANTERA EN LA
DIRECCIÓN OPUESTA
IZQUIERDA Y DERECHA, DIRECCIÓN DE USO
NARIZ (CON CÁMARA) AVIÓN 2.4G
LA FRECUENCIA ES POSITIVA.

1. configuración de la dirección antes del arranque: configuración
Dirección del avión por delante (incluida la cámara)
2.4 encendido del control remoto G - FM
Definición completa de la dirección del modo sin cabeza en este vuelo.

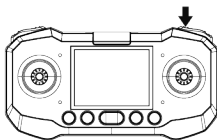
2. Presione el botón del modo sin cabeza para el control remoto durante el vuelo
El ruido enorme e ininterrumpido parpadea las luces del avión
Haga clic nuevamente en el botón "modo sin título" para entrar en el modo.
El control remoto murmuró y apagó el modo de la boquilla.

Modo sin cabello



**CONSEJO: SE NECESITA ANTES DE CAMBIAR AL MODO SIN CABEZA
DETERMINAR EL CAMINO A SEGUIR.
DIRECCIÓN DE DESPEGUE DEL AVIÓN
EL SUELO ESTABA ACOSTADO.**

CORRECCIÓN NO CÍCLICA



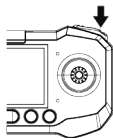
Si el dron no sube verticalmente durante el despegue
Se puede corregir. Haga clic en la cinta
El botón de calibración y el indicador del dron parpadean
rápidamente. Cuando se enciendan las luces
La calibración está completa. En funcionamiento
La unidad de control de calibración debe estar en reposo.
Estado paralelo a la línea horizontal
De lo contrario, afectará el efecto de corrección..

360 ° RODANDO

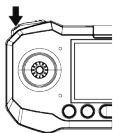
ETAPA DE ISHI:

1. 360 ° Presione el botón de desplazamiento una vez, control remoto
Sigue enviando "woo", "woo"
2. Presione el joystick derecho y el avión rodará 360 grados
Mango derecho

 **DESACTIVA AUTOMÁTICAMENTE EL ROLLO DE 360 °**
- CUANDO HAY UN AVIÓN A BAJA TENSIÓN



OPCIONES DE ALTA Y BAJA VELOCIDAD



El modo de velocidad es delantero, trasero y izquierdo.
Vuela a la derecha a tres velocidades. Control remoto
Por defecto, la primera velocidad está activada.
Presione el control remoto para hacer dos sonidos de "tuk tuk"
"Dong dong" es la segunda velocidad, "dong dong" y "dong dong"
En la Tercera velocidad, "dong dong" regresó a la primera velocidad.
Ven rápido.

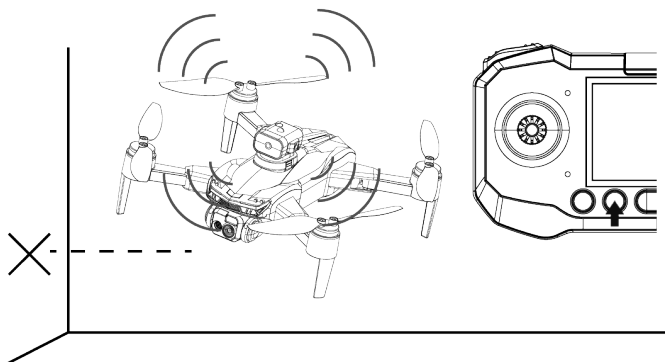
AJUSTE SUPERIOR E INFERIOR DEL SERVOMOTOR

MÁQUINA DE AJUSTE DEL TIMÓN:

1. Presione el botón de flecha izquierda
Ajuste el ángulo de servoing hacia arriba.
2. Presione el mismo botón que la flecha hacia la derecha.
Ajuste el ángulo del servoing hacia abajo.



MODO DE BLOQUEO



1. Presione el botón para activar el modo barrera
Apague nuevamente el modo de resolución de problemas. Control remoto
Evite los obstáculos a su alrededor y cuando sienta los obstáculos, hará un sonido pitido.
El dron está estacionado en su posición actual. Si el obstáculo está demasiado cerca
El piloto voló en la dirección opuesta en el tiempo.

2. se recomienda el uso de la función de barrera en el entorno
Se pueden activar vuelos interiores de más de 6 metros por 6 metros en vertical y horizontal.
El dron ralentiza cuando está en modo de evitar obstáculos
No se puede activar el modo rápido, se recomienda
Volar en el interior en modo barrera.

GUÍA DE RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS

PROBLEMAS	RETENCIÓN	TRATAMIENTO
Detrás del avión con luces parpadeantes Conectado a la batería sí, pero reaccionando El problema de la falta de apoyo	Coincidencia de frecuencia 2.4G Fallo de avión y control remoto	Por favor, vuelva a probar la coincidencia de frecuencia 2.4 G. zntre el avión y el control remoto
No hay respuesta Conexión de batería	(1) comienza el control remoto o el avión (2) el voltaje de la batería del control remoto o del avión es bajo. (3) conectar baterías positivas y negativas con mal contacto entre los dos	(1) reinstalar la batería (2) cargar o reemplazar baterías nuevas (3) confirmar la instalación correcta de la polaridad de la batería positiva y negativa
Gira con un solo clic No hay motor de acelerador. Indicadores de paso y expulsión Parpadeo	Falta de batería	Cargar o reemplazar la batería Carga de la batería
Hélice de avión Aunque está abierto, está bien. No despegues	(1) deformación de la hélice (2) batería insuficiente	(1) precios alternativos en espiral (2) carga de la batería o reemplazo de la carga de la batería
La vibración del avión	Deformación de la hélice	Reemplazo de hélices
El avión siempre flota. Unidireccionalv	Un giroscopio centrado en un avión Es falso.	Volver a realizar la calibración horizontal Frecuencia de reinicio del dispositivo Recalibrar
Accidente de avión Equilibrio y función El otoño no sube.	Un giroscopio centrado en un avión Es falso.	Volver a realizar la calibración horizontal Frecuencia de reinicio del dispositivo Recalibrar

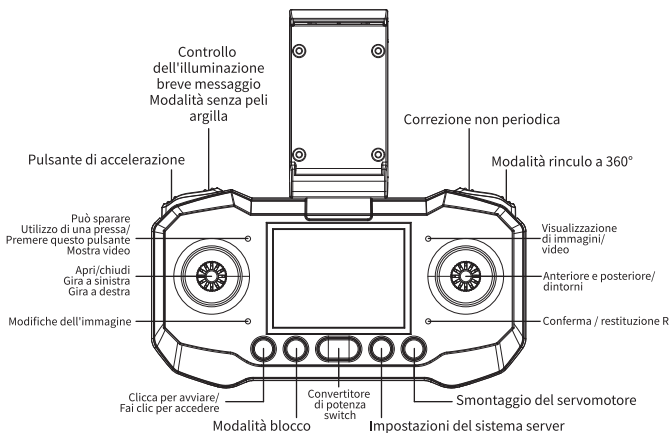
**NOTA: NUEVOS PRODUCTOS COMPRADOS
BATERÍA DE BAJA TENSIÓN
POR FAVOR, CARGUE LA BATERÍA ANTES DE USARLO.
¡COMPLETAMENTE ABIERTO!**

Quando l'aereo ha bassa potenza, le luci del corpo lampeggeranno rapidamente e il telecomando emetterà un suono di allarme "beep beep".

OPCIÓN 8+

GUIDA UTENTE AEREI PIEGHEVOLI

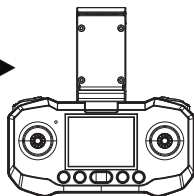
COMANDO DI CONTROLLO REMOTO



TELECOMANDO

1. SUPPORTO TELEFONICO CELLULARE

Trascina il telefono fuori
Allora metti dentro il telefono.



Video tutorial sulle
operazioni S160
Scansiona il codice da
guardare

Per impostazione predefinita, la fotocamera dà priorità alla connessione al trasferimento dell'immagine dello schermo. Se è necessario connettersi a un trasferimento dell'immagine del telefono cellulare, spegnere prima l'interruttore dello schermo e quindi attendere un minuto prima di utilizzare il telefono per connettersi alla fotocamera dell'aereo WIFI.

2.2.4 INTEGRAZIONE DEI NUMERI SETTIMANALI DELLE ONDE G

Accendere l'interruttore di alimentazione dell'aereo

Posizionare il piano su una superficie piana

Le luci dell'indicatore sull'aereo lampeggiano. Interruttore S

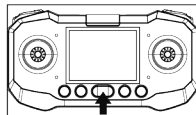
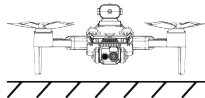
Interruttore di alimentazione a distanza

Il telecomando si ferma automaticamente

La frequenza corrisponde all'aeromobile.

Allo stato attuale, lo schermo del telecomando non è cambiato.

Le luci sull'aereo sono accese.



3. FARE CLIC SU START FARE CLIC SUI REQUISITI DI ATTERRAGGIO:

Questo prodotto comprende:

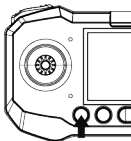
Ci sono vari controlli di altezza
disponibili Metodo barometro.

Fattori ambientali (quali:

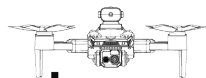
Di solito, la temperatura di un aereo

È molto alto. Quando si sperimenta

Se volo e bassa tensione, non c'è molto
cambiamento.



↑ Fai clic una volta



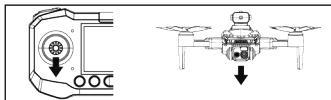
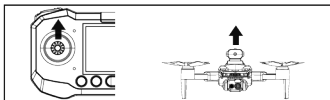
Un clic

Si prega di eseguire le seguenti
azioni:

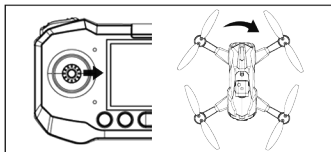
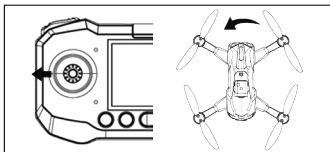
2. Dopo la comunicazione
Frequenza 4G completata

5. CONTROL DE VUELO

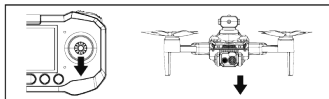
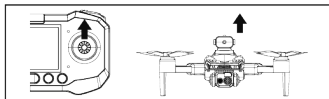
• gas (barra di cono)



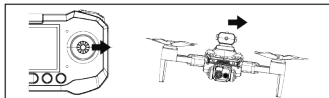
• Rotazione (strumento joystick)



•Anteriore e posteriore (joystick destro)



•Volo sinistro e destro (piattaforma di movimento laterale destra)



TELECOMANDO DELL'AEROMOBILE E GUIDA DI RICARICA DELLA BATTERIA

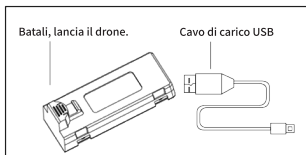
1. BATTERIA DI CONTROLLO REMOTO INCORPORATA



STATO DELL'INDICATORE:
LUCE DI RICARICA E FINE
CARICAMENTO ACCESO.

2. CARICAMENTO DELLA BATTERIA DELL'AEROMOBILE

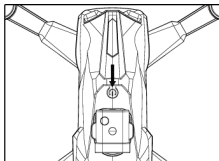
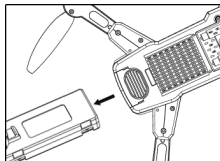
- (1) Il casco di separazione della batteria sulla macchina,
- (2) Inserire il cavo di collegamento di ricarica della batteria Caricatore speciale come interfaccia Cavo di ricarica USB sul bordo del computer spazio di lavoro
- (3) Quando carica, la luce rossa è accesa
La luce rossa che si spegne è a pieno carico



Il tempo di ricarica è
Circa 60 minuti

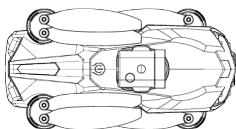
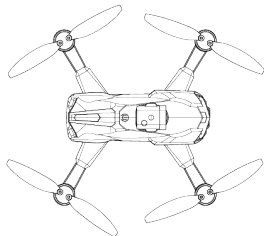
3. INSTALLAZIONE E MESSA IN SERVIZIO DI BATTERIE PER AEREI

Inserire la batteria carica nel vano batterie dell'aereo e premere Continua a guidare finché l'aereo non decolla.



CUSCINO D'ARIA

1. RIDURRE LA FUNZIONALITÀ

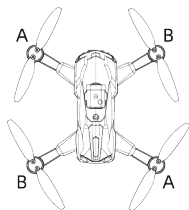


2. INSTALLARE ALI

Installare il propulsore nella direzione corretta.

Trascinare la vite secondo il segno

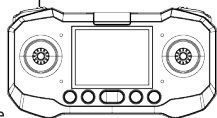
(A/B) Fissato sul braccio di supporto e sull'elica dell'aereo



DEFINIZIONE DELLA DIREZIONE E SELEZIONE DEL MODO SENZA TESTA

QUANDO SI PASSA ALLA MODALITÀ SENZA TESTA
L'AEREO DECOLLA DALLA PARTE ANTERIORE ED ENTRA
NELLA DIREZIONE OPPOSTA
DIREZIONE DI UTILIZZO SINISTRA E DESTRA
TESTA (CON FOTOCAMERA) PIANO 2.4G
LA FREQUENZA E' POSITIVA.

Modalità senza peli



1. Configurazione dell'indirizzo prima dell'avvio: Configurazione

Direzione di marcia dell'aeromobile (compresa la telecamera)

2.4 Aprire il telecomando G-FM

Definizione completa della direzione del modo senza testa in questo volo.

2. Premere il pulsante della modalità senza testa sul telecomando durante il volo

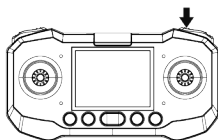
L'enorme e ininterrotto rumore ha causato le luci sull'aereo a sfarfallare

Fare nuovamente clic sul pulsante "Modalità senza titolo" per entrare in modalità.

Il telecomando mormorò e spense la modalità ugello.

**SUGGERIMENTO: È NECESSARIO PRIMA DI PASSARE ALLA
MODALITÀ SENZA TESTA
DETERMINA IL PERCORSO IN AVANTI.
DIREZIONE DI DECOLLO DELL'AEREO
SDRAIATO PER TERRA.**

CORREZIONE NON PERIODICA

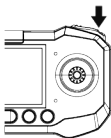


Se il drone non sale verticalmente durante il decollo
Può essere corretto. Fare clic sulla barra multifunzione
Il pulsante di calibrazione e la spia del flash del drone
Presto. Quando la luce è accesa
Calibrazione completata. In esecuzione
L'unità di controllo di taratura deve essere stazionaria.
Lo stato parallelo alla linea orizzontale
Altrimenti, influenzerà l'effetto di correzione

SCORRIMENTO A 360°.

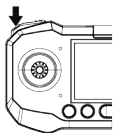
FASE SHIJING:

- Premere il pulsante di scorrimento una volta a 1.360 ° per controllare da remoto Continua a inviare 'wo', 'wo'
2. Premere il joystick destro e l'aereo rotola 360 gradi joystick destro



DISABILITA AUTOMATICAMENTE LO SCORRIMENTO A 360°.-QUANDO C'È UN AEREO A BASSA PRESSIONE

OPZIONI AD ALTA VELOCITÀ E BASSA VELOCITÀ



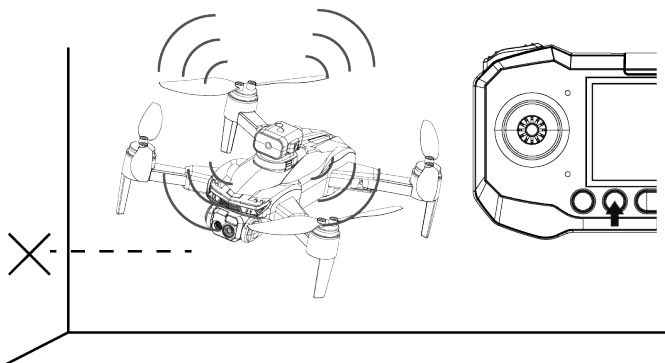
Le modalità di velocità sono avanti, indietro e sinistra.
Ha volato a destra a tre velocità. Telecomando
Per impostazione predefinita, la prima velocità è attivata.
Premere il telecomando per fare due suoni "tuk tuk"
Dongdong "è la seconda velocità," Dongdong "e" Dongdong "
Al terzo round, 'Dong Dong' è tornato al primo round.
Vieni presto.

REGOLAZIONE SU E GIÙ DEL SERVOMOTORE

MACCHINA DI REGOLAZIONE DEL TIMONE:

1. Premere il pulsante freccia sinistra
Regolare l'angolo servo verso l'alto.
2. Premere lo stesso pulsante della freccia destra.
Regolare l'angolo servo verso il basso.





1. Premere il pulsante per attivare la modalità barriera
Chiudi di nuovo la modalità di risoluzione dei problemi. Telecomando
Evita gli ostacoli intorno a te, e quando senti un ostacolo, emetterai un segnale acustico.
Il drone e' parcheggiato nella posizione attuale. Se l'ostacolo è troppo vicino
Il pilota vola nella direzione opposta in modo tempestivo.

2. Si raccomanda di utilizzare la funzione della barriera nell'ambiente
I voli interni superiori a 6 metri per 6 metri possono essere lanciati sia in direzione verticale
che orizzontale.

Il drone decelera in modalità di prevenzione degli ostacoli
Impossibile attivare la modalità rapida, suggerimento
Vola all'interno in modalità ostacolo.

GUIDA ALLA RISOLUZIONE DEI PROBLEMI

PROBLEMA	CONSERVAZIONE	TRATTAMENTO
Ci sono luci dietro l'aereo connessione a La batteria si', ma sta reagendo. Mancanza di problemi di sostegno	Frequenza corrispondente a 2.4G Disfunzionamento dell'aeromobile e controllo remoto	Ripetere la verifica della corrispondenza della frequenza 2.4 Aerei G.ZNTRE e telecomandi
Non c'è risposta Collegamento della batteria	(1) Avviare telecomando o aereo (2) Telecomando o L'aereo è molto basso. (3) Collegare le batterie positive e negative utilizzando una batteria danneggiata Il contatto tra i due	(1) Reinstalla la batteria (2) Caricare o sostituire la batteria con una nuova (3) Confermare la polarità corretta per l'installazione Poli positivi e negativi della batteria
Rotazione di un clic Non c'è nessun motore a gas. Indicatori di passaggio ed espulsione lampeggia	Batteria mancante	Caricare o sostituire la batteria Caricamento della batteria
Aeroplani ad elica Anche se è aperto, è molto buono.Non decollare	(1) Deformazione dell'elica (2) Batteria insufficiente	(1) Prezzo di sostituzione a spirale (2) Ricarica della batteria o sostituzione della batteria per la ricarica
Vibrazione planare	Deformazione dell'elica	Sostituzione dell'elica
L'aereo galleggia sempre. Unidirezionale	Giroscopio centrato su un piano Questo e' falso.	Esegui nuovamente la calibrazione orizzontale Frequenza di ripristino delle apparecchiature Ricalibra
Incidente aereo Equilibrio e funzionalità L'autunno non sorgerà.	Giroscopio centrato su un piano Questo e' falso.	Esegui nuovamente la calibrazione orizzontale Frequenza di ripristino delle apparecchiature Ricalibrar

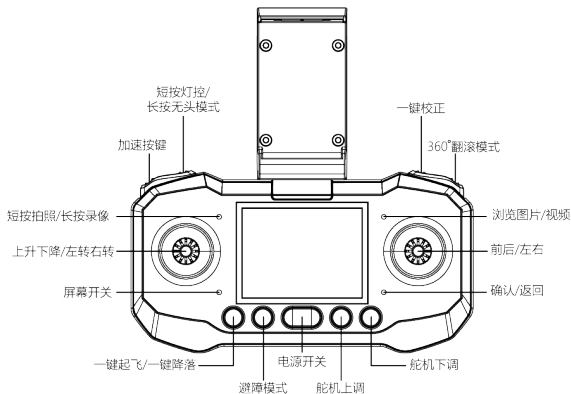
**NOTA: NUOVI PRODOTTI ACQUISTATI
BATTERIA A BASSA TENSIONE
SI PREGA DI CARICARE LA BATTERIA PRIMA DELL'USO
COMPLETAMENTE APERTO!**

飞机低电时，机身灯光会一直快闪，
同时遥控器会发出“滴滴”警报声。

适合年龄8+

折叠飞行器用户手册

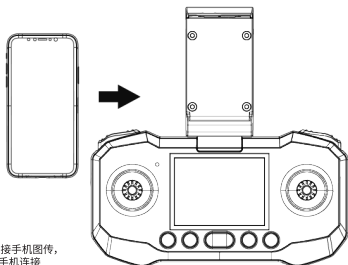
遥控器功能说明



遥控器操控

1、手机挂架

将手机夹往外拉开，夹住手机。

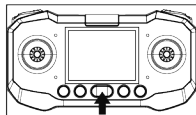
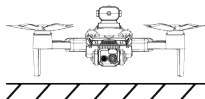


**S160 教程操作视频
扫码观看**

摄像头默认优先连接屏幕图传，如果需连接手机图传，
请先关闭屏幕开关，然后等待一分钟再用手机连接
飞机摄像头WIFI。

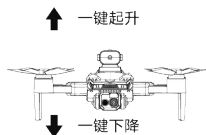
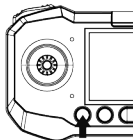
2、2.4G对频

打开飞行器电源开关，将飞行器放置于平整的地面上，此时飞行器指示灯闪烁，打开遥控器电源开关，遥控器与飞行器自动完成对频，此时遥控器指示灯与飞行器指示灯常亮。



3、一键起飞与一键降落

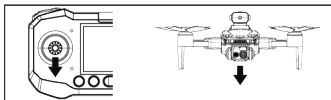
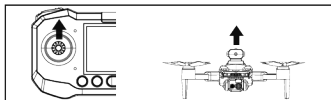
提示：本产品是通过气压计定高，由于各种环境温度等不同因素影响，开始飞行或低电压时飞行器出现高低变化归为正常现象。



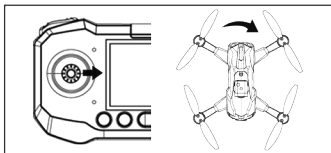
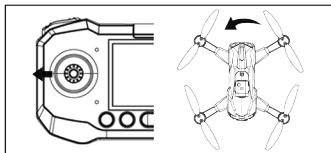
必须在2.4G对频完成后才能操作

5、飞行控制

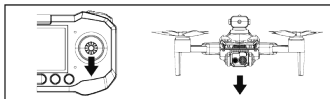
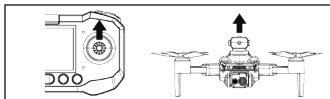
● 油门（左摇杆）



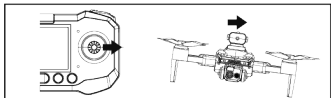
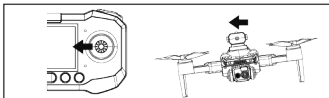
● 旋转（左摇杆）



● 前进后退（右摇杆）

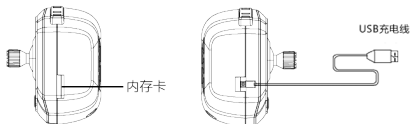


● 左右侧飞（右摇杆）



遥控器及飞行器电池安装及充电说明

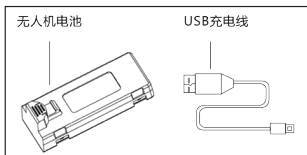
1、遥控器为内置电池



指示灯状态：充电灯亮，充满熄灭。

2、飞行器电池充电

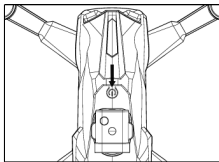
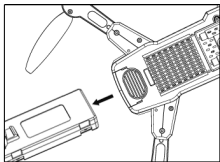
- (1) 将飞行器的电池从飞行器机身上取下；
- (2) 将电池与专用充电线连接,再将充电线插入电脑USB端口等充电设备中；
- (3) 充电时红灯亮，充满电红灯灭



充电时间约60分钟

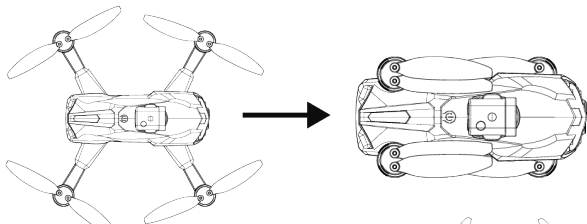
3、飞行器电池安装与启动

将充满电的电池装入飞行器的电池槽中,按住电源开关不放直到飞行器灯光亮起。



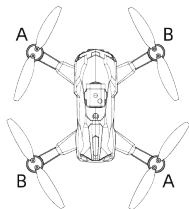
飞行器安装

1、折叠功能



2、飞行器风叶安装

请按照正确的方向安装螺旋桨，根据飞行器手臂与螺旋桨上的标志(A/B)相对应安装到位后锁紧螺丝。

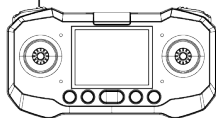


无头模式的方向定义与模式选择

转换到无头模式时，飞行器将放弃自身的前后左右的方向，以2.4G对频时飞行器的机头方向(有摄像头一面)为前进方向。

- 1、起飞前的方向定义:将飞行器的前进方向处于您的正前方(有摄像头一面)，再打开遥控器进行2.4G对频,即完成此次飞行无头模式方向定义。
- 2、飞行时按无头模式键,遥控器持续发出响声,飞行器灯光快速闪烁即进入无头模式;再按一次无头模式键，遥控器发出“滴”“滴”响声,即退出无头模式。

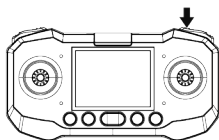
长按无头模式



⚠ 提示:进入无头模式前必须确定好前进的方向，即开机后飞行器处于地面上的方向。

一键校准

若无人机起飞不能垂直上升，可对无人机校正，点击校准按键，此时无人机指示灯快速闪烁，待指示灯常亮，校正完成。在执行校正命令时，必须在与水平线平行的平稳状态下执行，否则会影响校正效果。

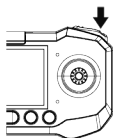


360°翻滚

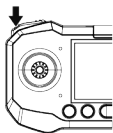
实现步骤：

- 1、按一下360°翻滚键,此时遥控器持续发出“滴”“滴”“滴”
- 2、推动右摇杆,此时飞行器会根据右摇杆推动方向做360° 翻滚

⚠ 当飞行器进入低电压状态时自动禁止360°翻滚功能



快慢档选择



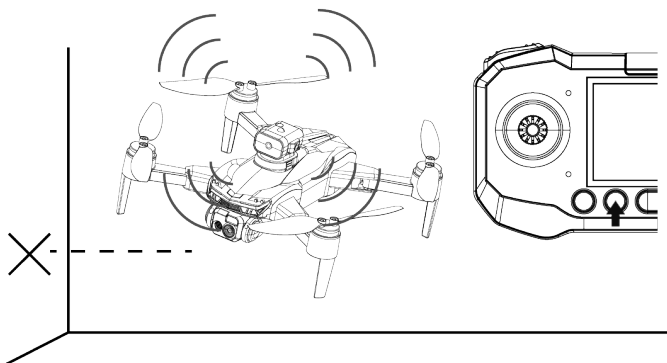
速度档是把前进、后退、和左右侧飞分为三档速度,遥控器开启电源后默认为1档，按下遥控器键发出“滴”“滴”两声为2档速度，“滴”“滴”“滴”三声为3档速度，“滴”一声返回1档，

舵机上下调整

舵机调整：

- 1、按左面的箭头表示的按键，舵机向上调整角度。
- 2、按右面的箭头表示的按键，舵机向下调整角度。





- 1.按下按键开启避障模式，再按一下关闭避障模式。四面避障，检测到障碍物时遥控器发出滴滴滴声，无人机则停在当前位置。如果离障碍物太近,操控者需及时往反方向飞行。
- 2.建议在室内飞行环境长宽6米x6米以上,开启避障功能。当无人机开启避障模式时，速度会变慢，且不能开启快速档，所以开启避障模式时建议在室内飞行。

解决问题指引

问题	原因	处理方式
飞行器接上电池后指示灯持续闪烁,操作无反应	飞行器与遥控器2.4G对频未成功	请重新执行飞行器与遥控器2.4G对频
接上电池后无任何反应	(1)检查遥控器或飞行器是否通电 (2)检查遥控器或飞行器电池是否出现低电压 (3)电池正负极片是否接触不良	(1)重新安装电池 (2)充电或更换新电池 (3)确认电池正负极性安装正确
推动油门摇杆时电机不转动,且飞行器的指示灯一直闪烁	飞行器电池电量不足	将电池充电或更换一个满电的电池
飞行器螺旋桨持续转动但不能起飞	(1)螺旋桨变形 (2)飞行器电池电量不足	(1)更换螺旋桨 (2)将电池充电或更换一个满电的电池
飞行器振动的很厉害	螺旋桨变形	换螺旋桨
飞行器出现总往一个方向漂移	飞行器上陀螺仪中心点不对	重新进行水平校准或重新开机重新对频
飞行器跌落失去平衡不起来	飞行器上陀螺仪中心点不对	重新进行水平校准或重新开机重新对频

注意:新购买的产品电池都是低电压的，使用前请将电池充满！

FCC Statement

This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to Part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.**
- Increase the separation between the equipment and receiver.**
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.**
- Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.**

This device complies with part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions:

(1) This device may not cause harmful interference, and (2) this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

Changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

The device has been evaluated to meet general RF exposure requirement. The device can be used in portable exposure condition without restriction.